

Problèmes aux limites pour des équations intégrô-différentielles de type Barbachine

J. Appell et O. W. Diallo

Abstract. We discuss existence and uniqueness of solutions of a non-stationary integro-differential equation of Barbashin type, subject to natural boundary conditions. We show that the boundary value problem may be reduced to either a linear Fredholm integral equation, or a system of two linear Volterra integral equations. In the latter case one may apply fixed point principles in K -normed spaces to prove solvability and continuous dependence.

Keywords: *Integro-differential equations, boundary value problems, Fredholm integral equations, Volterra integral equations, fixed point principles, K -normed spaces*

AMS subject classification: 45 K 05, 45 B 05, 45 D 05, 34 G 10, 34 B 10, 47 H 10

Acknowledgement: This paper was written while the second author was visiting the University of Würzburg (Germany); financial support by the Deutscher Akademischer Austauschdienst (DAAD Bonn) is gratefully acknowledged.

Considérons l'équation intégrô-différentielle linéaire non stationnaire

$$\frac{\partial x(t, s)}{\partial t} = c(t, s)x(t, s) + \int_{-1}^1 k(t, s, \sigma)x(t, \sigma) d\sigma + f(t, s) \quad (1)$$

$((t, s) \in Q = [a, b] \times [-1, 1])$, satisfaisant les conditions aux limites

$$x(a, s) = \phi(s) \quad (0 < s \leq 1) \quad \text{et} \quad x(b, s) = \psi(s) \quad (-1 \leq s < 0). \quad (2)$$

Ici les fonctions

$$\begin{aligned} c : Q &\rightarrow \mathbb{R}, & k : Q \times [-1, 1] &\rightarrow \mathbb{R} \\ f : Q &\rightarrow \mathbb{R}, & \phi : (0, 1] &\rightarrow \mathbb{R}, & \psi : [-1, 0) &\rightarrow \mathbb{R} \end{aligned}$$

J. Appell: Universität Würzburg, Mathematisches Institut, Am Hubland, D - 97074 Würzburg, République Fédérale d'Allemagne

O. W. Diallo: Université de Conakry, Département de Mathématiques, B. P. 1147, Conakry, République de Guinée

sont des fonctions données mesurables.

Ce problème a été étudié pour l'équation (1) dans le cas stationnaire $c(t, s) = c(s)$ et $k(t, s, \sigma) = k(s, \sigma)$ dans [2]. Le but de cette note est d'appliquer les méthodes utilisées dans [2] pour l'étude du cas non-stationnaire.

Supposons pour le moment que la famille d'opérateurs $A : [a, b] \rightarrow \mathcal{L}(L_p([-1, 1]))$ définie par

$$A(t)x(s) = c(t, s)x(s) + \int_{-1}^1 k(t, s, \sigma)x(\sigma) d\sigma \tag{3}$$

soit fortement continue; cela implique, en particulier, que $c \in L_\infty(Q)$. Si l'opérateur (3) est régulier dans $L_p([-1, 1])$ (voir [1, 4]), alors la question de solvabilité du problème (1)/(2) se ramène à l'étude d'une équation "unidimensionnelle" de Fredholm (voir Théorème 1 plus avant). En réalité, dans ce cas l'opérateur de Cauchy $U = U(t, \tau)$ pour l'équation différentielle

$$\frac{dx}{dt} = A(t)x + f(t) \tag{4}$$

dans $L_p([-1, 1])$ s'écrit sous la forme [1, 4]

$$U(t, \tau)x(s) = \hat{c}(t, \tau, s)x(s) + \int_{-1}^1 h(t, \tau, s, \sigma)x(\sigma) d\sigma, \tag{5}$$

où

$$\hat{c}(t, \tau, s) = \exp \left\{ \int_{\tau}^t c(\xi, s) d\xi \right\}$$

et $h = h(t, \tau, s, \sigma)$ est une fonction mesurable. Ainsi la solution de l'équation différentielle (4) satisfaisant la condition initiale $x(a) = x_a$ peut s'écrire sous la form

$$x(t) = U(t, a)x_a + \int_a^t U(t, \xi)f(\xi) d\xi; \tag{6}$$

ici il est utile d'identifier la "valeur initiale" $x_a \in L_p([-1, 1])$ avec la fonction $x(a, \cdot) : [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ dans (2).

En vue de (2), nous nous intéressons au problème aux limites

$$x(a) = x_a \quad \text{et} \quad x(b) = x_b \tag{7}$$

pour l'équation (1), ou

$$x_a = \begin{cases} \phi & \text{sur } (0, 1] \\ z & \text{sur } [-1, 0) \end{cases} \quad \text{et} \quad x_b = \begin{cases} y & \text{sur } (0, 1] \\ \psi & \text{sur } [-1, 0); \end{cases}$$

ici les fonctions $z \in L_p([-1, 0])$ et $y \in L_p((0, 1])$ sont à préciser plus tard. De l'égalité (6) on a

$$x(t, s) = \begin{cases} m_1(t, s) + \int_{-1}^0 h(t, a, s, \sigma) z(\sigma) d\sigma & (0 < s \leq 1) \\ m_2(t, s) + \hat{c}(t, a, s) z(s) + \int_{-1}^0 h(t, a, s, \sigma) z(\sigma) d\sigma & (-1 \leq s < 0) \end{cases} \quad (8)$$

où

$$m_1(t, s) = \hat{c}(t, a, s) \phi(s) + \int_0^1 h(t, a, s, \sigma) \phi(\sigma) d\sigma + \int_a^t \left\{ f(\tau, s) \hat{c}(t, \tau, s) + \int_{-1}^1 h(t, \tau, s, \sigma) f(\tau, \sigma) d\sigma \right\} d\tau$$

et

$$m_2(t, s) = \int_0^1 h(t, a, s, \sigma) \phi(\sigma) d\sigma + \int_a^t \left\{ f(\tau, s) \hat{c}(t, \tau, s) + \int_{-1}^1 h(t, \tau, s, \sigma) f(\tau, \sigma) d\sigma \right\} d\tau.$$

Pour définir les fonction y et z il suffit donc de résoudre le système d'équations intégrales en y et z

$$y(s) = m_1(b, s) + \int_{-1}^0 h(b, a, s, \sigma) z(\sigma) d\sigma \quad (0 < s \leq 1) \quad (9)$$

$$\hat{c}(b, a, s) z(s) + \int_{-1}^0 h(b, a, s, \sigma) z(\sigma) d\sigma = \psi(s) - m_2(b, s) \quad (-1 \leq s < 0).$$

De plus, posant

$$p(s, \sigma) = \frac{h(b, a, s, \sigma)}{\hat{c}(b, a, s)} \quad (10)$$

et

$$r(s) = \frac{\psi(s) - m_2(b, s)}{\hat{c}(b, a, s)}, \quad (11)$$

la résolution du système (9) est équivalente à la résolution de l'équation intégrale

$$z(s) + \int_{-1}^0 p(s, \sigma) z(\sigma) d\sigma = r(s). \quad (12)$$

Ainsi, la résolution du problème au bord (1)/(2) se ramène à la résolution d'une équation de Fredholm de seconde espèce. Pour donner le résultat précis, denotons par $\hat{L}_p(Q)$ l'espace de toutes les fonctions $f : Q \rightarrow \mathbb{R}$ telles que la fonction $t \mapsto f(t, \cdot)$ soit continue de $[a, b]$ en $L_p([-1, 1])$.

Théorème 1. *Soient $c : Q \rightarrow \mathbb{R}$ et $k : Q \times [-1, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ des fonctions mesurables, et soit la famille d'opérateurs (3) fortement continue et régulière dans $L_p([-1, 1])$. Alors pour toutes fonctions $\phi \in L_p((0, 1])$, $\psi \in L_p([-1, 0))$, et $f \in \hat{L}_p(Q)$, le problème (1)/(2) admet une solution (unique) si et seulement si l'équation intégrale (12) admet une solution (unique) dans $L_p([-1, 0))$.*

Remarquons que dans les conditions du Théorème 1 la solution x du problème (1)/(2) est telle que $t \mapsto x(t, \cdot)$ et $t \mapsto \partial x(t, \cdot) / \partial t$ sont des fonctions continues à valeur dans $L_p([-1, 1])$, c'est-à-dire, $x \in \hat{L}_p(Q)$ et $\partial x / \partial t \in \hat{L}_p(Q)$.

L'équivalence du problème (1)/(2) à une équation intégrale de Fredholm permet d'appliquer la théorie classique de Riesz - Schauder, d'où découle le théorème suivant.

Théorème 2. *Soient les conditions du Théorème 1 satisfaites. Si $\lambda = -1$ n'appartient pas au spectre de l'opérateur*

$$Pz(s) = \int_{-1}^0 p(s, \sigma)z(\sigma) d\sigma, \tag{13}$$

où le noyau $p = p(s, \sigma)$ est défini par (10) alors pour toutes fonctions $\phi \in L_p((0, 1])$, $\psi \in L_p([-1, 0))$, et $f \in \hat{L}_p(Q)$, le problème (1)/(2) admet une solution unique. Cette solution s'obtient par la formule (8). D'autre part, si $\lambda = -1$ appartient au spectre de l'opérateur (13), et la famille d'opérateurs intégraux

$$K(t)x(s) = \int_{-1}^1 k(t, s, \sigma)x(\sigma) d\sigma \tag{14}$$

est compacte dans $L_p([-1, 1])$, alors le problème (1)/(2) admet une solution seulement si la fonction $r = r(s)$ donnée par (11) est orthogonale aux solutions v de l'équation intégrale

$$v(s) + \int_{-1}^0 \overline{p(\sigma, s)}v(\sigma) d\sigma = 0.$$

Dans ce cas le problème (1)/(2) admet un nombre fini de solutions linéairement indépendantes.

La méthode décrite dans l'étude du problème (1)/(2) permet de considérer seulement le cas des fonctions bornées $c = c(t, s)$ dans (1). En effet, le bornage de c est une condition nécessaire pour la continuité forte de la famille d'opérateurs (3) à valeurs dans $\mathcal{L}(L_p([-1, 1]))$. La transformation du problème (1)/(2) à une équation intégrale "bidiimensionnelle" permet de couvrir aussi le cas d'une fonction c non bornée. Il est important

de considérer l'équation (1) avec c non bornée du point de vue d'applications en physique et mécanique. Par exemple, certains modèles pour la propagation de radiation à travers l'atmosphère d'une planète [3, 8, 9], ou bien pour le transfert de dispersion radio-active à travers des membranes dans une centrale nucléaire [10] se ramène à la résolution de (1) avec $c \in L_1([a, b]) \otimes L_\infty([-1, 1])$, mais $c \notin L_\infty([a, b] \times [-1, 1])$. Analogiquement à [2], on peut transformer le problème (1)/(2) à l'équation

$$x(t, s) = Lx(t, s) + g(t, s), \tag{15}$$

où

$$Lx(t, s) = \begin{cases} \int_a^t \int_{-1}^1 \hat{c}(t, \tau, s) k(\tau, s, \sigma) x(\tau, \sigma) d\sigma d\tau & (0 < s \leq 1) \\ \int_b^t \int_{-1}^1 \hat{c}(t, \tau, s) k(\tau, s, \sigma) x(\tau, \sigma) d\sigma d\tau & (-1 \leq s < 0) \end{cases} \tag{16}$$

et

$$g(t, s) = \begin{cases} \int_a^t f(\tau, s) \hat{c}(t, \tau, s) d\tau + \hat{c}(t, a, s) \phi(s) & (0 < s \leq 1) \\ \int_b^t f(\tau, s) \hat{c}(t, \tau, s) d\tau + \hat{c}(t, b, s) \psi(s) & (-1 \leq s < 0). \end{cases}$$

C'est pourquoi nous pouvons comprendre la résolution du problème (1)/(2) comme celle de l'équation (15).

Introduisons les notations

$$\begin{aligned} u(t, s) = x(t, s) & \quad \text{et} \quad \xi(t, s) = g(t, s) \\ v(t, s) = x(t, -s) & \quad \eta(t, s) = g(t, -s) \end{aligned} \quad (a \leq t \leq b, 0 < s \leq 1).$$

Posons également pour $a \leq t, \tau \leq b$ et $0 < s, \sigma \leq 1$

$$\begin{aligned} a(t, \tau, s, \sigma) &= \hat{c}(t, \tau, s) k(\tau, s, \sigma) \\ b(t, \tau, s, \sigma) &= \hat{c}(t, \tau, s) k(\tau, s, -\sigma) \\ c(t, \tau, s, \sigma) &= \hat{c}(t, \tau, -s) k(\tau, -s, \sigma) \\ d(t, \tau, s, \sigma) &= \hat{c}(t, \tau, -s) k(\tau, -s, -\sigma). \end{aligned} \tag{17}$$

A l'aide des fonctions a, b, c et d on peut définir des opérateurs A, B, C et D par

$$\begin{aligned}
 Au(t, s) &= \int_a^t \int_0^1 a(t, \tau, s, \sigma) u(\tau, \sigma) d\sigma d\tau \\
 Bv(t, s) &= \int_a^t \int_0^1 b(t, \tau, s, \sigma) v(\tau, \sigma) d\sigma d\tau \\
 Cu(t, s) &= \int_b^t \int_0^1 c(t, \tau, s, \sigma) u(\tau, \sigma) d\sigma d\tau \\
 Dv(t, s) &= \int_b^t \int_0^1 d(t, \tau, s, \sigma) v(\tau, \sigma) d\sigma d\tau.
 \end{aligned}
 \tag{18}$$

Écrivons maintenant l'équation (15) sous forme de système

$$\begin{aligned}
 u(t, s) &= Au(t, s) + Bv(t, s) + \xi(t, s) \\
 v(t, s) &= Cu(t, s) + Dv(t, s) + \eta(t, s)
 \end{aligned}$$

ou bien sous la forme matricielle

$$\begin{pmatrix} I - A & -B \\ -C & I - D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \xi \\ \eta \end{pmatrix}.
 \tag{19}$$

Théorème 3. Soient les opérateurs intégraux (18) définis et réguliers dans $\hat{L}_p(Q)$. Si $c \in L_1([a, b]) \otimes L_\infty([-1, 1])$ et

$$1 \notin \sigma((I - A)^{-1} B(I - D)^{-1} C),
 \tag{20}$$

alors l'opérateur $I - L$ (voir (16)) est inversible dans $\hat{L}_p(Q)$.

Démonstration. Pour la démonstration il suffit de vérifier que les rayons spectrales des opérateurs A et D sont nuls. Par hypothèse, nous savons que $\hat{c}(t, \tau, s) \leq M < \infty$ pour $-1 \leq s \leq 1$, ce qui implique que

$$|a(t, \tau, s, \sigma)| \leq M |k(\tau, s, \sigma)| \quad \text{et} \quad |d(t, \tau, s, \sigma)| \leq M |k(\tau, -s, -\sigma)|.$$

Ainsi pour $u(t, s) \geq 0$ et $v(t, s) \geq 0$ on a

$$|Au(t, s)| \leq \bar{A}u(t, s) \quad \text{et} \quad |Dv(t, s)| \leq \bar{D}v(t, s),$$

où les opérateurs \bar{A} et \bar{D} sont définis par

$$\bar{A}u(t, s) = M \int_a^t \int_0^1 |k(\tau, s, \sigma)| u(\tau, \sigma) d\sigma d\tau
 \tag{21}$$

et

$$\bar{D}v(t, s) = M \int_0^b \int_0^1 |k(\tau, -s, -\sigma)|v(\tau, \sigma) d\sigma d\tau. \tag{22}$$

En posant

$$|K_+(t)|x(s) = \int_{-1}^1 |k(t, s, \sigma)|x(\sigma) d\sigma$$

et

$$|K_-(t)|x(s) = \int_{-1}^1 |k(t, -s, -\sigma)|x(\sigma) d\sigma,$$

on obtient les inégalités

$$\|\bar{A}\| \leq \frac{1}{n!} M^n (b-a)^n \sup_{a \leq t \leq b} \| |K_+(t)| \|^n \tag{23}$$

et

$$\|\bar{D}\| \leq \frac{1}{n!} M^n (b-a)^n \sup_{a \leq t \leq b} \| |K_-(t)| \|^n. \tag{24}$$

Mais ces inégalités implique que les rayons spectrales des opérateurs (21) et (22) et, par conséquent des opérateurs intégraux A et D sont nuls. ■

Remarquons que la régularité des opérateurs (16) se verifie par des schémas standards (voir par exemple [6: §§ 5.2 - 5.5]). La condition (20) se réalise souvent pour des limitations naturelles sur les fonctions $c = c(t, s)$ et $k = k(t, s, \sigma)$; en effet, les limitations de ce genre impliquent souvent que les rayons spectrales des opérateurs A et D soient nuls. Un cas particulier, bien que typique, est donné par le théorème suivant.

Théorème 4. *Soient les opérateurs intégraux (18) définis et réguliers dans $\hat{L}_p(Q)$, et soient satisfaites les hypothèses suivantes:*

(a) *Les conditions de bornage*

$$|a(t, \tau, s, \sigma)| \leq a_1(t, \tau)a_2(s, \sigma) \quad \text{et} \quad |d(t, \tau, s, \sigma)| \leq d_1(t, \tau)d_2(s, \sigma)$$

ont lieu.

(b) *Les opérateurs intégraux*

$$A_1 x(t) = \int_a^t a_1(t, \tau)x(\tau) d\tau \quad \text{et} \quad D_1 x(t) = \int_a^t d_1(t, \tau)x(\tau) d\tau \tag{25}$$

sont compacts dans l'espace $L_p([a, b])$.

(c) *Les opérateurs intégraux*

$$A_2 y(s) = \int_0^1 a_2(s, \sigma) y(\sigma) d\sigma \quad \text{et} \quad D_2 y(s) = \int_0^1 d_2(s, \sigma) y(\sigma) d\sigma \quad (26)$$

sont continus dans $L_p((0, 1))$.

Si la relation (20) a lieu, alors l'opérateur $I - L$ (voir (16)) est inversible dans $\hat{L}_p(Q)$.

Démonstration. Pour la démonstration il suffit de vérifier que les rayons spectrales des opérateurs intégraux A et D sont nuls. Pour $u(t, s) \geq 0$ on a

$$|Au(t, s)| \leq (A_1 \otimes A_2)u(t, s).$$

Puisque $r(A_1) = 0$ (voir [11]), alors

$$r(A) \leq r(A_1 \otimes A_2) = r(A_1)r(A_2) = 0.$$

De manière analogue on démontre que $r(D) = 0$. ■

Remarquons que pour $p = 1$ ou $p = \infty$ la compacité des opérateurs A_1 et D_1 dans Théorème 4 peut être remplacée par la compacité faible (voir aussi [11, 12]).

La vérification de la condition (20) dans les théorèmes précédents peut poser des difficultés. Décrivons maintenant deux situations dans lesquelles cette condition est réalisée d'office.

Théorème 5. Soient les opérateurs intégraux (18) définis et réguliers dans $\hat{L}_p(Q)$. Supposons que

$$c(t, s) \leq 0 \quad (a \leq t \leq b, 0 < s \leq 1)$$

et

$$c(t, s) \geq 0 \quad (a \leq t \leq b, -1 \leq s < 0).$$

De plus, supposons que l'opérateur

$$\tilde{K}x(t, s) = \int_{a-1}^b \int_0^1 |k(t, s, \sigma)| x(\tau, \sigma) d\sigma d\tau$$

soit défini dans $\hat{L}_p(Q)$ avec rayon spectrale $r(\tilde{K}) < 1$. Alors l'équation (15) admet une solution unique pour chaque $g \in \hat{L}_p(Q)$.

Démonstration. Pour la démonstration il suffit de remarquer que, dans les hypothèses ci-dessus, le rayon spectrale de l'opérateur (16) satisfait $r(L) < 1$. ■

Le théorème suivant est basé sur le principe du point fixe dans un espace muni d'une "K-norme" (voir, par exemple, [13 - 16]).

Théorème 6. Soient les opérateurs intégraux (18) définis et réguliers dans $\hat{L}_p(Q)$. Supposons que les conditions de bornage

$$\begin{aligned} \left\| \int_0^1 a(t, \tau, \cdot, \sigma) u(\sigma) d\sigma \right\| &\leq \alpha \|u\|, & \left\| \int_0^1 b(t, \tau, \cdot, \sigma) v(\sigma) d\sigma \right\| &\leq \beta \|v\| \\ \left\| \int_0^1 c(t, \tau, \cdot, \sigma) u(\sigma) d\sigma \right\| &\leq \gamma \|u\|, & \left\| \int_0^1 d(t, \tau, \cdot, \sigma) v(\sigma) d\sigma \right\| &\leq \delta \|v\| \end{aligned} \tag{27}$$

soient satisfaites, où a, b, c et d sont définis par (17). De plus, posons $\Delta = (\alpha + \delta)^2 - 4\beta\gamma$ et supposons qu'une des conditions suivantes soit vérifiée:

- (a) $\Delta > 0$ et $\sqrt{\Delta} < \log \frac{\alpha + \delta + \sqrt{\Delta}}{\alpha + \delta - \sqrt{\Delta}}$
- (b) $(\alpha + \delta)^2 = 4\beta\gamma < 4$
- (c) $\Delta < 0, \alpha + \delta \neq 0$ et $\sqrt{-\Delta} < 2 \arctan \frac{\sqrt{-\Delta}}{\alpha + \delta}$
- (d) $\Delta < 0, \alpha + \delta = 0$ et $\sqrt{-\Delta} < \pi$.

Alors l'équation (15) admet une solution unique pour chaque $g \in \hat{L}_p(Q)$.

Démonstration. Définissons des opérateurs F et Q par

$$Fx(t, s) = F \begin{pmatrix} u(t, s) \\ v(t, s) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u(t, s) \\ v(t, s) \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \xi(t, s) \\ \eta(t, s) \end{pmatrix} \tag{28}$$

et

$$Qz(t) = Q \begin{pmatrix} u(t) \\ v(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \int_a^t (\alpha u(\tau) + \beta v(\tau)) d\tau \\ \int_t^b (\gamma u(\tau) + \delta v(\tau)) d\tau \end{pmatrix} \tag{29}$$

Ainsi la condition de contraction [2]

$$\|Fx_1 - Fx_2\| \leq Q(\|x_1 - x_2\|),$$

où $\|\cdot\|$ dénote la K -norm "naturelle" sur $L_p \times L_p$, est une conséquence des inégalités (27). Par l'analogie du théorème de Banach - Caccioppoli dans les espaces K -normés [13, 14], l'opérateur (28) a un point fixe dans $\hat{L}_p(Q)$, si $r(Q) < 1$. De plus, chaque point fixe de F définit une solution de (19), et vice versa.

Il suffit donc de démontrer que le rayon spectral de l'opérateur (29) est < 1 . Lorsque Q est un opérateur positif, en vertu du théorème de Krejn - Rutman ([5: §8] et [7]) il faut (et il suffit) de trouver $\rho > 0$ tel que $Q(u, v) = \rho(u, v)$ avec deux fonctions non-négatives u et v . Par conséquent, nous devons résoudre le système

$$\left. \begin{aligned} \rho u' &= \alpha u + \beta v \\ \rho v' &= -\gamma u - \delta v \end{aligned} \right\}$$

avec conditions sur bord $u(a) = v(b) = 0$. Mais la solution explicite de ce système existe (pour $\rho < 1$) si et seulement si une des conditions (a) - (d) est vérifiée. ■

References

- [1] Appell, J., Diallo, O. W. and P. P. Zabrejko: *On linear integro-differential equations of Barbashin type in spaces of continuous and measurable functions*. J. Int. Equ. Appl. 1 (1988), 227 - 247.
- [2] Appell, J., Kalitvin, A. S. and P. P. Zabrejko: *Boundary value problems for integro-differential equations of Barbashin type*. J. Int. Equ. Appl. 6 (1994), 1 - 30.
- [3] Chandrasekhar, S.: *Radiative Transfer*. Oxford: Oxford Univ. Press 1950.
- [4] Diallo, O. W.: *On the theory of linear integro-differential equations of Barbashin type in Lebesgue spaces* (in Russian). Deposited in VINITI No. 1013-B88, Minsk 1988.
- [5] Krasnosel'skij, M. A., Lifshits, Je. A. and A. V. Sobolev: *Positive Linear Systems*. Berlin: Heldermann Verlag 1989.
- [6] Krasnosel'skij, M. A., Zabrejko, P. P., Pustyl'nik, Je. I. and P. Je. Sobolevskij: *Integral Operators in Spaces of Summable Functions* (in Russian). Moscow: Nauka 1966; Engl. transl.: Leyden: Noordhoff 1976.
- [7] Krejn, M. G. and M. Rutman: *Linear operators leaving invariant a cone in a Banach space* (in Russian). Uspekhi Mat. Nauk 3 (1948), 3 - 95.
- [8] Minin, I. N.: *Theory of Radiation Transfer in the Atmosphere of Planets* (in Russian). Moscow: Nauka 1988.
- [9] Sobolev, V. V.: *The Transfer of Radiation Energy in the Atmosphere of Stars and Planets* (in Russian). Moscow: Gostekhizdat 1956.
- [10] van der Mee, C. V. M.: *Transport theory in L_p spaces*. Int. Equ. Oper. Theory 6 (1983), 405 - 443.
- [11] Zabrejko, P. P.: *On the spectral radius of Volterra integral operators* (in Russian). Lit. Mat. Sbornik 7 (1967), 281 - 287.
- [12] Zabrejko, P. P.: *On Volterra integral operators* (in Russian). Uspekhi Mat. Nauk 22 (1967), 167 - 168.
- [13] Zabrejko, P. P.: *The contraction mapping principle in K -metric and locally convex spaces* (in Russian). Dokl. Akad. Nauk BSSR 34 (1990), 1065 - 1068.
- [14] Zabrejko, P. P.: *Iteration methods for the solution of operator equations and their application to ordinary and partial differential equations*. Rend. Mat. Univ. Roma 12 (1992), 381 - 397.
- [15] Zabrejko, P. P. and T. A. Makarevich: *On some generalization of the Banach - Caccioppoli principle to operators in pseudometric spaces* (in Russian). Diff. Uravn. 23 (1987), 1497 - 1504.
- [16] Zabrejko, P. P. and T. A. Makarevich: *A fixed point principle and a theorem of L. V. Ovsjannikov* (in Russian). Vestnik Belgos Univ. 3 (1987), 53 - 55.