



Existence locale et effet régularisant précisés pour des équations non linéaires de type Schrödinger

Pierre-Yves Bienaimé

Résumé. In this paper, we consider the Cauchy problem in the usual Sobolev spaces for some nonlinear equations of the form

$$\begin{cases} \partial_t u = i\mathcal{L}u + F(u, \nabla_x u, \bar{u}, \nabla_x \bar{u}), & t \in \mathbb{R}, x \in \mathbb{R}^n, \\ u(x, 0) = u_0(x) \in H^s(\mathbb{R}^n), \end{cases}$$

that is, equations which are of Schrödinger type. We study the local existence and the smoothing effect of the solutions, following C. E. Kenig, G. Ponce and L. Vega, and extend some of their results.

The nonlinearity F is a smooth function which vanishes to the 3rd order at 0 and the operator \mathcal{L} has the form $\mathcal{L} = \sum_{j \leq k} \partial_{x_j}^2 - \sum_{j > k} \partial_{x_j}^2$. It extends the Laplace operator but is not elliptic in general.

We prove the local existence, the uniqueness and the smoothing effect given any $u_0 \in H^s(\mathbb{R}^n)$ with $s > n/2 + 3$. The proof follows the same plan as that of Kenig, Ponce and Vega, [5]. We improve the estimates by using the paradifferential calculus of J.-M. Bony.

1. Introduction

On considère le problème de Cauchy suivant :

$$(1.1) \quad \begin{cases} \partial_t u = i\mathcal{L}u + F(u, \nabla_x u, \bar{u}, \nabla_x \bar{u}), & t \in \mathbb{R}, x \in \mathbb{R}^n, \\ u(x, 0) = u_0(x) \in H^s(\mathbb{R}^n) \end{cases}$$

où $u = u(x, t)$ est une fonction à valeurs complexes, \bar{u} sa fonction conjuguée, $\nabla_x u = (\partial_{x_1} u, \dots, \partial_{x_n} u)$, $F(u, v, \bar{u}, \bar{v})$ une fonction C^∞ de $\mathbb{C} \times \mathbb{C}^n \times \mathbb{C} \times \mathbb{C}^n$ dans \mathbb{C} et

$$\mathcal{L} = \sum_{j \leq k} \partial_{x_j}^2 - \sum_{j > k} \partial_{x_j}^2, \quad k \in \{1, \dots, n\},$$

Mathematics Subject Classification (2010): Primary 35, 47, 46; Secondary 35Q, 35S, 35E, 35M, 47B, 47F, 47G, 47S, 46T.

Keywords: Nonlinear generalized Schrödinger type equations, Sobolev spaces, pseudo-differential and para-differential operators, Bony formula, Cauchy problem, local existence, smoothing effect.

est un opérateur différentiel qui, bien qu'il puisse être égal au laplacien, n'est pas elliptique en général. Il s'agit donc d'équations non linéaires de type Schrödinger, et on étudie, dans ce travail, le caractère bien posé dans les espaces de Sobolev habituels $H^s(\mathbb{R}^n)$ du problème de Cauchy associé, ainsi que l'effet régularisant des solutions, en suivant les travaux de C. E. Kenig, G. Ponce et L. Vega.

Le résultat principal de cet article est le suivant :

Théorème 1.1. *On suppose la fonction F nulle à l'ordre 3 en 0, autrement dit, F et ses dérivées partielles jusqu'à l'ordre 2 sont nulles en 0. Alors, pour tout $s > n/2 + 3$ et toute fonction $u_0 \in H^s(\mathbb{R}^n)$, il existe un réel $T > 0$ tel que le problème de Cauchy (1.1) possède une solution unique $u \in E_T$ où E_T désigne l'ensemble des fonctions $u \in C([-T, T]; H^s(\mathbb{R}^n))$ telles que*

$$\| \| J^{s+1/2} u \| \|_T \stackrel{\text{def}}{=} \sup_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \left(\int_{-T}^T \int_{\mathbb{R}^n} |\langle x - x_\mu \rangle^{-2} J^{s+1/2} u(x, t)|^2 dx dt \right)^{1/2} < \infty,$$

avec J l'opérateur $(1 - \Delta)^{1/2}$ et $\Delta = \sum_{k=1}^{k=n} \partial_{x_k}^2$.

De plus, pour un borné B de H^s de données initiales, les solutions associées ont un même temps d'existence T_B , et, l'application qui à $u_0 \in B$ associe $u \in E_{T_B}$ est uniformément continue.

Dans [5], C. E. Kenig, G. Ponce et L. Vega démontrent ce théorème dans le cas où F est un polynôme de valuation $v \geq 3$ et $s > s_0$ où s_0 est assez grand. Ces auteurs ne se sont pas intéressés à la valeur du s_0 , mais en reprenant leur démonstration, on peut voir qu'il est supérieur à $n/2 + 10n + 1$. Par ailleurs, ils ont aussi étudié le cas où F est de valuation 2, mais il semble que dans ce cas il soit nécessaire de travailler dans les espaces de Sobolev à poids. En ce qui nous concerne, nous traiterons ce cas à part dans un prochain article. On peut remarquer que dans ce cas, dans [5], il est annoncé que la régularité s_0 utilisée est supérieure à $40n + 62$.

Le problème de Cauchy (1.1) a beaucoup été étudié dans les années 1990 surtout quand $\mathcal{L} = \Delta$, autrement dit, dans le cas de l'équation de Schrödinger. Nous renvoyons le lecteur intéressé à l'introduction très instructive de [5] et à la bibliographie de cet article. Quand au cas $\mathcal{L} \neq \Delta$, cas moins bien connu, son étude est motivée par l'existence d'un certain nombre d'équations provenant des applications et qui sont de ce type. Par exemple, les equations de type Ishimori (modèle de spin-1 en cristallographie) :

$$i\partial_t u + \partial_{x_1}^2 u - \partial_{x_2}^2 u = \frac{2\bar{u}}{1 + |u|^2} ((\partial_{x_1} u)^2 - (\partial_{x_2} u)^2)$$

ou les systèmes type Davey–Stewartson :

$$\begin{cases} i\partial_t u + \partial_{x_1}^2 u - \partial_{x_2}^2 u = u|u|^2 + \partial_{x_2} v u \\ \Delta v(x_1, x_2) = -\partial_{x_2} (|u|^2) \end{cases}$$

qui décrivent l'évolution de paquets d'ondes en eau d'une profondeur finie, même si ce dernier système ne se met pas exactement sous la forme (1.1). Pour plus de détails, voir [11], [7].

Notons aussi que L. T'Joen, [13], a généralisé les résultats de [5] au cas d'un opérateur \mathcal{L} à coefficients variables et elliptique, sous l'hypothèse géométrique de non captance, sans préciser l'indice s_0 , tandis que, dans [7], les auteurs traitent le cas non semi-linéaire, autrement dit, \mathcal{L} est à coefficients variables et dépendant de u , en faisant certaines hypothèses, notamment d'ellipticité et de non captance, et avec un indice s_0 assez grand. Enfin, dans [12], J. Szeftel traite aussi le cas à coefficients variables et démontre un résultat d'effet régularisant *microlocal* en admettant l'existence des solutions et avec une non linéarité de la forme $F(u, \bar{u})$.

Dans cet article, l'effet régularisant est précisé car, dans [5], l'effet régularisant est obtenu pour

$$\|J^{s+1/2} u\|_{T,1} \stackrel{\text{def}}{=} \sup_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \left(\int_{-T}^T \int_{Q_\mu} |J^{s+1/2} u(x, t)|^2 dx dt \right)^{1/2},$$

où Q_μ est le cube $\mu + [0, 1]^n$ de grande diagonale de longueur d_n indépendante de μ . Or, on a

$$\|J^{s+1/2} u\|_{T,1} \leq \langle d_n \rangle^4 \|J^{s+1/2} u\|_T,$$

où d_n est la longueur de la grande diagonale de Q_0 . Ce nouvel effet régularisant est donc plus précis.

Le théorème 1.1 est démontré pour les régularités $s > s_0$ avec $s_0 = n/2 + 3$. Naturellement, la question de l'optimalité de ce s_0 se pose. Il se trouve que nous ne disposons pas de contre-exemple pour le cas $s \leq s_0$ et nous ne savons pas si s_0 est optimal. Bien entendu, la valeur de ce s_0 est le résultat des techniques de démonstration utilisées. A titre de comparaison, on peut noter que, dans [6], on obtient le résultat du théorème 1.1 pour $s \geq 1/2 + 3$ en dimension 1 et pour $s \geq n + 5/2$ en dimension $n \geq 2$ dans le cas où $\mathcal{L} = \Delta$, F polynôme de valuation 3 et $\|u_0\|_{s_0}$ assez petite. Cependant, il n'est pas difficile de vérifier qu'avec une non linéarité de la forme $F(u, \bar{u})$, on a le résultat d'existence et d'unicité pour $s > n/2$. Pour plus de détails, on pourra, par exemple, aller voir [4]. De plus, toujours dans [4], on montre que dans certains cas particuliers de (1.1), on a existence et unicité pour $s > n/2 + 1$.

Donnons maintenant une idée sur la démonstration du théorème 1.1. Celle-ci suit le schéma de celle de [5] et passe bien entendu par une linéarisation. Cependant, pour obtenir des estimations plus précises, nous linéarisons l'équation (1.1) en utilisant la paralinéarisation de J.-M. Bony, [1], et un certain calcul symbolique paradifférentiel. L'utilisation de ce type de calcul permet essentiellement de supprimer les pertes de régularité liées aux commutations.

Ainsi, au lieu de linéariser de manière classique pour se ramener à étudier l'équation linéaire

$$(1.2) \quad \partial_t u = i\mathcal{L}u + a_1 u + a_2 \bar{u} + b_1 \nabla_x u + b_2 \nabla_x \bar{u} + f(x, t),$$

nous linéarisons selon la méthode de Bony pour se ramener à étudier l'équation suivante, qui est aussi linéaire :

$$(1.3) \quad \partial_t u = i\mathcal{L}u + T_{a_1} u + T_{a_2} \bar{u} + T_{b_1} \nabla_x u + T_{b_2} \nabla_x \bar{u} + f(x, t),$$

où $T_{a_1}, T_{a_2}, T_{b_1}$ et T_{b_2} sont des opérateurs paradifférentiels et plus précisément des opérateurs de paramultiplication (voir section 2). Cette équation est souvent dite paralinéaire.

Pour expliquer l’hypothèse d’annulation faite sur F , rappelons que, dans le cas où $\mathcal{L} = \Delta$ et $b_2 = 0$, pour que le problème de Cauchy linéaire associé à (1.2) soit bien posé, une condition nécessaire portant sur le coefficient $b_1(x)$ a été démontrée :

$$(1.4) \quad \sup_{x \in \mathbb{R}^n, \omega \in \mathbb{S}^{n-1}, R > 0} \left| \mathcal{I} \int_0^R b_1(x + r\omega) \cdot \omega \, dr \right| < \infty.$$

Voir [16], [10]. Cette condition est évidemment vérifiée si b_1 est réel. Elle est aussi vérifiée si $b_1 = vw$ ou avw , pour $v, w \in H^s(\mathbb{R}^n)$, $s > n/2$ et $a \in L^\infty(\mathbb{R}^n)$, comme on peut le voir aisément en appliquant le théorème de trace. Comme le coefficient b_1 est une dérivée de F , ceci justifie l’hypothèse faite sur F et explique aussi pourquoi l’on est contraint de travailler dans des espaces à poids si F s’annule seulement à l’ordre 2 en 0.

La démonstration du théorème 1.1 consiste en grande partie à établir des estimations convenables sur la solution du problème de Cauchy associé à l’équation paralinéaire (1.3). On commence par traiter le cas d’un intervalle $[0, T]$, la démonstration étant la même pour obtenir les résultats sur l’intervalle $[-T, 0]$ sachant que, par exemple, on a

$$\begin{aligned} & \sup_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \left(\int_{-T}^T \int_{\mathbb{R}^n} |\langle x - x_\mu \rangle^{-2} J^{s+1/2} u(x, t)|^2 \, dx \, dt \right)^{1/2} \\ & \leq \sup_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \left(\int_{-T}^0 \int_{\mathbb{R}^n} |\langle x - x_\mu \rangle^{-2} J^{s+1/2} u(x, t)|^2 \, dx \, dt \right)^{1/2} + \|J^{s+1/2} u\|_T \end{aligned}$$

avec, à partir d’ici,

$$\|J^{s+1/2} u\|_T = \sup_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \left(\int_0^T \int_{\mathbb{R}^n} |\langle x - x_\mu \rangle^{-2} J^{s+1/2} u(x, t)|^2 \, dx \, dt \right)^{1/2}.$$

Pour ce faire et suivant [5], on construit un opérateur pseudodifférentiel \mathbf{C} d’ordre 0 et possédant de bonnes propriétés, notamment inversible et de symbole $\mathbf{c}(x, \xi)$ réel et pair en ξ . Cela permet, par estimation de $\|\mathbf{C}u\|_0$, d’obtenir des estimations d’énergie sur les solutions de (1.3) du type

$$(1.5) \quad \sup_{0 \leq t \leq T} \|u(t)\|_s \leq A \left(\|u_0\|_s + \int_{[0, T]} \|f(t)\|_s \, dt \right),$$

$$(1.6) \quad \|J^{s+1/2} u(t)\|_T \leq A \left(\|u_0\|_s + \int_{[0, T]} \|f(t)\|_s \, dt \right),$$

$$(1.7) \quad \sup_{0 \leq t \leq T} \|u(t)\|_s \leq A \left(\|u_0\|_s + \mathcal{N}_T(J^{s-1/2} f) \right),$$

$$(1.8) \quad \|J^{s+1/2} u\|_T \leq A \left(\|u_0\|_s + \mathcal{N}_T(J^{s-1/2} f) \right),$$

avec

$$\mathcal{N}_T(u) = \sup_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \left(\int_0^T \int_{\mathbb{R}^n} |\langle x - x_\mu \rangle^2 u(x, t)|^2 dx dt \right)^{1/2} = \|\langle x - x_\mu \rangle^2 u\|_{L^\infty(L^2(\mathbb{R}^n \times [0, T]))}.$$

On remarque que l'on peut aussi obtenir les estimations ci-dessus avec

$$\|J^{-1/2} f\|'_T = \sum_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \left(\int_0^T \int_{Q_\mu} |J^{-1/2} f|^2 dx dt \right)^{1/2}$$

au lieu de $\mathcal{N}_T(J^{-1/2} f)$, comme dans [5].

On met alors l'équation (1.1) sous la forme (1.3) avec $a_1 = \partial_u F(z_0)$, $a_2 = \partial_{\bar{u}} F(z_0)$, $b_1 = \nabla_v F(z_0)$, $b_2 = \nabla_{\bar{v}} F(z_0)$ où $z_0 = (u_0, v_0, \bar{u}_0, \bar{v}_0)$, $v = \nabla u$ et un terme non linéaire $f(x, t) = R(u, \nabla_x u, \bar{u}, \nabla_x \bar{u})$. Dans la suite, $W(t)u_0$ désigne la solution de (1.3) avec $f = 0$ telle que $W(0)u_0 = u_0$. On détermine un espace métrique complet dans lequel on prouve que l'opérateur

$$\Upsilon u = W(t)u_0 + \int_0^T W(t - t') R(u, \nabla_x u, \bar{u}, \nabla_x \bar{u}) dt'$$

admet un unique point fixe pour un T assez petit. Ce dernier résultat s'obtient en utilisant les estimations (1.5) et (1.6). Pour estimer la non-linéarité, on utilise la propriété d'algèbre de H^s pour $s > n/2$.

Pour prouver (1.5) et (1.6), on estime la norme L^2 de $\mathbf{C}u$ où u est une solution de (1.3) en écrivant de manière classique

$$\partial_t \|\mathbf{C}u\|_0^2 = \langle \partial_t \mathbf{C}u, \mathbf{C}u \rangle + \langle \mathbf{C}u, \partial_t \mathbf{C}u \rangle,$$

ce qui permet d'obtenir que

$$\begin{aligned} \|\mathbf{C}u(T_0)\|_0^2 &\leq \|\mathbf{C}u_0\|_0^2 + \left| 2\mathcal{R} \int_0^{T_0} \langle i[\mathbf{C}, \mathcal{L}]u + \mathbf{C}T_{i\mathcal{I}(b_1)} \nabla u, \mathbf{C}u \rangle dt \right| \\ (1.9) \quad &+ \left| 2\mathcal{R} \int_0^{T_0} \langle \mathbf{C}T_{b_2} \nabla \bar{u}, \mathbf{C}u \rangle dt \right| + \left| 2\mathcal{R} \int_0^{T_0} \langle \mathbf{C}u, \mathbf{C}f \rangle dt \right| \\ &+ A_c T_0 \sup_{[0, T_0]} \|u(t)\|_0^2 + \frac{A_c}{R} \|J^{1/2} u\|_{T_0}^2, \end{aligned}$$

où A_c est une constante qui dépend des semi-normes d'ordre M (suffisamment grand) des symboles de \mathbf{C} et T_{b_1} .

La difficulté de l'équation (1.3) semblant venir du coefficient b_1 , on cherche à choisir \mathbf{C} pour que l'opérateur

$$i[\mathbf{C}, \mathcal{L}] + \mathbf{C}T_{i\mathcal{I}(b_1)} \cdot \nabla$$

soit relativement petit, en un sens que l'on précisera, l'idéal étant qu'il soit continu sur L^2 , ce qui nous ramène à étudier son symbole principal

$$-2\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \mathbf{c}(x, \xi) - \mathbf{c}(x, \xi) \mathcal{I}(\tilde{b}_1(x, \xi)) \cdot \xi,$$

où $\tilde{b}_1(x, \xi)$ est tel que $T_{i\mathcal{I}(b_1)} = i\mathcal{I}(\tilde{b}_1(x, D))$ et $\tilde{\xi} = (-\xi_1, \dots, -\xi_k, \xi_{k+1}, \dots, \xi_n)$.

Pour assurer plus ou moins l'inversibilité de \mathbf{C} , on cherche son symbole sous la forme $\mathbf{c}(x, \xi) = \exp(\gamma(x, \xi))$. Pour construire γ , on commence par décomposer b_1 suivant les cubes Q_μ en écrivant que

$$(1.10) \quad b_1(x) = \sum_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \alpha_{1,\mu} \varphi_{1,\mu}(x),$$

avec $(\alpha_{1,\mu}) \in l^1$, $\text{supp}(\varphi_{1,\mu}) \subset 2Q_\mu$ et $\|\varphi_{1,\mu}\|_{C^\varrho} \leq 1$ où C^ϱ désigne la classe de Hölder si ϱ n'est pas entier et l'espace des fonctions ϱ fois dérivables à dérivées bornées sinon. Les calculs nous amènent ensuite à résoudre l'équation aux dérivées partielles suivante, d'inconnue η_μ ,

$$(1.11) \quad -2\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \eta_\mu(x, \xi) - \mathcal{I}(\tilde{\varphi}_{1,\mu}(x, \xi)) \cdot \xi = 0,$$

où le symbole $\tilde{\varphi}_{1,\mu}$ est défini par $T_{\varphi_{1,\mu}} = \tilde{\varphi}_{1,\mu}(x, D)$. On symétrise alors en ξ la solution obtenue, puis on la tronque de manière convenable pour obtenir un symbole γ_μ d'ordre 0. On pose enfin

$$\gamma(x, \xi) = \sum_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \alpha_{1,\mu} \gamma_\mu(x, \xi).$$

Le symbole γ ainsi défini est d'ordre 0 et, même si l'expression

$$-2\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma(x, \xi) - \mathcal{I}(\tilde{b}_1(x, \xi)) \cdot \xi$$

n'est pas d'ordre 0, elle est petite en un sens convenable.

On remarque que, par construction, pour tout $i \in \{1, 2\}$, b_i , $\varphi_{i,\mu}$ et \mathbf{c} ont la régularité de ∇u_0 .

Pour estimer l'autre terme qui pose problème, $\langle \mathbf{C}T_{b_2} \nabla_x \bar{u}, \mathbf{C}u \rangle$, on utilise des commutateurs et les propriétés de $\mathbf{C} = \mathbf{c}(x, D)$, notamment que \mathbf{c} est pair et réel en ξ , ce qui donne $\mathbf{C}\bar{u} = \overline{\mathbf{C}u}$, et que $\langle \nabla_x \bar{u}, u \rangle = 0$.

Les inégalités (1.6) et (1.8) donnent l'effet régularisant. Les inégalités (1.7) et surtout (1.8) sont centrales car elles permettent d'estimer la non linéarité d'ordre 1 dans un espace approprié pour pouvoir appliquer un théorème de point fixe. L'effet régularisant s'obtient en utilisant le lemme de Doi, l'inégalité de Gårding et la décomposition de b_1 , b_2 , a_1 et a_2 suivant les Q_μ , autrement dit, en suivant là encore la méthode utilisée dans [5] et en l'adaptant au cadre plus général des résultats énoncés dans cet article.

Je tiens à remercier A. Boulkhemair pour ses idées et ses conseils avisés.

2. Notations, définitions et résultats préliminaires

Dans tout l'article, toute constante qui ne dépend que de la dimension de l'espace n et de la régularité ϱ de $\nabla_x u_0$ est notée A pour simplifier.

Il n'est pas nécessaire de lire toute cette partie pour comprendre la suite de l'article car ici sont rappelés des notations et des résultats généraux classiques que nous utiliserons plus tard et, notamment, quelques résultats sur les opérateurs pseudodifférentiels et paradifférentiels.

En revanche, de nombreux lemmes sont démontrés par des techniques qui sont réutilisées dans les démonstrations des résultats principaux et dont les détails ne sont pas rappelés ensuite.

Quelques notations utilisées dans cet article :

- $J^s = (1 - \Delta)^{s/2}$, $\Delta = \sum_{k=1}^n \partial_k^2$ étant le Laplacien,
- $|\alpha| = \sum_{j=1}^n \alpha_j$ si $\alpha \in \mathbb{N}^n$,
- $\Delta F = (\Delta F_1, \dots, \Delta F_n)$ et $\nabla F = (\nabla F_1, \dots, \nabla F_n)$ si $F = (F_1, \dots, F_n)$,
- $\mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$ désigne l'espace de Schwartz,
- \widehat{u} ou $\mathcal{F}(u)$ désigne la transformée de Fourier de u ,
- Si $s \in \mathbb{R}$, $H^s(\mathbb{R}^n) = \{u \in \mathcal{S}'(\mathbb{R}^n); (1 + |\xi|^2)^{s/2} \widehat{u} \in L^2(\mathbb{R}^n)\}$ désigne l'espace de Sobolev, $\|u\|_{H^s(\mathbb{R}^n)} = \|u\|_s$.
- *Classes de symboles de Hörmander* : Si $m \in \mathbb{R}$ et $\gamma, \delta \in [0, 1]$,

$$S_{\gamma, \delta}^m = \{a \in C^\infty(\mathbb{R}^{2n}); \forall \alpha, \beta \in \mathbb{N}^n, |\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta a(x, \xi)| \leq A_{\alpha, \beta} \langle \xi \rangle^{-\gamma|\beta| + \delta|\alpha| + m}\}.$$

- Si ϱ est un réel positif, $C^\varrho(\mathbb{R}^n)$ désignera la classe de Hölder, autrement dit, u est dans $C^\varrho(\mathbb{R}^n)$ si $u \in C^{[\varrho]}(\mathbb{R}^n)$ et si

$$\forall \alpha \in \mathbb{N}^n, |\alpha| \leq [\varrho], \quad \partial^\alpha u \in L^\infty(\mathbb{R}^n),$$

$$\text{et } \exists C \in \mathbb{R}, \forall (x, y) \in \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n, |\partial^\alpha u(x) - \partial^\alpha u(y)| \leq C|x - y|^{\varrho - [\varrho]}.$$

- OpS désignera l'ensemble des opérateurs pseudodifférentiels dont le symbole appartient à la classe S .
- Si $Q_\mu = \mu + [0, 1]^n$, $\mu \in \mathbb{Z}^n$, on pose

$$\begin{aligned} \| \|u\| \|_T &= \sup_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \left(\int_0^T \int_{\mathbb{R}^n} |\langle x - x_\mu \rangle^{-2} u(x, t)|^2 dx dt \right)^{1/2}, \\ \mathcal{N}_T(u) &= \sup_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \left(\int_0^T \int_{\mathbb{R}^n} |\langle x - x_\mu \rangle^2 u(x, t)|^2 dx dt \right)^{1/2} \\ &= \| \langle x - x_\mu \rangle^2 u \|_{l_\mu^\infty(L^2(\mathbb{R}^n \times [0, T]))}. \end{aligned}$$

L'énoncé suivant rappelle et résume le calcul pseudodifférentiel associé aux classes de symboles de Hörmander $S_{\gamma, \delta}^m$:

Théorème 2.1 (Calcul pseudodifférentiel). *Soient $a \in S_{\gamma, \delta}^m$ et $b \in S_{\gamma, \delta}^{m'}$ avec $m, m' \in \mathbb{R}$, et $0 \leq \delta < \gamma \leq 1$ ou $0 \leq \delta \leq \gamma < 1$. Alors :*

- (i) On a $a(x, D)b(x, D) = c(x, D)$ avec $c \in S_{\gamma, \delta}^{m+m'}$. De plus,

$$\begin{aligned} c(x, \xi) &= Os \iint e^{-iy \cdot \eta} a(x, \xi + \eta) b(x + y, \xi) \frac{dy d\eta}{(2\pi)^n} \\ &= \sum_{|\nu| < N} \frac{1}{\nu!} \partial_\xi^\nu a(x, \xi) D_x^\nu b(x, \xi) + \sum_{|\nu| = N} \frac{1}{\nu!} \int_0^1 (1 - \theta)^{N-1} r_{\nu, \theta}(x, \xi) d\theta, \end{aligned}$$

où

$$r_{\nu,\theta}(x, \xi) = Os \iint e^{-iy \cdot \eta} \partial_\xi^\nu a(x, \xi + \theta\eta) \partial_x^\nu b(x + y, \xi) \frac{dy d\eta}{(2\pi)^n}.$$

Enfin, les semi-normes $S_{\gamma,\delta}^{m+m'}$ de $r_{\nu,\theta}$ sont bornées par des produits de semi-normes de $\partial_\xi^\nu a, \partial_x^\nu b$ uniformément en $\theta \in [0, 1]$.

(ii) On a aussi $a(x, D)^* = a^*(x, D)$ avec $a^* \in S_{\gamma,\delta}^m$ et

$$a^*(x, \xi) = \sum_{|\nu| < N} \frac{1}{\nu!} \partial_\xi^\nu \overline{a(x, \xi)} + \sum_{|\nu|=N} \frac{1}{\nu!} \int_0^1 (1 - \theta)^{N-1} r_{\nu,\theta}^*(x, \xi) d\theta,$$

où

$$r_{\nu,\theta}^*(x, \xi) = Os \iint e^{-iy \cdot \eta} \partial_\xi^\nu \overline{\partial_x^\nu a(x + y, \xi + \theta\eta)} \frac{dy d\eta}{(2\pi)^n}.$$

De plus, les semi-normes $S_{\nu,\delta}^m$ de $r_{\nu,\theta}^*$ sont bornées par des produits de semi-normes de $\partial_\xi^\nu \partial_x^\nu \bar{a}$ uniformément en $\theta \in [0, 1]$.

Preuve : Voir, par exemple, [14]. □

Lemme 2.2. Soient δ et γ tels que $0 \leq \delta < \gamma \leq 1$ ou $0 \leq \delta \leq \gamma < 1$. Soient a et b tels que $a \in S_{\gamma,\delta}^m$ et $b \in S_{\gamma,\delta}^{m'}$ alors, pour tout $\nu \in \mathbb{N}^n, r_{\nu,\theta} \in S_{\gamma,\delta}^{m+m'}$ et les $S_{\gamma,\delta}^{m'+m}$ semi-normes de $r_{\nu,\theta}$ sont bornées par des produits de semi-normes de $\partial_\xi^\nu a, \partial_x^\nu b$ uniformément en $\theta \in [0, 1]$.

Théorème 2.3 (Calderón–Vaillancourt). Soit $a : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$ une fonction bornée et $0 \leq \delta < 1$. Alors, l'opérateur $a(x, D)$ est continu de $L^2(\mathbb{R}^n)$ dans $L^2(\mathbb{R}^n)$ si l'une des conditions suivantes est vérifiée :

(i) Il existe une constante $C > 0$ telle que, pour tous multi-indices α et β tels que $|\alpha| + |\beta| \leq n + 1$ et tout $(x, \xi) \in \mathbb{R}^{2n}, |\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta a(x, \xi)| \leq C \langle \xi \rangle^{\delta(|\alpha| - |\beta|)}$.

(ii) L'inégalité précédente est vérifiée pour tous les multi-indices α et β tels que $|\alpha| \leq N$ et $|\beta| \leq N$, où N est un entier tel que $N > n/2$.

Preuve : Voir [2]. □

Remarque. Pour tout réel $m \geq 0$, et, pour tout δ et γ tel que $0 \leq \delta \leq \gamma < 1$ ou $0 \leq \delta < \gamma \leq 1, S_{\gamma,\delta}^m \subset S_{\delta,\delta}^m$.

Corollaire 2.4. Si $a \in S_{\gamma,\delta}^0, 0 \leq \delta \leq \gamma < 1$ ou $0 \leq \delta < \gamma \leq 1$ alors

$$\| |a(x, D)f| \|_T \leq A \| |f| \|_T \quad \text{et} \quad \mathcal{N}_T(a(x, D)f) \leq A \mathcal{N}_T(f).$$

Preuve : On a

$$\| |a(x, D)f| \|_T = \sup_\mu \left(\int_0^T \int_{\mathbb{R}^n} |\langle x - x_\mu \rangle^{-2} a(x, D)u|^2 dx dt \right)^{1/2}$$

or

$$a(x, D)u = a(x, D) \langle x - x_\mu \rangle^2 \langle x - x_\mu \rangle^{-2} u,$$

et le symbole de l'opérateur $a(x, D)\langle x - x_\mu \rangle^2$ est

$$\sum_{|\nu| \leq 2} \partial_\xi^\nu a(x, \xi) D_x^\nu (\langle x - x_\mu \rangle^2),$$

et donc

$$\langle x - x_\mu \rangle^{-2} a(x, D)\langle x - x_\mu \rangle^2 \in S_{\gamma, \delta}^0.$$

Le théorème de Calderón–Vaillancourt donne alors le résultat. Prouvons ensuite la deuxième inégalité. On a

$$\mathcal{N}_T(f) = \sup_\mu \left(\int_0^T \int_{\mathbb{R}^n} |\langle x - x_\mu \rangle^2 a(x, D)u|^2 dx dt \right)^{1/2}.$$

L'opérateur $a(x, D)\langle x - x_\mu \rangle^{-2}$ a pour symbole

$$r(x, \xi) = \int_{\mathbb{R}^n} \int_{\mathbb{R}^n} e^{iy \cdot \eta} \langle x + y - x_\mu \rangle^{-2} a(x, \xi + \eta) dy d\eta.$$

Par intégrations par parties en y et η , puis en utilisant l'inégalité de Peetre

$$\langle x + y - x_\mu \rangle^{-2-N} \leq A_N \langle x - x_\mu \rangle^{-2-N} \langle y \rangle^N,$$

on prouve que

$$\langle x - x_\mu \rangle^2 r(x, \xi) \in S_{\gamma, \delta}^0.$$

Ce qui termine la démonstration de ce corollaire. □

Lemme 2.5. *Pour tout réel s , tout $N > n/2$, il existe une constante $C > 0$ telle que, pour tout $v \in H^s$,*

$$\| \langle x - \mu \rangle^{-N} v \|_s \in l_\mu^2 \quad \text{et} \quad \| \langle x - \mu \rangle^{-N} v \|_s \|_{l_\mu^2} \leq C \| v \|_s.$$

Preuve : Posons $c_\mu(x, D) = \langle D \rangle^s \langle x - \mu \rangle^{-N}$. D'après le théorème 2.1, on a

$$c_\mu(x, \xi) = O_s \int e^{-iy \cdot \eta} \langle \xi + \eta \rangle^s \langle x + y - \mu \rangle^{-N} \frac{dy d\eta}{(2\pi)^n}.$$

On remarque que l'on peut écrire $\langle x - \mu \rangle^N c_\mu(x, \xi) = c(x - \mu, \xi)$ où

$$c(x, \xi) = \langle x \rangle^N \int e^{-iy \cdot \eta} \langle \xi + \eta \rangle^s \langle x + y \rangle^{-N} \frac{dy d\eta}{(2\pi)^n}.$$

Supposons d'abord que $c \in S_{1,0}^s$. On a alors

$$\begin{aligned} \sum_\mu \| c_\mu(x, D)v \|_0^2 &= \sum_\mu \int \frac{|c(x - \mu, D)v(x)|^2}{\langle x - \mu \rangle^{2N}} dx, \\ \sum_\mu \| c_\mu(x, D)v \|_0^2 &\leq C_1 \sum_\mu \int \frac{\langle x - E(x) \rangle^{2N}}{\langle E(x) - \mu \rangle^{2N}} |c(x - \mu, D)v(x)|^2 dx, \end{aligned}$$

où $E(x)$ est le vecteur formé par les parties entières des coordonnées de x et où on a utilisé l'inégalité de Peetre. D'où,

$$\begin{aligned} \sum_{\mu} \|c_{\mu}(x, D)v\|_0^2 &\leq C_2 \sum_{\mu} \frac{1}{\langle \mu \rangle^{2N}} \|c(x, D)\tau_{-\mu}v\|_0^2 \\ \sum_{\mu} \|c_{\mu}(x, D)v\|_0^2 &\leq C_3 \sum_{\mu} \frac{1}{\langle \mu \rangle^{2N}} \|\tau_{-\mu}v\|_s^2 = C^2 \|v\|_s^2, \end{aligned}$$

puisque $2N > n$, $c \in S_{1,0}^s$, la norme H^s est invariante par translation.

Reste à vérifier que $c \in S_{1,0}^s$. L'argument est en fait classique : Par intégrations par parties, on peut écrire $\langle x \rangle^{-N}c(x, \xi)$ comme une combinaison linéaire finie d'intégrales de la forme

$$\int e^{-iy \cdot \eta} \partial_{\eta}^{\alpha} \langle \xi + \eta \rangle^s \partial_{\eta}^{\beta} \langle \eta \rangle^{-N_1} \langle y \rangle^{-N_2} J_y^{N_1} \langle x + y \rangle^{-N} dy d\eta,$$

où les entiers pairs N_1, N_2 sont assez grands et $|\alpha| + |\beta| \leq N_2$, intégrales que l'on peut estimer, grâce à l'inégalité de Peetre, par

$$C \int \langle \xi \rangle^s \langle \eta \rangle^{-N_1+|s|} \langle y \rangle^{-N_2+N} \langle x \rangle^{-N} dy d\eta = C' \langle \xi \rangle^s \langle x \rangle^{-N}$$

si $N_1 > n + |s|$ et $N_2 > n + N$; ce qui prouve que $|c(x, \xi)| \leq C \langle \xi \rangle^s$. Les dérivées partielles de c se traitent de la même manière. □

Théorème 2.6. *Soit (u_j) une suite de fonctions C^∞ dans \mathbb{R}^n . On suppose qu'il existe $s > 0$ et $m \in \mathbb{N}$ tels que $m > s$, $(2^{js}\|u_j\|_0)_j \in l^2$ et $(2^{j(s-m)}\|\partial^\alpha u_j\|_0)_j \in l^2$ pour tout $\alpha \in \mathbb{N}^n$ tel que $|\alpha| = m$. Alors, $u = \sum_j u_j$ est dans $H^s(\mathbb{R}^n)$ et*

$$\|u\|_s^2 \leq A \sup_{|\alpha| \in \{0, m\}} \sum_{j=0}^{\infty} 2^{2j(s-|\alpha|)} \|u_j\|_0^2,$$

où A est une constante indépendante des u_j .

Preuve : voir [8], [14]. □

Théorème 2.7. *Soit (u_j) une suite de fonctions C^∞ dans \mathbb{R}^n . On suppose qu'il existe un compact $\Gamma \subset \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ tel que $sp(u_j) \subset 2^j \Gamma$ et un nombre réel s tel que $(2^{js}\|u_j\|_0)_j \in l^2$. Alors, $u = \sum_j u_j$ est dans $H^s(\mathbb{R}^n)$ et $\|u\|_s^2 \leq A \sum_{j=0}^{\infty} 2^{2js} \|u_j\|_0^2$, où la constante A est indépendante des u_j .*

Opérateurs paradifférentiels : On rappelle maintenant quelques résultats sur les opérateurs paradifférentiels.

On définit la classe Σ_ϱ^m où $m \in \mathbb{R}$ et $\varrho > 0$ comme la classe des symboles $a(x, \xi)$, continus sur $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$, C^∞ en ξ et C^ϱ en x , et plus précisément tels que

$$\forall \alpha \in \mathbb{N}^n, \quad |\partial_\xi^\alpha a(x, \xi)| \langle \xi \rangle^{-m+|\alpha|} \in C^\varrho(\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n).$$

A un symbole a dans Σ_ρ^m , J.-M. Bony associe l'opérateur paradifférentiel T_a défini par

$$\widehat{T_a u}(\xi) = (2\pi)^{-n} \int_{\mathbb{R}^n} \chi(\xi - \eta, \eta) \mathcal{F}_1(a)(\xi - \eta, \eta) \widehat{u}(\eta) d\eta,$$

où χ est une paratronicature, c'est à dire une fonction dans $C^\infty(\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n)$ vérifiant les deux propriétés suivantes :

- (i) $\exists h > 0, \varepsilon > 0, \varepsilon' > 0$, avec $\varepsilon' < \varepsilon < 1$ et $\chi(\xi, \eta) = \begin{cases} 0 & \text{si } |\xi| \geq \varepsilon|\eta|, \\ 1 & \text{si } |\xi| \leq \varepsilon'|\eta| \text{ et } |\eta| \geq h. \end{cases}$
- (ii) $\forall \alpha \in \mathbb{N}^{2n}, \exists A_\alpha > 0, \forall \zeta \in \mathbb{R}^{2n}, \langle \zeta \rangle^{|\alpha|} |\partial^\alpha \chi(\zeta)| \leq A_\alpha$.

On peut aussi écrire $T_a = \tilde{a}(x, D)$ où \tilde{a} est un symbole dans la classe $S_{1,1}^m$. Cependant, les opérateurs paradifférentiels opèrent bien dans les espaces de Sobolev de la manière habituelle. En effet, on a le

Théorème 2.8. (i) *Pour tout s réel, T_a est continu de $H^s(\mathbb{R}^n)$ dans $H^{s-m}(\mathbb{R}^n)$.*

(ii) *Si, dans la définition de T_a , on modifie la paratronicature, alors l'opérateur erreur (ou différence) est continu de $H^s(\mathbb{R}^n)$ dans $H^{s-m+\varrho}(\mathbb{R}^n)$ pour tout réel s .*

Preuve : Voir [1], [9] ou [14]. □

La seconde partie du théorème précédent montre que la dépendance de T_a par rapport à la paratronicature est de moindre importance. Elle explique aussi pourquoi les restes dans la théorie paradifférentielle sont seulement ρ -régularisants.

Remarquons aussi qu'un choix possible de la paratronicature que nous utiliserons dans la suite est donné par

$$\chi(\xi, \eta) = \chi_1(\xi/|\eta|) (1 - \psi_1(\eta)),$$

où $\psi_1, \chi_1 \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$, ψ_1 vaut 1 au voisinage de 0 et est à support dans $B(0, h)$, et χ_1 est à support dans $B(0, \varepsilon)$ et vaut 1 sur $B(0, \varepsilon')$, où ε et ε' sont deux réels tels que $0 < \varepsilon' < \varepsilon < 1$.

Les opérateurs paradifférentiels permettent d'écrire la formule de linéarisation de J.-M. Bony.

Théorème 2.9 (Formule de Bony). *Pour toutes fonctions réelles $u_1, \dots, u_m \in H^{n/2+\varrho}(\mathbb{R}^n)$, $\rho > 0$, et toute fonction F de m variables réelles, C^∞ et nulle en 0, on a*

$$F(u_1, \dots, u_m) = \sum_{i=1}^{i=m} T_{\partial_{u_i} F} u_i + r, \quad \text{avec } r \in H^{n/2+2\varrho}(\mathbb{R}^n).$$

Preuve : Voir [1]. Cf. aussi [9], [8]. □

Le reste r dans cette formule dépend évidemment de (u_1, \dots, u_m) . Le résultat qui suit étudie cette dépendance et montre que r est une fonction localement lipschitzienne de (u_1, \dots, u_m) . Plus précisément :

Théorème 2.10. *Si $u = (u_1, \dots, u_m) \in H^s(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$, $s = n/2 + \varrho$, $\varrho > 0$, on désigne par $r(u)$ le reste obtenu dans la formule de Bony ci dessus. Pour tous $u, v \in H^s(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$, on a alors*

$$\|r(u) - r(v)\|_{s+\varrho} \leq \theta(\|u\|_s, \|v\|_s) \|u - v\|_s,$$

où $\theta(\|u\|_s, \|v\|_s)$ est bornée si u et v sont dans un borné de $H^s(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)$.

Preuve : On reprend la méthode utilisée dans l'article [8] pour démontrer la formule de Bony, méthode basée sur l'analyse dyadique. Pour tout $k \geq 0$, on pose $\varphi_k(\xi) = \varphi_0(2^{-k}\xi)$ avec $\varphi_0(\xi) = \varphi(\xi/2) - \varphi(\xi)$, où $\varphi = \varphi_{-1} \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$ est telle que $\text{supp}(\varphi) \subset B(0, 1)$ et $\varphi = 1$ sur $B(0, 1/2)$. On a donc une partition dyadique de l'unité, $1 = \sum_{k \geq -1} \varphi_k$, ce qui permet d'écrire la décomposition dyadique $u = \sum_{k \geq -1} \varphi_k(D)u$ pour toute distribution tempérée u . Les $\varphi_k(D)u$ sont les termes dyadiques de u .

On suppose $m = 1$. Les u_k désignent les termes dyadiques de u et les $S_k(u)$ les sommes partielles jusqu'à k des termes dyadiques de u , de sorte que $u_k = S_k(u) - S_{k-1}(u)$.

On peut écrire

$$F(u) = F(u_{-1}) + \sum_{k=0}^{\infty} F(S_k(u) - S_{k-1}(u)) = F(S_1(u)) + \sum_{k=2}^{\infty} u_k r_k(u) + T_{F'(u)}u,$$

où

$$r_k(u) = \int_0^1 F'(S_{k-1}(u) + tu_k) dt - S_{k-3}(F'(u)) \quad \text{et} \quad T_{F'(u)}u = \sum_{k=2}^{\infty} u_k S_{k-3}(F'(u)).$$

Notons ici que $T_{F'(u)}$ est bien un opérateur paradifférentiel, en fait de paramultiplication : il est associé au symbole $F'(u(x))$ et à la paratroncature particulière $\chi(\xi, \eta) = \sum_{k \geq 2} \sum_{l \leq k-3} \varphi_l(\xi - \eta) \varphi_k(\eta)$. Il en résulte l'expression suivante de $r(u)$:

$$r(u) = F(S_1(u)) + \sum_{k=2}^{\infty} u_k r_k(u).$$

Notons aussi qu'il est bien connu que l'application $u \mapsto F(u)$ envoie $H^s(\mathbb{R}^n)$ dans lui-même ($s > n/2$) et qu'elle est bornée sur les bornés, ce qui implique facilement le caractère localement lipschitzien de cette application. D'ailleurs, ceci rend l'étude du terme $F(S_1(u))$ triviale, terme qui sera donc ignoré dans la suite de cette démonstration.

On peut donc écrire, pour u et v variant dans un borné B de $H^s(\mathbb{R}^n)$,

$$r(u) - r(v) = \sum_{k=2}^{\infty} (u_k - v_k) r_k(u) + \sum_{k=2}^{\infty} v_k (r_k(u) - r_k(v)).$$

On applique alors le théorème 2.7 à chacune de ces deux séries. Il suffit pour cela d'établir les estimations

$$\|\partial^\alpha r_k(u)\|_0 \leq \varepsilon_k 2^{k(|\alpha|-s)} \quad \text{et} \quad \|\partial^\alpha (r_k(u) - r_k(v))\|_0 \leq \delta_k 2^{k(|\alpha|-s)}$$

pour $0 \leq |\alpha| \leq N$ avec N assez grand ($N > s + \varrho$ suffit) et des suites (ε_k) et (δ_k) vérifiant

$$\|(\varepsilon_k)\|_{l^2} \leq C_B \|u\|_s \quad \text{et} \quad \|(\delta_k)\|_{l^2} \leq C_B \|u - v\|_s,$$

la constante C_B ne dépendant que du borné B de $H^s(\mathbb{R}^n)$. L'estimation sur $\partial^\alpha r_k(u)$ découle du lemme suivant :

Lemme 2.11. *Soit $G \in C^\infty(\mathbb{R})$ et B une partie bornée de $H^s(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$, $s > n/2$. Pour tout entier $N > s$, il existe une constante C_B telle que, pour tout $u \in B$, on ait*

$$\|\partial^\alpha [G(S_k(u)) - S_{k-k_0}(G(u))]\|_0 \leq \varepsilon_k 2^{k(|\alpha|-s)},$$

pour $0 \leq |\alpha| \leq N$, où la suite (ε_k) vérifie $\|(\varepsilon_k)\|_{l^2} \leq C_B \|u\|_s$, et l'entier k_0 est fixé.

On renvoie à l'article [8] où ce lemme (Proposition 1 de [8]) est démontré même si l'estimation de $\|(\varepsilon_k)\|_{l^2}$ par rapport à B et u n'y est pas. En fait, il suffit de suivre les détails de cette preuve pour voir que cette estimation est vraie.

Enfin, comme

$$r_k(u) - r_k(v) = \int_0^1 [F'(S_{k-1}(u) + tv_k) - F'(S_{k-1}(v) + tv_k)] dt - S_{k-3}(F'(u) - F'(v)),$$

l'estimation sur $\partial^\alpha (r_k(u) - r_k(v))$ vient de l'analogie suivant du lemme précédent :

Lemme 2.12. *Soit $G \in C^\infty(\mathbb{R})$ et B une partie bornée de $H^s(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$, $s > n/2$. Pour tout entier $N > s$, il existe une constante C_B telle que, pour tous $u, v \in B$, on ait*

$$\|\partial^\alpha [G(S_k(u)) - G(S_k(v)) - S_{k-k_0}(G(u) - G(v))]\|_0 \leq \delta_k 2^{k(|\alpha|-s)},$$

pour $0 \leq |\alpha| \leq N$, où la suite (δ_k) vérifie $\|(\delta_k)\|_{l^2} \leq C_B \|u - v\|_s$, et l'entier k_0 est fixé.

Preuve : La méthode de preuve de ce lemme est la même que celle du lemme précédent (voir [8]). Cependant, on utilise en plus le caractère localement lipschitzien de G .

Le cas $m > 1$ se traite par le même type d'arguments en écrivant

$$F(u_1, \dots, u_m) = F(S_{-1}(u_1, \dots, u_m)) + \sum_{k=0}^{\infty} F(S_k(u_1, \dots, u_m)) - F(S_{k-1}(u_1, \dots, u_m)),$$

où on a noté $S_k(u_1, \dots, u_m) = (S_k(u_1), \dots, S_k(u_m))$. □

Remarque : Dans cet article, nous appliquerons la formule de Bony à l'expression $F(u, \nabla u, \bar{u}, \nabla \bar{u})$, où $u \in H^{n/2+1+\varrho}(\mathbb{R}^n)$ est à valeurs complexes. C'est possible car on peut écrire

$$F(u, \nabla u, \bar{u}, \nabla \bar{u}) = G(\mathcal{R}(u), \nabla \mathcal{R}(u), \mathcal{I}(u), \nabla \mathcal{I}(u))$$

avec $G(x_1, x_2, y_1, y_2) = F(x_1 + iy_1, x_2 + iy_2, x_1 - iy_1, x_2 - iy_2)$ qui est une fonction C^∞ de \mathbb{R}^{2n+2} dans \mathbb{C} . On applique alors la formule de Bony à G et on obtient que

$$F(u, \nabla u, \bar{u}, \nabla \bar{u}) = T_{\partial_{x_1} G} \mathcal{R}(u) + T_{\partial_{x_2} G} \nabla \mathcal{R}(u) + T_{\partial_{y_1} G} \mathcal{I}(u) + T_{\partial_{y_2} G} \nabla \mathcal{I}(u) + r.$$

En utilisant que

$$\mathcal{R}(u) = \frac{u + \bar{u}}{2}, \quad \mathcal{I}(u) = \frac{u - \bar{u}}{2i}, \quad \partial_z = \frac{1}{2}(\partial_x - i\partial_y) \quad \text{et} \quad \partial_{\bar{z}} = \frac{1}{2}(\partial_x + i\partial_y),$$

puis la linéarité de T_b par rapport à b , on obtient la formule utilisée dans cet article :

$$F(u, \bar{u}, \nabla u, \nabla \bar{u}) = T_{\partial_u F} u + T_{\partial_{\bar{u}} F} \bar{u} + T_{\partial_{\nabla u} F} \nabla u + T_{\partial_{\nabla \bar{u}} F} \nabla \bar{u} + r(u),$$

avec $r(u) \in H^{n/2+2\varrho}(\mathbb{R}^n)$.

Variante paradifférentielle : Dans cet article, pour des raisons techniques, nous utiliserons une paratroncature $\chi(\xi, \eta)$ de la forme

$$\chi_1(\xi/|\eta|^\delta)(1 - \psi_1(\eta)),$$

où $\psi_1, \chi_1 \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$, ψ_1 vaut 1 au voisinage de 0 et est à support dans $B(0, h)$, et χ_1 est à support dans $B(0, \varepsilon)$ et vaut 1 sur $B(0, \varepsilon')$, où ε et ε' sont deux réels tels que $0 < \varepsilon' < \varepsilon < 1$, ce qui, bien entendu, modifie la quantification paradifférentielle de Bony. L'opérateur associé, noté T_a^δ , n'est pas un opérateur paradifférentiel classique puisque $T_a^\delta = \tilde{a}^\delta(x, D)$ avec $\tilde{a}^\delta \in S_{1,\delta}^m$, ce qui est une meilleure classe que $S_{1,1}^m$ si $\delta < 1$. Cependant, avec cette définition, les restes ne seront plus ϱ -régularisants, mais seulement $\delta\varrho$ -régularisants.

Plus généralement, étant donnée une fonction $b \in L^\infty(\mathbb{R}^n)$, on posera

$$(2.1) \quad \tilde{b}^\delta(x, \xi) = (1 - \psi_1(\xi)) |\xi|^{\delta n} \int_{\mathbb{R}^n} \mathcal{F}^{-1}(\chi_1)(|\xi|^\delta(x - y)) b(y) dy,$$

où $0 \leq \delta \leq 1$ et ψ_1, χ_1 sont comme ci-dessus. On utilisera aussi la notation $T_b^\delta = \tilde{b}^\delta(x, D)$ et on notera que T_b^1 n'est autre que l'opérateur paradifférentiel (de par-multiplication) T_b .

Nous aurons besoin du lemme technique suivant :

Lemme 2.13. *Soit $\delta \in [0, 1]$ et $\varrho \geq 0$. Si $b \in C^\varrho(\mathbb{R}^n)$ et $\text{supp}(b) \subset Q_\mu = \mu + [0, 1]^n$, alors $\tilde{b}^\delta \in C^\infty$ et, pour tous $\alpha, \beta \in \mathbb{N}^n$, tout $N \in \mathbb{N}$, tout $\mu \in \mathbb{Z}^n$, on a*

$$(2.2) \quad \langle x - x_\mu \rangle^N |\partial_\xi^\beta \partial_x^\alpha \tilde{b}^\delta(x, \xi)| \leq A_{\alpha,\beta,N} \|b\|_{C^\varrho} \langle \xi \rangle^{\delta(|\alpha| - \varrho) - |\beta|} \quad \text{pour } |\alpha| > \varrho,$$

$$(2.3) \quad \langle x - x_\mu \rangle^N |\partial_\xi^\beta \partial_x^\alpha \tilde{b}^\delta(x, \xi)| \leq A_{\alpha,\beta,N} \|b\|_{C^\varrho} \langle \xi \rangle^{-|\beta|} \quad \text{pour } |\alpha| \leq \varrho,$$

où $A_{\alpha,\beta,N}$ désigne une constante positive indépendante de μ et σ . On a donc $\tilde{b}^\delta \in S_{1,\delta}^0$ en particulier. Sans la condition de support sur b , la conclusion de ce lemme reste vraie avec $N = 0$.

Preuve : Pour simplifier, on écrit \tilde{b} au lieu de \tilde{b}^δ et on omet le facteur $1 - \psi_1(\xi)$ qui ne pose pas de problème. On rappelle que $1 - \psi_1$ est nulle au voisinage de 0, et plus précisément, on a $|\xi| \geq 1$ et donc $\langle \xi \rangle \leq \sqrt{2}|\xi|$. Pour tout multi-indice α et tout $\alpha' \leq \alpha$ tel que $|\alpha - \alpha'| \leq \varrho$, on a

$$\langle x - x_\mu \rangle^N \partial_x^\alpha \tilde{b}(x, \xi) = |\xi|^{\delta|\alpha|} \int_{\mathbb{R}^n} |\xi|^{\delta|\alpha'|} (\partial_x^{\alpha'} \widehat{\chi}_1)(|\xi|^\delta(x - y)) \cdot \langle x - x_\mu \rangle^N (\partial_x^{\alpha - \alpha'} b)(y) dy.$$

Quand $\alpha = 0$, on a, pour tout multi-indice β ,

$$\langle x - x_\mu \rangle^N \partial_\xi^\beta \tilde{b}(x, \xi) = \sum_{\gamma \leq \beta} \binom{\beta}{\gamma} \partial_\xi^{\beta - \gamma} (|\xi|^{\delta n}) \int_{\mathbb{R}^n} \partial_\xi^\gamma (\widehat{\chi}_1(|\xi|^\delta(x - y))) \cdot \langle x - x_\mu \rangle^N b(y) dy.$$

Or, en vertu de la formule de Fàa di Bruno,

$$\partial_\xi^\gamma (\widehat{\chi}_1(|\xi|^\delta(x - y))) = \sum_{\substack{\nu \in \mathbb{N}^n \\ |\nu| = q \leq |\gamma|}} \sum_{\substack{\gamma = \gamma_1 + \dots + \gamma_q \\ \gamma_i \neq 0}} \partial^\nu \widehat{\chi}_1(|\xi|^\delta(x - y)) \partial_{\xi_1}^{\gamma_1} (|\xi|^\delta) \dots \partial_{\xi_q}^{\gamma_q} (|\xi|^\delta) (x - y)^\nu,$$

ce qui permet de majorer comme suit :

$$|\partial_\xi^\gamma (\widehat{\chi}(|\xi|^\delta(x - y)))| \leq \sum_{|\nu| \leq |\gamma|} C_\nu |\partial^\nu \widehat{\chi}_1(|\xi|^\delta(x - y))| (|\xi|^\delta(x - y))^\nu |\xi|^{-|\gamma|}.$$

De plus,

$$\langle x - x_\mu \rangle^N \leq \langle x - y \rangle^N \langle y - x_\mu \rangle^N \leq C'_N \langle x - y \rangle^N \leq C''_N (1 + \max(|x - y|, |x - y|^N))$$

sur le support de b . Ces arguments permettent d'obtenir le résultat dans le cas $|\alpha| = 0$ sachant que $\|b\|_{L^\infty} \leq \|b\|_{C^e}$. Dans le cas $|\alpha| \leq \varrho$, le raisonnement est identique avec $\partial^\alpha b$ au lieu de b , cad avec $\alpha' = 0$.

Cas $|\alpha| > \varrho$ et $\varrho = [\varrho]$: On prend α' tel que $|\alpha - \alpha'| = \varrho$ et on reprend le raisonnement ci-dessus avec $\partial^{\alpha - \alpha'} b$ au lieu de b , puisqu'alors $|\alpha'| = |\alpha| - \varrho$.

Cas $|\alpha| > \varrho$, ϱ non entier, et $\beta = 0$: On écrit $|\alpha| = |\alpha'| + |\alpha| - |\alpha'|$ avec $|\alpha| - |\alpha'| = [\varrho]$ et $|\alpha'| \geq 1$. Comme $\widehat{\chi}_1 \in \mathcal{S}$, on a donc l'expression

$$\partial_x^\alpha \tilde{b}(x, \xi) = |\xi|^{\delta(n + |\alpha'|)} \int_{\mathbb{R}^n} (\partial_x^{\alpha'} \widehat{\chi})(|\xi|^\delta(x - y)) \cdot (\partial^{\alpha - \alpha'} b(y) - \partial^{\alpha - \alpha'} b(x)) dy,$$

et, si ψ est une fonction dans \mathcal{D} telle que $\psi(x - x_\mu) = 1$ sur le support de b , on a

$$\begin{aligned} & \langle x - x_\mu \rangle^N |\partial^{\alpha - \alpha'} b(y) - \partial^{\alpha - \alpha'} b(x)| \\ &= \langle x - x_\mu \rangle^N |\psi(y - x_\mu) \partial^{\alpha - \alpha'} b(y) - \psi(x - x_\mu) \partial^{\alpha - \alpha'} b(x)| \\ &\leq \langle x - x_\mu \rangle^N |\psi(x - x_\mu)| |\partial^{\alpha - \alpha'} b(y) - \partial^{\alpha - \alpha'} b(x)| \\ &\quad + \langle x - x_\mu \rangle^N |\psi(y - x_\mu) - \psi(x - x_\mu)| |\partial^{\alpha - \alpha'} b(y)| \\ &\leq (1 + C_N) (|x - y|^{e - [\varrho]} \|b\|_{C^e} + \langle x - y \rangle^N |x - y| \sup_y (y - x_\mu)^N |\partial^{\alpha - \alpha'} b(y)|). \end{aligned}$$

Ceci permet de majorer $\langle x - x_\mu \rangle^N |\partial_x^\alpha \tilde{b}(x, \xi)|$ et d'obtenir l'estimation

$$\langle x - x_\mu \rangle^N |\partial_x^\alpha \tilde{b}(x, \xi)| \leq C_{N,\alpha} \|b\|_{C^e} |\xi|^{\delta(|\alpha| - \varrho)}.$$

Enfin, le cas $\beta \neq 0$ s'obtient en combinant les raisonnements précédents. \square

Proposition 2.14. *Si $b \in L^\infty(\mathbb{R}^n)$ et $\delta \in [0, 1]$, l'opérateur T_b^δ est, pour tout $s \in \mathbb{R}$, borné sur $H^s(\mathbb{R}^n)$ et sa norme d'opérateur est majorée par une constante fois $\|b\|_{L^\infty}$.*

Preuve : D'après le lemme précédent, $T_b^\delta = \tilde{b}^\delta(x, D) \in Op(S_{1,\delta}^0)$, classe dont les opérateurs sont bornés sur $H^s(\mathbb{R}^n)$ quand $\delta < 1$. Pour $\delta = 1$, il s'agit de l'opérateur de paramultiplication de J.-M. Bony qui est donc borné sur $H^s(\mathbb{R}^n)$. \square

Lemme 2.15. *Soit $R > 0$. Si $b \in C^e(\mathbb{R}^n)$ et $\widehat{b} = 0$ dans $B(0, R)$, alors*

$$\|b\|_{L^\infty} \leq C_n R^{-e} \|b\|_{C^e}.$$

Proposition 2.16. *Si $b \in C^e(\mathbb{R}^n)$ et $\delta \in [0, 1]$, alors, pour tout $s \in \mathbb{R}$, $T_b - T_b^\delta$ est continu de $H^s(\mathbb{R}^n)$ dans $H^{s+\delta e}(\mathbb{R}^n)$ et sa norme d'opérateur est majorée par une constante fois $\|b\|_{C^e}$, pourvu qu'on utilise dans la définition de T_b et T_b^δ les mêmes troncatures χ_1 et ψ_1 .*

Preuve : Soit $(u_j), (b_k)$ les suites des termes dyadiques de u, b , respectivement. On peut écrire, au moins au sens des distributions, pour $u \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n)$,

$$\mathcal{F}((T_{b_k} - T_{b_k}^\delta)u_j)(\xi) = \int_{\mathbb{R}^n} \left[\chi_1\left(\frac{\xi - \eta}{|\eta|}\right) - \chi_1\left(\frac{\xi - \eta}{|\eta|^\delta}\right) \right] \widehat{b}_k(\xi - \eta) \widehat{u}_j(\eta) (1 - \psi_1(\eta)) \, d\eta.$$

Il découle des propriétés de support de χ_1, b_k et u_j que, sur le support d'intégration, l'on a $2^k \sim |\xi - \eta| \geq Cste |\eta|^\delta \sim Cste 2^{j\delta}$. Il existe donc un entier k_0 tel que l'on puisse écrire

$$(T_b - T_b^\delta)u_j = \sum_{k \geq j\delta - k_0} (T_{b_k} - T_{b_k}^\delta)u_j.$$

On en déduit, par application de la proposition 2.14 et du lemme 2.15, l'estimation

$$\|(T_b - T_b^\delta)u_j\|_{L^2} \leq A_1 \sum_{k \geq j\delta - k_0} 2^{-k\varrho} \|b\|_{C^e} \|u_j\|_{L^2} \leq A_2 2^{-j\varrho\delta} \|b\|_{C^e} \|u_j\|_{L^2},$$

ce qui donne le résultat sachant que les termes $(T_b - T_b^\delta)u_j$ sont à spectre inclus dans une couronne de la forme $c_1 2^j \leq |\xi| \leq c_2 2^j$, avec $0 < c_1 < c_2$, comme on peut le vérifier facilement. \square

Definition 2.17. Pour tout entier naturel k , $C^k S_{\gamma,\delta}^m$ est l'ensemble des fonctions de $C^k(\mathbb{R}^{2n})$ telle que $(\xi \mapsto a(x, \xi)) \in C^\infty(\mathbb{R}^n, C^k(\mathbb{R}^n))$ et, pour tout α et β des multi-indices de \mathbb{N}^n avec $|\alpha| \leq k$,

$$|\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta a(x, \xi)| \leq A_{\alpha,\beta} |\xi|^{-\gamma|\beta| + \delta|\alpha| + m}.$$

Théorème 2.18 (Inégalité de Gårding précisée pour un système). *Soit C une matrice $l \times l$ dont les éléments sont dans $C^k S_{1,0}^m$ avec k un entier supérieur ou égal à 2. Supposons de plus que le symbole $c(x, \xi)$ (une $l \times l$ matrice) de C vérifie*

$$\langle (c(x, \xi) + c^*(x, \xi))\eta, \eta \rangle \geq 0$$

pour tout $\eta \in \mathbb{C}^l$ et pour tout $|\xi| \geq A_0$, où c^* désigne la matrice adjointe de c et $\langle \cdot, \cdot \rangle$ le produit hermitien canonique de \mathbb{C}^l . On a alors, pour tout $\vec{u} \in \mathcal{S}(\mathbb{R}^n, \mathbb{C}^l)$,

$$\mathcal{R}\langle C\vec{u}, \vec{u} \rangle \geq -A \|J^{(m-1)/2} \vec{u}\|_0^2$$

où A ne dépend seulement que de n, l, A_0 et des semi-normes de c .

Preuve : Voir [15]. □

Definition 2.19 (La classe de symboles $S_{\gamma,\delta}^{m,\varrho}$ avec $\gamma \geq \delta$). Dans le cas où $\gamma = 1$, une fonction $s \in C^\infty(\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n)$ appartient à la classe $S_{1,\delta}^{m,\varrho}$ si, pour tous multi-indices $\alpha, \beta \in \mathbb{N}^n$, on a, pour $|\alpha| \leq \varrho$,

$$|\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta s(x, \xi)| \leq A_{\alpha,\beta} (1 + |\xi|)^{m-|\beta|},$$

et, pour $|\alpha| > \varrho$,

$$|\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta s(x, \xi)| \leq A_{\alpha,\beta} (1 + |\xi|)^{m-|\beta|+\delta(|\alpha|-\varrho)}.$$

Remarques : (i) Ces classes de symboles exotiques sont introduites pour pouvoir suivre précisément l'évolution de la régularité ϱ et essayer ainsi de faire fonctionner les démonstrations avec un ϱ le plus petit possible.

(ii) On remarque que $S_{\gamma,\delta}^{m,\varrho} \subset S_{\delta,\delta}^m$, pour $0 \leq \delta \leq 1$, on peut donc appliquer le théorème de Calderón–Vaillancourt aux opérateurs à symbole dans ces classes.

Lemme 2.20. *Soit θ une fonction régularisante. On pose, $\forall m \in \mathbb{N}^*$,*

$$u_m = m^n \int_{\mathbb{R}^n} \theta(m(x - y)) u(y) dy.$$

On a

$$(2.4) \quad \forall M \in \mathbb{N}, \forall m \in \mathbb{N}^*, \|u_m\|_{C^M} \leq A_{n,M} (1 + m^M) \|u\|_{L^\infty},$$

$$(2.5) \quad \forall \varrho \in \mathbb{R}^{*+}, \forall m \in \mathbb{N}^*, \|u - u_m\|_{L^\infty} \leq \frac{\|u\|_{C^\varrho}}{m^{\min(\varrho, 1)}}.$$

Démonstration. Pour tout multi-indice α de longueur M , on a

$$\partial_x^\alpha u_m(x) = m^{n+M} \int_{\mathbb{R}^n} (\partial_x^\alpha \theta)(m(x - y)) u(y) dy.$$

donc, en posant $A = \sum_{\alpha \leq M} \int_{\mathbb{R}^n} |(\partial_x^\alpha \theta)(x)| dx$, on obtient l'inégalité (2.4). De plus, on a

$$u(x) - u_m(x) = m^n \int_{\mathbb{R}^n} \theta(m(x - y)) (u(y) - u(x)) dy$$

or, si $\varrho \in]0, 1[$, on a $|u(x) - u(y)| \leq A \|u\|_{C^\varrho} |x - y|^\varrho$ donc

$$|u(x) - u_m(x)| \leq A \|u\|_{C^\varrho} m^n \int_{\mathbb{R}^n} |\theta(m(x - y))| |x - y|^\varrho dy,$$

$$|u(x) - u_m(x)| \leq A \|u\|_{C^\varrho} m^{n-\varrho} \int_{\mathbb{R}^n} |\theta(m(x - y))| m^\varrho |x - y|^\varrho dy,$$

or $\theta \in \mathcal{S}$, on obtient donc l'estimation (2.5), et si $\varrho \geq 1$ on a,

$$|u(x) - u(y)| \leq A \|u\|_{C^\varrho} |x - y|, \quad \|u - u_m\|_{L^\infty} \leq \frac{A \|u\|_{C^\varrho}}{m}. \quad \square$$

3. Schéma de démonstration

Dans cette section sont donnés les principaux arguments utiles pour prouver le théorème 1.1. Cette preuve utilise de nombreux lemmes dont les démonstrations sont données dans la section 4 intitulée preuve des lemmes.

La constante A étant le maximum des constantes obtenues dans les estimations des dérivées. Cette constante A .

Pour simplifier la rédaction, dans la suite, la constante A utilisée qui ne dépend que de n, s et ϱ , sera à chaque fois le maximum des constantes obtenues dans les estimations qui précèdent.

3.1. Le cas paralinéaire

Dans cette sous-section, nous traitons le problème de Cauchy pour l'équation de Schrödinger généralisée linéaire définie ci-dessous.

On rappelle que Q_μ est le cube $\mu + [0, 1]^n$, $\mu \in \mathbb{Z}^n$. On note x_μ le sommet du cube Q_μ image de 0 par la translation de vecteur μ . La famille de cubes $\{Q_\mu\}_{\mu \in \mathbb{Z}^n}$ recouvre \mathbb{R}^n . On note Q_μ^* le cube de côté 2 obtenu par homothétie de centre le centre de Q_μ . On note $c_n = \langle d_n \rangle$ où d_n est la norme du vecteur $(1, \dots, 1) \in \mathbb{R}^n$, longueur de la grande diagonale du cube Q_0 ainsi que des cubes Q_μ pour tout $\mu \in \mathbb{Z}^n$.

Théorème 3.1. *Etant donné un nombre réel s et un nombre réel $\delta \in [0, 1[$, on considère le problème de Cauchy*

$$(3.1) \quad \begin{cases} \partial_t u = i\mathcal{L}u + T_{b_1}^\delta \cdot \nabla_x u + T_{b_2}^\delta \cdot \nabla_x \bar{u} + C_1 u + C_2 \bar{u} + f(x, t) \\ u(x, 0) = u_0 \in H^s(\mathbb{R}^n) \end{cases}$$

On suppose que C_1 et C_2 sont des opérateurs à symbole dans S_{1, δ_1}^0 avec $0 \leq \delta_1 < 1$, et que $b_1, b_2 \in C^\varrho(\mathbb{R}^n)$, $\varrho > 2$, et, plus précisément, que

$$(S.2) \quad \begin{cases} b_k(x) = \sum_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \alpha_{k, \mu} \varphi_{k, \mu}(x), \quad k = 1, 2 \\ \text{supp } \varphi_{k, \mu} \subseteq Q_\mu^*, \quad \|\varphi_{k, \mu}\|_{C^\varrho} \leq 1, \quad \sum_\mu |\alpha_{k, \mu}| \leq A_k. \end{cases}$$

alors pour tout réel s , et tout $T > 0$, l'équation (3.1) admet une unique solution dans $C([0, T]; H^s(\mathbb{R}^n))$ telle qu'il existe un réel A tel que

$$(3.2) \quad \sup_{0 \leq t \leq T} \|u(t)\|_s^2 \leq A (\|u_0\|_s^2 + I_T(J^s f, J^s u)),$$

$$(3.3) \quad \|J^{s+1/2} u\|_T^2 \leq A (\|u_0\|_s + I_T(J^s f, J^s u))$$

avec $\|u\|_T = \sup_{\mu} (\int_0^T \|(x - x_{\mu})^{-2} u\|_0^2 dt)^{1/2}$ et $I_T(f, u)$ est une somme de trois termes de la forme $\int_0^T |\langle Gf, u \rangle| dt$ où $G \in OpS_{0,0}^0$ et $\|G\|_{\mathcal{L}(L^2(\mathbb{R}^n))}$ ne dépendant que n et de s .

Remarques : (i) La constante A utilisée ci-dessus est de la forme $c_1 \exp(c_2 T)$ avec c_1 et c_2 deux constantes strictement positives.

(ii) Les estimations (3.2) et (3.3) impliquent les estimations (1.5), (1.6), (1.7) et (1.8).

(iii) Les coefficients $\alpha_{k,\mu}$ peuvent être supposés réels sans perte de généralité. En effet, s'ils sont complexes (non nuls), on utilise la forme trigonométrique, on incorpore la partie exponentielle aux $\varphi_{k,\mu}$. Le module cette partie exponentielle est de module 1 donc on a toujours $\|e^{i \arg(\alpha_{k,\mu})} \varphi_{k,\mu}\|_{C^e} \leq 1$. Si $\alpha_{k,\mu} \in \mathbb{C}^n$, on applique ce raisonnement à chaque coordonnées.

(iv) Nous démontrons ce théorème sur l'intervalle $[0, T]$, le cas $[-T, 0]$ se traitant de façon analogue en étudiant l'équation vérifiée par $u(x, -t)$.

(v) Nous allons aussi travailler avec $s = 0$ puisque le cas général peut être ramené à ce cas en appliquant J^s à (3.1). Plus précisément, on pose $v = J^s u$ et donc $v_0 = J^s u_0 \in L^2$ pour $u_0 \in H^s$. On obtient que v est solution de

$$(3.4) \quad \begin{cases} \partial_t v = i\mathcal{L}v + T_{b_1}^{\delta} \cdot \nabla_x v + T_{b_2}^{\delta} \cdot \nabla_x \bar{v} + \tilde{C}_1 v + \tilde{C}_2 \bar{v} + \tilde{f}(x, t) \\ v(x, 0) = v_0 \in L^2(\mathbb{R}^n) \end{cases}$$

où $\tilde{f} = J^s f$ et $\tilde{C}_k = J^s C_k J^{-s} + [J^s, T_{b_k}^{\delta} \cdot \nabla_x] J^{-s}$, $k = 1$ ou 2 , qui sont des opérateurs dans OpS_{1,δ_1}^0 car C_1 et $C_2 \in OpS_{1,\delta_1}^0$ avec $0 \leq \delta_1 < 1$. Ce qui suffit pour obtenir le théorème 3.1.

(vi) Dans la suite, A désigne une constante polynômiale en n , A_1 , e^{A_1} et A_2 .

Preuve du théorème 3.1. La démonstration de ce théorème est assez longue. Pour prouver ce théorème, on utilise les deux lemmes qui vont suivre, les lemmes 3.2 et 3.3 (effet régularisant). Pour prouver ces lemmes, on régularise les coefficients b_1 et b_2 de manière classique comme indiqué dans le lemme 2.20, ce qui permet de travailler avec des opérateurs à symbole dans $S_{0,0}$ sans perte en régularité. Les restes obtenus s'estiment correctement car ils sont petits par passage à la limite. C'est le lemme 3.9 qui donne cette estimation sachant que pour prouver ce lemme on utilise l'estimation (2.5) donnée dans le lemme 2.20. On ne fait pas exactement un passage à la limite car sinon on ne peut obtenir l'existence un intervalle $[0, T_0]$ avec $T_0 > 0$ qui tend vers 0 si l'on passe à la limite et donc, avec la méthode utilisée, on ne peut étendre l'existence à tout intervalle $[0, T]$.

Pour démontrer les lemmes 3.2 et 3.3, on suppose donc que u désigne une solution de (3.1) si elle existe avec les coefficients b_1 et b_2 vérifiant les hypothèses supplémentaires ci-dessous :

$$b_1, b_2 \in C^\infty(\mathbb{R}^n), \quad b_k(x) = \sum_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \alpha_{k,\mu} \varphi_{k,\mu}(x), \quad k = 1, 2,$$

avec

$$\text{supp } \varphi_{k,\mu} \subseteq Q_\mu^*, \quad \|\varphi_{k,\mu}\|_{C^e} \leq 1, \quad \forall M \in \mathbb{N}, \varphi_{k,\mu} \in C^M(\mathbb{R}^n), \quad \sum_{\mu} |\alpha_{k,\mu}| \leq A_k.$$

Lemme 3.2. *Il existe un opérateur \mathbf{C} inversible et borné dans $L^2(\mathbb{R}^n)$, un réel A et deux entiers naturels N et M tels que, pour tout $T > 0$,*

$$\begin{aligned} \sup_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{C}u(t)\|_0^2 &\leq \|\mathbf{C}u_0\|_0^2 + 2 \int_0^T |\langle \mathbf{C}f, \mathbf{C}u \rangle| dt \\ &\quad + A \sup_{\mu,i} \|\varphi_{i,\mu}\|_{C^M}^N \left(RT \sup_{0 \leq t \leq T} \|u\|_0^2 + \frac{1}{R} \|\mathbf{J}^{1/2}u\|_T^2 \right). \end{aligned}$$

Lemme 3.3. *Il existe un réel A et un opérateur $\Psi \in OpS_{1,0}^0$ tels que, pour tout $T > 0$, on a*

$$\|\mathbf{J}^{1/2}u\|_T^2 \leq A \left(\int_0^T |\langle \Psi f, u \rangle| dt + (1+T) \sup_{0 \leq t \leq T} \|u\|_0^2 \right).$$

On a aussi, pour tout R assez grand,

$$\begin{aligned} \|\mathbf{J}^{1/2}\mathbf{C}u\|_T^2 &\leq A \left(\int_0^T |\langle \Psi \mathbf{C}f, \mathbf{C}u \rangle| dt + \sup_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{C}u\|_0^2 \right) \\ &\quad + \sup_{\mu,i} \|\varphi_{i,\mu}\|_{C^M}^N \left(\frac{A}{R} \|\mathbf{J}^{1/2}u\|_T^2 + ART \sup_{0 \leq t \leq T} \|u(t)\|_0^2 \right). \end{aligned}$$

Remarques : (i) Les preuves des lemmes 3.2 et 3.3 suivent en partie les démonstrations faites dans [5] (Lemmes 3.2, 3.3).

(ii) La dépendance des coefficients par rapport à la norme $\sup_{\mu,i} \|\varphi_{i,\mu}\|_{C^M}$ n'est précisée que si la régularité M utilisée est strictement supérieure à ρ .

(iii) La preuve de l'effet régularisant (lemme 3.3) vérifié par u ne coûte seulement que 2 crans de régularité pour les coefficients b_1 et b_2 . Ce qui coûte davantage en régularité pour obtenir l'effet régularisant vérifié par $\mathbf{C}u$ dans le cas où \mathbf{C} est l'opérateur construit pour prouver le lemme 3.2, c'est l'utilisation de la continuité L^2 de \mathbf{C} .

(iv) À l'intérieur de ces preuves s'intercalent de nombreux lemmes ainsi que leur démonstration. Celle du lemme 3.2 nécessite notamment les lemmes 3.6 et 3.7, et, celle du lemme 3.3 utilise le lemme de Doi (voir [3]).

(v) Pour la preuve du lemme 3.3, on renvoie à la section 4.

Preuve du lemme 3.2 : Soit \mathbf{C} un opérateur à symbole réel dans la classe $S_{0,0}^0$ tel que \mathbf{C} soit borné dans L^2 , et, inversible pour que des estimations de $\sup_{[0,T]} \|\mathbf{C}u\|_0^2$ en donnent pour $\sup_{[0,T]} \|u\|_0^2$.

On a

$$(3.5) \quad \partial_t \langle \mathbf{C}u, \mathbf{C}u \rangle = \langle \mathbf{C}\partial_t u, \mathbf{C}u \rangle + \langle \mathbf{C}u, \mathbf{C}\partial_t u \rangle,$$

or

$$(3.6) \quad \langle i\mathcal{L}\mathbf{C}u, \mathbf{C}u \rangle + \langle \mathbf{C}u, i\mathcal{L}\mathbf{C}u \rangle = 0,$$

on obtient donc, comme dans [5], que

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \langle \mathbf{C}u, \mathbf{C}u \rangle &= 2\mathcal{R} \langle i[\mathbf{C}, \mathcal{L}]u, \mathbf{C}u \rangle + 2\mathcal{R} \langle \mathbf{C}T_{b_1}^\delta \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle \\ &\quad + 2\mathcal{R} \langle \mathbf{C}T_{b_2}^\delta \cdot \nabla \bar{u}, \mathbf{C}u \rangle + 2\mathcal{R} \langle \mathbf{C}u, \mathbf{C}f \rangle + 2\mathcal{R} (\langle \mathbf{C}\mathbf{C}_1 u, \mathbf{C}u \rangle + \langle \mathbf{C}\mathbf{C}_2 \bar{u}, \mathbf{C}u \rangle). \end{aligned}$$

On écrit alors que

$$\begin{aligned} 2\mathcal{R} \langle \mathbf{C}T_{b_1}^\delta \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle &= 2\mathcal{R} \langle \mathbf{C}T_{\mathcal{R}(b_1)}^\delta \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle + 2\mathcal{R} \langle \mathbf{C}T_{i\mathcal{I}(b_1)}^\delta \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle \\ \frac{d}{dt} \langle \mathbf{C}u, \mathbf{C}u \rangle &= 2\mathcal{R} \langle i[\mathbf{C}, \mathcal{L}]u, \mathbf{C}u \rangle + 2\mathcal{R} \langle \mathbf{C}T_{i\mathcal{I}(b_1)}^\delta \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle \\ &\quad + 2\mathcal{R} \langle \mathbf{C}T_{\mathcal{R}(b_1)}^\delta \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle + 2\mathcal{R} \langle \mathbf{C}T_{b_2}^\delta \cdot \nabla \bar{u}, \mathbf{C}u \rangle \\ &\quad + 2\mathcal{R} \langle \mathbf{C}u, \mathbf{C}f \rangle + 2\mathcal{R} (\langle \mathbf{C}\mathbf{C}_1 u, \mathbf{C}u \rangle + \langle \mathbf{C}\mathbf{C}_2 \bar{u}, \mathbf{C}u \rangle). \end{aligned}$$

Par construction de \mathbf{C} , pour M assez grand pour pouvoir appliquer le théorème de Calderón–Vaillancourt, pour tout $T > 0$, on a

$$\int_0^T |2\mathcal{R} (\langle \mathbf{C}\mathbf{C}_1 u, \mathbf{C}u \rangle + \langle \mathbf{C}\mathbf{C}_2 \bar{u}, \mathbf{C}u \rangle)| dt \leq A \|\mathbf{C}\|_{\mathcal{L}(L^2(\mathbb{R}^n))}^2 \sup_{[0,T]} \|u\|_0^2,$$

En intégrant sur $[0, T_0]$, pour tout $T_0 \in [0, T]$, on obtient

$$\begin{aligned} \|\mathbf{C}u(T_0)\|_2^2 &\leq \|\mathbf{C}u_0\|_0^2 + \left| 2\mathcal{R} \int_0^{T_0} \langle \mathbf{C}T_{b_2}^\delta \cdot \nabla \bar{u}, \mathbf{C}u \rangle dt \right| + \left| 2\mathcal{R} \int_0^{T_0} \langle \mathbf{C}T_{\mathcal{R}(b_1)}^\delta \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle dt \right| \\ (3.7) \quad &+ \left| 2\mathcal{R} \int_0^{T_0} \langle \mathbf{C}u, \mathbf{C}f \rangle dt \right| + AT \|\mathbf{C}\|_{\mathcal{L}(L^2(\mathbb{R}^n))}^2 \sup_{[0,T]} \|u\|_0^2 \\ &+ \left| 2\mathcal{R} \int_0^{T_0} \langle i[\mathbf{C}, \mathcal{L}]u, \mathbf{C}u \rangle dt + 2\mathcal{R} \int_0^{T_0} \langle \mathbf{C}T_{i\mathcal{I}(b_1)}^\delta \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle dt \right|. \end{aligned}$$

Dans la suite, nous allons construire \mathbf{C} pour rendre le terme

$$\left| 2\mathcal{R} \int_0^T \langle i[\mathbf{C}, \mathcal{L}]u, \mathbf{C}u \rangle dt + 2\mathcal{R} \int_0^T \langle \mathbf{C}T_{i\mathcal{I}(b_1)}^\delta \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle dt \right|$$

suffisamment petit, dans un sens que l'on précisera ultérieurement. Sachant que le symbole $\mathbf{c}(x, \xi)$ de \mathbf{C} est réel, on a

$$\mathcal{R}(\langle \mathbf{C}T_{i\mathcal{I}(b_1)}^\delta \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle) = \langle (-\mathbf{c}(x, \xi) \mathcal{I}(\tilde{b}_1^\delta(x, \xi)) \cdot \xi)(x, D)u, \mathbf{C}u \rangle + \mathcal{R}(\langle E_{2,R}u, \mathbf{C}u \rangle)$$

avec $E_{2,R} = \mathbf{C}T_{i\mathcal{I}(b_1)}^\delta \cdot \nabla - (\mathbf{c}(x, \xi) i\mathcal{I}(\tilde{b}_1^\delta(x, \xi)) \cdot i\xi)(x, D)$.

Construction de \mathbf{C} : On pose $\tilde{\xi} = (-\xi_1, \dots, -\xi_k, \xi_{k+1}, \dots, \xi_n)$ et $\mathbf{c}(x, \xi)$ le symbole de \mathbf{C} . Nous allons construire \mathbf{C} de symbole $\mathbf{c}(x, \xi) \in S_{0,0}^0$.

On a

$$i[\mathbf{C}, \mathcal{L}] = -2(\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \mathbf{c}(x, \xi))(x, D) + E$$

où $E = \mathcal{L}\mathbf{c}(x, D) \in OpS_{0,0}^0$ avec, pour M assez grand,

$$\|Eu\|_0 \leq A \sup_{\mu} \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M} \|u\|_0.$$

Le but est de rendre

$$-2\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \mathbf{c}(x, \xi) - \mathbf{c}(x, \xi) \mathcal{S}(\tilde{b}_1^\delta(x, \xi)) \cdot \xi$$

aussi petit que possible. On pose $\mathbf{c}(x, \xi) = \mathbf{c}_R(x, \xi)$ avec $R > 1$. On souhaite aussi que \mathbf{C} soit inversible sur L^2 . On pose

$$\mathbf{c}_R(x, \xi) = \exp(\gamma_R(x, \xi)) \quad \text{et} \quad \gamma_R(x, \xi) = \sum_{\mu \in \mathbb{Z}^n} \alpha_{1,\mu} \gamma_{R,\mu}(x, \xi),$$

avec $\sum_{\mu} |\alpha_{1,\mu}| \leq A_1$ où les $\alpha_{1,\mu}$ sont les coefficients donnés dans l'hypothèse du théorème 3.1 de décomposition de b_1 suivant les cubes Q_μ . On a alors que

$$\begin{aligned} \nabla_x \mathbf{c}_R(x, \xi) &= \nabla_x \gamma_R(x, \xi) \exp(\gamma_R(x, \xi)) \\ &= \nabla_x \gamma_R(x, \xi) \mathbf{c}_R(x, \xi) - 2\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \mathbf{c}(x, \xi) - \mathbf{c}(x, \xi) \mathcal{S}(\tilde{b}_1^\delta(x, \xi)) \cdot \xi \\ &= \mathbf{c}_R(x, \xi) (-2\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma_R(x, \xi) - \mathcal{S}(\tilde{b}_1^\delta(x, \xi)) \cdot \xi) \\ &= \mathbf{c}_R(x, \xi) \sum_{\mu} \alpha_{1,\mu} (-2\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma_{R,\mu}(x, \xi) - \mathcal{S}(\tilde{\varphi}_{1,\mu}^\delta(x, \xi)) \cdot \xi) \end{aligned}$$

Construisons alors $\gamma_{R,\mu}$. Considérons tout d'abord la fonction

$$\eta_\mu(x, \xi) = \frac{1}{2} \int_0^\infty \mathcal{S}(\tilde{\varphi}_{1,\mu}^\delta(x + s\tilde{\xi}, \xi)) \cdot \xi ds = \frac{1}{2} \int_0^\infty \mathcal{S}\left(\tilde{\varphi}_{1,\mu}^\delta\left(x + s \frac{\tilde{\xi}}{|\tilde{\xi}|}, \xi\right)\right) \cdot \frac{\xi}{|\xi|} ds.$$

Lemme 3.4. *On rappelle que x_μ est un des coins de Q_μ . On a $\eta_\mu \in C^\infty$ et, pour tous multi-indices α et β ,*

$$(3.8) \quad |\partial_\xi^\beta \partial_x^\alpha \eta_\mu(x, \xi)| \leq A_{\alpha,\beta} \langle x - x_\mu \rangle^{|\beta|} \langle \xi \rangle^{-|\beta|} \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^{|\alpha|+|\beta|}}$$

où $A_{\alpha,\beta}$ est une constante qui ne dépend que de n, α et β . De plus, on a

$$(3.9) \quad 2\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \eta_\mu(x, \xi) = -\mathcal{S}(\tilde{\varphi}_{1,\mu}^\delta(x, \xi)) \cdot \xi.$$

Preuve : Les premières inégalités s'obtiennent en utilisant la formule de dérivation des fonctions composées utilisée dans la preuve du lemme 2.13 appliquée à

$$\eta_\mu(x, \xi) = \frac{(1 - \psi_1(|\xi|))|\xi|^{\delta n}}{2} \int_0^\infty \int_{\mathbb{R}^n} \hat{\chi}_1(|\xi|^\delta y) \mathcal{S}\left(\varphi_{1,\mu}\left(x + s \frac{\tilde{\xi}}{|\tilde{\xi}|} - y\right)\right) \cdot \frac{\xi}{|\xi|} dy ds$$

et le support de $\varphi_{1,\mu}$ qui donne, après interversion des intégrales en s et y , en appelant d_n la longueur d'une grande diagonale du cube Q_0 , que l'on intègre pour $s \in [x_{\mu_k} - x_k + y_k - d_n, x_{\mu_k} - x_k + y_k + d_n]$ qui est un intervalle de mesure $2d_n$. Pour donner une idée de la démonstration, on traite ci-dessous les cas $|\beta| = 0, |\beta| = 1$ et $|\alpha|$ quelconque.

Dans le cas $|\beta| = 0$, on a, après intervention des intégrales,

$$\partial_x^\alpha \eta_\mu(x, \xi) = \frac{(1 - \psi_1(|\xi|))|\xi|^{\delta n}}{2} \int_{\mathbb{R}^n} \widehat{\chi}_1(|\xi|^\delta y) \int_0^\infty \mathcal{F} \left(\partial_x^\alpha \varphi_{1,\mu} \left(x + s \frac{\widetilde{\xi}}{|\xi|} - y \right) \right) \cdot \frac{\xi}{|\xi|} ds dy.$$

En utilisant le support de $\varphi_{1,\mu}$, sachant que $0 \leq 1 - \psi_1 \leq 1$, on obtient

$$|\partial_x^\alpha \eta_\mu(x, \xi)| \leq d_n \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^{|\alpha|}} |\xi|^{\delta n} \int_{\mathbb{R}^n} |\widehat{\chi}_1(|\xi|^\delta y)| dy = d_n \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^{|\alpha|}} \|\widehat{\chi}_1\|_{L^1}.$$

On rappelle que $\varphi_{1,\mu}(x) \in \mathbb{C}^n$ et on note $\varphi_{1,\mu,k}(x)$ ses coordonnées. Dans le cas $|\beta| = 1$, on a, pour tout $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$,

$$\begin{aligned} & \partial_{\xi_j} \partial_x^\alpha \eta_\mu(x, \xi) \\ &= \frac{1}{2} \left(\psi_1'(|\xi|) \frac{\xi_j}{|\xi|} |\xi|^{\delta n} + (1 - \psi_1(|\xi|)) \delta n |\xi|^{\delta n - 1} \frac{\xi_j}{|\xi|} \right) \\ & \quad \cdot \int_{\mathbb{R}^n} \widehat{\chi}_1(|\xi|^\delta y) \int_0^\infty \mathcal{F} \left(\partial_x^\alpha \varphi_{1,\mu} \left(x + s \frac{\widetilde{\xi}}{|\xi|} - y \right) \right) \cdot \frac{\xi}{|\xi|} ds dy \\ & + \frac{1}{2} \left((1 - \psi_1(|\xi|)) |\xi|^{\delta n} \right) \\ & \quad \cdot \int_{\mathbb{R}^n} (\nabla \widehat{\chi}_1)(|\xi|^\delta y) \cdot y \delta |\xi|^{\delta - 1} \frac{\xi_j}{|\xi|} \int_0^\infty \mathcal{F} \left(\partial_x^\alpha \varphi_{1,\mu} \left(x + s \frac{\widetilde{\xi}}{|\xi|} - y \right) \right) \cdot \frac{\xi}{|\xi|} ds dy \\ & + \frac{1}{2} \left((1 - \psi_1(|\xi|)) |\xi|^{\delta n} \right) \int_{\mathbb{R}^n} \widehat{\chi}_1(|\xi|^\delta y) \int_0^\infty \mathcal{F} \left(\partial_x^\alpha \varphi_{1,\mu,1} \left(x + s \frac{\widetilde{\xi}}{|\xi|} - y \right) \right) \cdot \frac{1}{|\xi|} ds dy \\ & + \frac{1}{2} \left((1 - \psi_1(|\xi|)) |\xi|^{\delta n} \right) \\ & \quad \cdot \int_{\mathbb{R}^n} \widehat{\chi}_1(|\xi|^\delta y) \int_0^\infty \sum_k \mathcal{F} \left((\nabla_{x_k} \partial_x^\alpha \varphi_{1,\mu,k}) \left(x + s \frac{\widetilde{\xi}}{|\xi|} - y \right) \right) \cdot s \partial_{\xi_j} \left(\frac{\widetilde{\xi}}{|\xi|} \right) \frac{\xi_k}{|\xi|} ds dy. \end{aligned}$$

Les trois premiers termes de la somme ci-dessus se traitent comme dans le cas $|\beta| = 0$ avec une puissance $|\xi|^{-|\beta|}$ en facteur sachant que sur le support de $1 - \psi_1$, $|\xi| \geq 1$. C'est le quatrième terme que fait apparaître un facteur $\langle x - x_\mu \rangle^{|\beta|}$, en effet

$$\begin{aligned} & \int_{[x_{\mu_k} - x_k + y_k - d_n, x_{\mu_k} - x_k + y_k + d_n] \cap \mathbb{R}^+} |s| ds \\ & \leq d_n \max_k (2|x_{\mu_k} - x_k + y_k|) \leq d_n (|x_\mu - x| + |y|). \end{aligned}$$

La puissance de $|y|$ est absorbée par $|\widehat{\chi}_1(|\xi|^\delta y)|$ car $\widehat{\chi}_1 \in \mathcal{S}$ et $|\xi| \geq 1$ donc $|\xi|^\delta$ aussi car $\delta \geq 0$.

Prouvons ensuite l'égalité donnée dans ce lemme. On a

$$2 \widetilde{\xi} \cdot \nabla_x \eta_\mu(x, \xi) = - \int_0^{+\infty} \sum_k \xi_k \widetilde{\xi} \cdot \nabla_x (\mathcal{F}(\widetilde{\varphi}_{1,\mu,k}^\delta(x + s \widetilde{\xi}, \xi))) ds,$$

or

$$\begin{aligned} \nabla_x(\tilde{\varphi}_{1,\mu,k}^\delta(x + s\tilde{\xi}, \xi)) &= (\nabla_x \tilde{\varphi}_{1,\mu,k}^\delta)(x + s\tilde{\xi}, \xi), \\ (\nabla_x \tilde{\varphi}_{1,\mu,k}^\delta)(x + s\tilde{\xi}, \xi) \cdot \tilde{\xi} &= \frac{d}{ds}(\tilde{\varphi}_{1,\mu,k}^\delta(x + s\tilde{\xi}, \xi)) \end{aligned}$$

et

$$|\tilde{\varphi}_{1,\mu,k}^\delta(x + s\tilde{\xi}, \xi)| \leq \frac{A}{\langle x - x_\mu + s\tilde{\xi} \rangle} \quad \text{car} \quad \langle x - x_\mu \rangle^N |\varphi_{1,\mu,k}^\delta(x)| \leq A_N \langle d_n \rangle^N.$$

On obtient donc l'égalité donnée dans le lemme 3.4. □

On définit alors

$$v_\mu(x, \xi) = \frac{\eta_\mu(x, \xi) + \eta_\mu(x, -\xi)}{2}.$$

La fonction v_μ est paire en ξ et vérifie le lemme 3.4. Soit $\psi \in C_0^\infty(\mathbb{R})$ telle que $\psi(x) = 0$ si $|x| > 1$ et $\psi(x) = 1$ si $|x| \leq 1/2$ et, $\theta_1 \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$ avec $\theta_1(\xi) = 0$ si $|\xi| \leq 1$ et $\theta_1(\xi) = 1$ si $|\xi| \geq 2$. Définissons ensuite

$$\gamma_{R,\mu}(x, \xi) = \theta_2\left(\frac{\xi}{R}\right) \psi\left(R \frac{\langle x - x_\mu \rangle}{\langle \xi \rangle}\right) v_\mu(x, \xi),$$

où R est un réel dans $[1, +\infty[$, fixé très grand.

Remarque : On rappelle que A est une constante polynômiale en n, s, A_1, A_2 et e^{A_1} , que M est un entier naturel fixé assez grand ne dépendant que de n et, que R est un réel dans $[1, +\infty[$ fixé très grand.

Lemme 3.5. (a) *Le symbole $\gamma_{R,\mu}(x, \xi)$ est pair en ξ et réel.*

(b) *On a*

$$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{N}^n, \quad |\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta \gamma_{R,\mu}(x, \xi)| \leq A_{\alpha,\beta} \sup_\mu \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^{|\alpha|+|\beta|}}.$$

Ici, comme dans la suite, une constante notée $A_{\alpha,\beta}$ est une constante qui ne dépend que de n , de α et β .

(c) *On a*

$$-2\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma_{R,\mu}(x, \xi) - \mathcal{I}(\tilde{\varphi}_{1,\mu}^\delta(x, \xi)) \cdot \xi = e_{R,\mu}(x, \xi)$$

où

$$e_{R,\mu}(x, D) \in OpS_{0,0}^0 \quad \text{avec} \quad \|e_{R,\mu}(x, D)\|_{\mathcal{L}(L^2(\mathbb{R}^n))} \leq AR \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}.$$

(d) *On a*

$$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{N}^n, \quad |\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta \partial_{\xi_k} \gamma_{R,\mu}(x, \xi)| \leq \frac{A_{\alpha,\beta}}{R} \sup_\mu \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^{|\alpha|+|\beta|+1}}, \quad 1 \leq k \leq n.$$

Pour la preuve de ce lemme 3.5, on renvoie à la section 4.

Définissons maintenant $\sigma(\mathbf{C})$, le symbole de \mathbf{C} . On pose

$$\sigma(\mathbf{C}) = \mathbf{c}(x, \xi) = \mathbf{c}_R(x, \xi) = \exp(\gamma_R(x, \xi)) \quad \text{avec} \quad \gamma_R(x, \xi) = \sum_\mu \alpha_{1,\mu} \gamma_{R,\mu}(x, \xi),$$

où les $\alpha_{1,\mu}$ désignent les coefficients de la décomposition de b_1 suivant les cubes Q_μ (hypothèse (S.2), théorème 3.1).

Lemme 3.6. (i) *Le symbole $c_R(x, \xi)$ est pair en ξ et réel.*

(ii) *On a*

$$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{N}^n, \quad |\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta c(x, \xi)| \leq A_{\alpha,\beta} \sup_\mu \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^{|\alpha|+|\beta|}}.$$

(iii) *On a*

$$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{N}^n, \quad |\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta \partial_\xi c(x, \xi)| \leq \frac{A_{\alpha,\beta}}{R} \sup_\mu \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^{|\alpha|+|\beta|+1}}.$$

(iv) *Pour $i = 1$ ou $i = 2$, tout $\varrho > 1$, tout $T > 0$ et tout $R \geq 1$, on a*

$$\int_0^T |\langle [C, T_{b_i}^\delta \cdot \nabla]u, Cu \rangle| dt \leq A \sup_{\mu,i} \|\varphi_{i,\mu}\|_{C^M}^3 \left(RT \sup_{[0,T]} \|u\|_0^2 + \frac{1}{R} \| \|J^{1/2}u\|_T^2 \right).$$

(v) *On a*

$$i [C, \mathcal{L}] + CT_{i\mathcal{J}(b_1)}^\delta \cdot \nabla_x = E_{1,R} + E_{2,R} + E$$

où $E_{1,R} \in OpS_{0,0}^0$ est borné dans $L^2(\mathbb{R}^n)$ avec $\|E_{1,R}\|_{\mathcal{L}(L^2)} \leq AR \sup_\mu \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}$ et $E \in OpS_{0,0}^0$ borné dans $L^2(\mathbb{R}^n)$ avec $\|E\|_{\mathcal{L}(L^2)} \leq A \sup_\mu \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}$.

De plus, pour $S = C$ ou $S = Id$, pour tout $T_0 \in [0, T]$, on a

$$\left| \int_0^{T_0} \langle E_{2,R}u, Su \rangle dt \right| \leq A \sup_\mu \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}^2 \left(RT \sup_{0 \leq t \leq T} \|u\|_0^2 + \frac{1}{R} \| \|J^{1/2}u\|_T^2 \right),$$

(vi) *On a*

$$\|u\|_0 \leq A \sup_\mu \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M} \|Cu\|_0 + \frac{A \sup_\mu \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}^2}{R} \|u\|_0.$$

Preuve : voir section 4.

Revenons à la preuve du lemme 3.2 et estimons $2\mathcal{R} \int_0^T \langle CT_{b_2}^\delta \nabla \bar{u}, Cu \rangle dt$, il suffit pour cela d'estimer $|\int_0^T \langle CT_{b_2}^\delta \nabla \bar{u}, Cu \rangle dt|$.

Lemme 3.7. *Soit C comme dans le lemme 3.6. On a*

$$\left| \int_0^T \langle CT_{b_2}^\delta \nabla \bar{u}, Cu \rangle dt \right| \leq A \sup_{\mu,i} \|\varphi_{i,\mu}\|_{C^M}^3 \left(RT \sup_{0 \leq t \leq T} \|u\|_0^2 + \frac{1}{R} \| \|J^{1/2}u\|_T \right).$$

Lemme 3.8. *Soit C comme dans le lemme 3.6. On a*

$$\left| \int_0^T \langle CT_{\mathcal{J}(b_1)}^\delta \nabla u, Cu \rangle dt \right| \leq A \sup_{\mu,i} \|\varphi_{i,\mu}\|_{C^M}^3 \left(RT \sup_{0 \leq t \leq T} \|u\|_0^2 + \frac{1}{R} \| \|J^{1/2}u\|_T \right).$$

Preuve : voir section 4.

En appliquant ces deux derniers lemmes, ainsi que la proposition (v) du lemme 3.6 à l'équation (3.7), on obtient l'inégalité du lemme 3.2.

Preuve du théorème 3.1 : On commence par démontrer les estimations (3.2) et (3.3). On suppose donc que l'équation (3.1) admet une unique solution u . On régularise alors les coefficients b_i en posant

$$\varphi_{i,\mu,m}(x) = m^n \int_{\mathbb{R}^n} \theta(m(x - y)) \varphi_{i,\mu}(y) dy \quad \text{et} \quad b_{i,m}(x) = \sum_{\mu} \alpha_{i,\mu} \varphi_{i,\mu,m}(x).$$

où θ est une fonction régularisante définie comme dans le lemme 2.20. On rappelle que, par hypothèse, $\|\varphi_{1,\mu}\|_{C^e} \leq 1$. De plus, on remarque que, pour tout entier M_0 ,

$$\begin{aligned} \sup_{\mu,i} \|\langle x - x_{\mu} \rangle^{M_0} \varphi_{i,\mu,m}\|_{C^M}^N &\leq Am^{MN} \sup_{\mu,i} \|\varphi_{i,\mu}\|_{L^\infty}^N \\ &\leq Am^{MN} \sup_{\mu,i} \|\varphi_{i,\mu}\|_{C^e}^N \leq Am^{NM}. \end{aligned}$$

On obtient alors l'équation suivante

$$(3.10) \quad \begin{aligned} \partial_t u &= i\mathcal{L}u + T_{b_{1,m}}^\delta \cdot \nabla_x u + T_{b_{2,m}}^\delta \cdot \nabla_x \bar{u} + C_1 u + C_2 \bar{u} \\ &+ (T_{b_1} - T_{b_{1,m}}) \cdot \nabla u + (T_{b_2} - T_{b_{2,m}}) \cdot \nabla \bar{u} + f(x, t) \end{aligned}$$

avec $b_{1,m}$ et $b_{2,m}$ qui vérifient l'hypothèse utilisée dans la preuve du lemme 3.2, la propriété de support pouvant être remplacée par l'estimation remarquée ci-dessus. On a notamment que

$$b_{k,m} = \sum_{\mu} \alpha_{k,\mu} \varphi_{k,\mu,m}, \quad 1 \leq k \leq n.$$

De plus, u est solution de l'équation (3.10). On utilise alors le lemme 3.2 appliqué aux coefficients régularisés $b_{1,m}$ et $b_{2,m}$, avec f remplacée par

$$f + \sum_{\mu} \alpha_{1,\mu} f_{1,\mu} + \sum_{\mu} \alpha_{2,\mu} f_{2,\mu}$$

où

$$f_{1,\mu} = (T_{\varphi_{1,\mu}}^\delta - T_{\varphi_{1,\mu,m}}^\delta) \cdot \nabla_x u \quad \text{et} \quad f_{2,\mu} = (T_{\varphi_{2,\mu}}^\delta - T_{\varphi_{2,\mu,m}}^\delta) \cdot \nabla_x \bar{u}.$$

Les estimations sont alors vraies pour un opérateur \mathbf{C} dépendant de m noté dans la suite \mathbf{C}_m . De plus, on a le lemme suivant.

Lemme 3.9. *Pour tout $i \in \{1, 2\}$, tout $\varrho \geq 2$, tout $m \geq 1$ et tout $m' \geq m$, il existe une constante A ne dépendant que de n , de ϱ et de $\sup_{\mu} \|\varphi_{i,\mu}\|_{C^e}$ telle que*

$$\begin{aligned} &\left| \int_0^T \langle \mathbf{C}_m(T_{\varphi_{i,\mu}} - T_{\varphi_{i,\mu,m}}) \cdot \nabla \tilde{u}, \mathbf{C}_m u \rangle dt \right| \\ &\leq \frac{A}{m} \|\|J^{1/2} \mathbf{C}_m u\|\|_T^2 + \left(\frac{Am'^{NM}}{R} + \frac{Am^{NM}}{m'} \right) \|\|J^{1/2} u\|\|_T^2 + ARm^{NM} T \sup_{[0,T]} \|u\|_0^2, \end{aligned}$$

avec $\tilde{u} = u$ ou $\tilde{u} = \bar{u}$.

Preuve : Voir section 4.

Revenons à la preuve du théorème 3.1. En utilisant le lemme 3.2, le lemme 3.9, on obtient que

$$\begin{aligned} \sup_{[0,T]} \|\mathbf{C}_m u\|_0^2 &\leq Am^{NM} \left(\|u_0\|_0^2 + TR \sup_{[0,T]} \|u\|_0^2 + \int_0^T |\langle \mathbf{C}_m f, \mathbf{C}_m u \rangle| dt \right) \\ &\quad + \frac{A}{m} \|J^{1/2} \mathbf{C}_m u\|_T^2 + \left(\frac{Am'^{NM}}{R} + \frac{Am^{NM}}{m'} \right) \|J^{1/2} u\|_T^2. \end{aligned}$$

On applique ensuite le lemme 3.3. On obtient alors

$$\begin{aligned} \sup_{[0,T]} \|\mathbf{C}_m u\|_0^2 &\leq Am^{NM} \left(\|u_0\|_0^2 + TR \sup_{[0,T]} \|u\|_0^2 + \int_0^T |\langle \mathbf{C}_m f, \mathbf{C}_m u \rangle| dt \right) \\ &\quad + \frac{A}{m} \left(\int_0^T |\langle \Psi \mathbf{C}_m f, \mathbf{C}_m u \rangle| dt + \sup_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{C}_m u\|_0^2 \right) \\ &\quad + \left(\frac{Am'^{NM}}{R} + \frac{Am^{NM}}{m'} \right) \left(\int_0^T |\langle \Psi f, u \rangle| dt + \sup_{0 \leq t \leq T} \|u(t)\|_0^2 \right). \end{aligned}$$

Ce qui donne, pour $m \geq 2A$ par exemple, une estimation de $\sup_{[0,T]} \|\mathbf{C}_m u\|_0^2$. On utilise que

$$\|u\|_0^2 \leq Am^{2M} \|\mathbf{C}_m u\|_0^2 + \frac{Am^{2M}}{R} \|u\|_0^2.$$

Ce qui permet d'obtenir les estimations (3.2) et (3.3) du théorème 3.1 pour m' assez grand devant m , $R \geq R_{m'}$ assez grand et $T_0 = T(R, m)$ assez petit avec

$$I_{T_0}(f, u) = \int_0^{T_0} |\langle \mathbf{C}_m^* \Psi \mathbf{C}_m f, u \rangle| dt + \int_0^{T_0} |\langle \mathbf{C}_m^* \mathbf{C}_m f, u \rangle| dt + \int_0^{T_0} |\langle \Psi f, u \rangle| dt.$$

Les estimations s'obtiennent ensuite pour tout $T > 0$ en remarquant que

$$v(x, t) = u(x, t + T_0),$$

si elle existe, est solution d'une équation du type (3.14) avec $g(x, t) = f(x, t + T_0)$ au lieu de $f(x, t)$ donc on obtient que v vérifie (3.2) et (3.3) sur le même intervalle $[0, T_0]$, les constantes intervenant dans la démonstration ne dépendant pas de f . En remarquant que

$$I_{T_0}(f, u) + I_{T_0}(g, v) = I_{2T_0}(f, u)$$

et que $v_0 = u(T_0)$ vérifie (3.2) et (3.3), on obtient (3.2) et (3.3) sur l'intervalle $[0, 2T_0]$ avec une constante polynomiale en A , que l'on note aussi A pour simplifier. En répétant l'opération, on obtient (3.2) et (3.3) sur tout intervalle $[0, T]$ avec une constante de la forme A^{T/T_1} où $T_1 \leq T_0$ tel qu'il existe un entier naturel N tel que $NT_1 = T$. Cette nouvelle constante A^{T/T_1} est aussi notée A dans la suite pour simplifier car, dans (3.2) et (3.3), A peut dépendre de T . On remarque A tend vers l'infini si T tend vers l'infini et que A est bornée si T est dans un borné de \mathbb{R}^+ .

Pour obtenir l'unicité, on utilise que

$$I_T(f, u) \leq AT \sup_{[0, T]} \|f\|_0^2 + AT \sup_{[0, T]} \|u\|_0^2.$$

On obtient, pour $T = T_2$ encore un peu plus petit,

$$\sup_{[0, T_2]} \|u\|_0 \leq A \left(\|u_0\|_0 + \int_0^{T_2} \|f\|_0 dt \right).$$

L'unicité sur $[0, T_2]$ découle de cette dernière estimation. Pour obtenir l'unicité sur $[0, T]$, pour tout $T > 0$, on remarque que, comme pour (3.2) et (3.3), cette dernière estimation est vérifiée pour tout $T > 0$.

Existence. Soit $\varphi \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$ une fonction plateau telle que $\varphi(\xi) = 1$ si $|\xi| \leq 1/2$ et $\varphi(\xi) = 0$ si $|\xi| \geq 1$. Pour tout $\varepsilon > 0$, considérons l'équation suivante :

$$(3.11) \quad \begin{cases} \partial_t u = i\mathcal{L}u + T_{b_1}^\delta \cdot \nabla_x \varphi(\varepsilon D)u + T_{b_2}^\delta \cdot \varphi(\varepsilon D) \nabla_x \bar{u} + C_1 u + C_2 \bar{u} + f(x, t) \\ u(x, 0) = u_0 \in H^s(\mathbb{R}^n) \end{cases}$$

Soit $T > 0$ tel que $\sup_{[0, T]} \|f\|_s < +\infty$.

Cette équation admet une unique solution dans $C([0, T_\varepsilon]; H^s(\mathbb{R}^n))$ avec $T_\varepsilon \in]0, T]$. On note cette solution u_ε .

En effet, la fonctionnelle Υ définie par

$$\begin{aligned} \Upsilon u = e^{i\mathcal{L}t} u_0 + \int_0^t e^{i\mathcal{L}(t-t')} & \left((T_{b_1}^\delta \cdot \nabla_x \varphi(\varepsilon D) + C_1)u \right. \\ & \left. + (T_{b_2}^\delta \cdot \varphi(\varepsilon D) \nabla_x + C_2) \bar{u} + f(x, t') \right) dt' \end{aligned}$$

admet un unique point fixe pour T_ε assez petit.

En étudiant de la même manière le problème (3.11) mais avec la donnée initiale $u(x, 0) = u_\varepsilon(T_\varepsilon)$, on obtient l'existence d'une solution dans $C([0, 2T_\varepsilon]; H^s(\mathbb{R}^n))$.

En réitérant ce raisonnement, on obtient que pour tout $T > 0$, le problème (3.11) admet une unique solution dans $C([0, T]; H^s(\mathbb{R}^n))$.

La solution u_ε de (3.11) vérifie les estimations d'énergie données dans le théorème 3.1, uniformément en ε car u_ε vérifie les lemmes 3.3 et 3.2 uniformément en ε .

Ce résultat s'obtient en posant dans la preuve du lemme 3.3

$$\gamma(x, \xi) = p(x - x_{\mu_0}, \xi) + \sum_{\mu} (|\alpha_{1, \mu}| + |\alpha_{2, \mu}|) p(x - x_{\mu}, \xi)$$

et, dans la preuve du lemme 3.2, en remplaçant η_μ par $\tilde{\eta}_\mu(x, \xi) = \varphi(\varepsilon \xi) \eta_\mu(x, \xi)$.

Sachant que $v = u_\varepsilon - u_{\varepsilon'}$ est solution de l'équation (3.11) avec

$$\tilde{f} = T_{b_1}^\delta \cdot \nabla_x (\varphi(\varepsilon D) - \varphi(\varepsilon' D))u_\varepsilon + T_{b_2}^\delta \cdot \nabla_x (\varphi(\varepsilon D) - \varphi(\varepsilon' D))\bar{u}_\varepsilon$$

et $v_0 = 0$ donc v vérifie les estimations d'énergie du théorème 3.1. En utilisant ces mêmes estimations appliquées à u_ε dans \tilde{f} , pour tout ε , tout ε' , tout $s \geq 2$, tout $u_0, f \in H^s$ et tout $T > 0$, on a

$$\int_0^T \|\tilde{f}\|_0 dt \leq (\varepsilon - \varepsilon') TA (\|u_0\|_2 + \sup_{[0,T]} \|f\|_2).$$

On obtient que pour tout $T > 0$, (u_ε) est de Cauchy dans l'espace complet $C([0, T]; L^2(\mathbb{R}^n))$ et donc converge vers l'unique solution u de (3.1) pour tout $u_0 \in H^2$.

De plus, par un argument classique de densité de $S(\mathbb{R}^n) \subset H^2(\mathbb{R}^n)$ dans $L^2(\mathbb{R}^n)$, on peut approcher u_0 et f dans L^2 par deux suites de fonctions $(u_{0,k})$ et (f_k) dans $S(\mathbb{R}^n)$. Soit u_k l'unique solution de (3.1) (avec f_k au lieu de f) dans $C([0, T]; L^2(\mathbb{R}^n))$ associée à $u_{0,k}$. D'après les estimations d'énergie données dans le théorème 3.1, on a

$$\sup_{[0,T]} \|u_k - u_{k'}\|_s \leq A (\|u_{0,k} - u_{0,k'}\|_s + T \sup_{[0,T]} \|f_k - f_{k'}\|_s).$$

Sachant que $(u_{0,k})$ et (f_k) convergent alors on obtient que (u_k) est de Cauchy dans l'espace $C([0, T]; L^2(\mathbb{R}^n))$ donc converge vers l'unique solution u de (3.1) dans $C([0, T]; L^2(\mathbb{R}^n))$ pour tout u_0 dans $L^2(\mathbb{R}^n)$.

3.2. Le cas non linéaire

On considère le problème de Cauchy suivant :

$$(3.12) \quad \begin{cases} \partial_t u = i\mathcal{L}u + F(u, \nabla_x u, \bar{u}, \nabla_x \bar{u}), & t \in \mathbb{R}, x \in \mathbb{R}^n, \\ u(x, 0) = u_0(x) \in H^s(\mathbb{R}^n; \mathbb{C}), \end{cases}$$

où $F(u, v, \bar{u}, \bar{v})$ est une fonction C^∞ de $\mathbb{C} \times \mathbb{C}^n \times \mathbb{C} \times \mathbb{C}^n$ dans \mathbb{C} , nulle en 0 ainsi que ses dérivées d'ordre 1 et 2. On appelle équation paralinéaire associée, l'équation ci-dessous obtenue par la formule de Bony

$$(3.13) \quad \begin{cases} \partial_t u = i\mathcal{L}u + T_{\partial_v F} \cdot \nabla_x u + T_{\partial_{\bar{v}} F} \cdot \nabla_x \bar{u} + T_{\partial_u F} \cdot u + T_{\partial_{\bar{u}} F} \cdot \bar{u} + R(u, \nabla_x u, \bar{u}, \nabla_x \bar{u}), \\ u(x, 0) = u_0(x), \end{cases}$$

où $R(u, \nabla_x u, \bar{u}, \nabla_x \bar{u}) \in H^{n/2+2\varrho}$ si $u \in H^s$ avec $s = n/2 + 1 + \varrho$ avec $\varrho > 0$. On pose $v = \nabla_x u$, $z_0 = (u_0, v_0, \bar{u}_0, \bar{v}_0)$, $z = (u, v, \bar{u}, \bar{v})$, $b_1(x) = \partial_v F(z)$, $b_2(x) = \partial_{\bar{v}} F(z)$, $a_1(x) = \partial_u F(z)$, $a_2(x) = \partial_{\bar{u}} F(z)$ et $b_1^0(x) = \partial_v F(z_0)$, $b_2^0(x) = \partial_{\bar{v}} F(z_0)$, $a_1^0(x) = \partial_u F(z_0)$, $a_2^0(x) = \partial_{\bar{u}} F(z_0)$.

L'équation (3.13) s'écrit alors, en posant $v = \nabla_x u$ pour simplifier,

$$(3.14) \quad \begin{cases} \partial_t u = i\mathcal{L}u + T_{b_1^0}^{1/2} \cdot \nabla_x u + T_{b_2^0}^{1/2} \cdot \nabla_x \bar{u} + T_{a_1^0}^{1/2} u + T_{a_2^0}^{1/2} \bar{u} + \tilde{R}_u, \\ u(x, 0) = u_0(x), \end{cases}$$

avec $\tilde{R}_u = R(u, v, \bar{u}, \bar{v}) + \tilde{R}_{u,2} + \tilde{R}_{u,3} + \tilde{R}_{u,4}$ où

$$\begin{aligned} \tilde{R}_{u,2} &= (T_{b_1^0} - T_{b_1^{1/2}}) \cdot v + (T_{b_2^0} - T_{b_2^{1/2}}) \cdot \bar{v}, \\ \tilde{R}_{u,3} &= (T_{b_1} - T_{b_1^0}) \cdot \nabla u + (T_{b_2} - T_{b_2^0}) \cdot \nabla \bar{u}, \\ \tilde{R}_{u,4} &= (T_{a_1} - T_{a_1^{1/2}}) u + (T_{a_2} - T_{a_2^{1/2}}) \bar{u}. \end{aligned}$$

Dans la suite $A_n(\|u_0\|_s)$ et $B_n(\|u_0\|_s)$ désignent des constantes qui ne dépendent que de n, s et de $\|u_0\|_s$.

Soit ϱ tel que $2 < \varrho < s - (n/2 + 1)$. Soit $(q_\mu)_\mu$ une partition de l'unité subordonnée au Q_μ . On a $b_i^0(x) = \sum_\mu q_\mu b_i^0(x)$. Posons $\alpha_{i,\mu} = \|q_\mu b_i^0\|_{C^\varrho}$ et $\varphi_{i,\mu}(x) = q_\mu b_i^0(x) / \|q_\mu b_i^0\|_{C^\varrho}$. Sous les hypothèses du théorème 1.1 (F est nulle en 0, ainsi que ses dérivées d'ordre 1 et 2), en utilisant le développement de Taylor avec reste intégrale en 0 à l'ordre 2 de $\partial_v F(u, v, \bar{u}, \bar{v})$, en posant $z_0 = (u_0, v_0, \bar{u}_0, \bar{v}_0)$, on obtient

$$b_1^0(x) = \sum_{\gamma \in \mathbb{N}^{2n+2}, |\gamma|=2} z_0^\gamma h_{1,\gamma}(z_0)$$

avec $h_{1,\gamma}(u_0, v_0, \bar{u}_0, \bar{v}_0)$ est bornée sur \mathbb{R}^n par $\sup_{x \in [-\|u_0\|_s, \|u_0\|_s]^{2n+2}} |G_{1,\gamma}(x)|$ où

$$G_{1,\gamma}(\mathcal{R}(u_0), \nabla \mathcal{R}(u_0), \mathcal{I}(u_0), \nabla \mathcal{I}(u_0)) = h_{1,\gamma}(u_0, v_0, \bar{u}_0, \bar{v}_0).$$

On a le même résultat pour b_2 mais en utilisant $\partial_{\bar{v}} F(u, v, \bar{u}, \bar{v})$.

D'après l'inégalité de Sobolev, sachant que sur le support de q_μ on a $\langle x - x_\mu \rangle \leq d_n$ et que $s - 1 > n/2 + \varrho$, en posant $\iota_\mu = \langle x - x_\mu \rangle^{-(n+1)}$, on obtient

$$\sup_{i \in \{1,2\}} \alpha_{i,\mu} \leq A_n(\|u_0\|_s) \|\iota_\mu^2 u_0 v_0\|_{s-1} \leq A_n(\|u_0\|_s) \|\iota_\mu u_0\|_{s-1} \|\iota_\mu v_0\|_{s-1}.$$

D'après le lemme 2.5, on a

$$\|\iota_\mu v_0\|_{s-1} \in l^1 \quad \text{et} \quad \sup_{i \in \{1,2\}} \|\iota_\mu b_i^0\|_{s-1} \|l^1 \leq B_n(\|u_0\|_s)$$

donc $(\alpha_{i,\mu}) \in l^1$ avec $\sum_\mu \alpha_{i,\mu} \leq B_n(\|u_0\|_s)$.

On peut donc appliquer le théorème 3.1 à l'équation

$$(3.15) \quad \begin{cases} \partial_t u = i\mathcal{L}u + T_{b_1^0}^{1/2} \cdot \nabla u + T_{b_2^0}^{1/2} \cdot \nabla \bar{u} + T_{a_1^0}^{1/2} u + T_{a_2^0}^{1/2} \bar{u} + f \quad \text{où } f = \tilde{R}_u, \\ u(x, 0) = u_0(x). \end{cases}$$

On définit $\lambda_1^T(w)$, $\lambda_2^T(w)$ et $\lambda_3^T(w)$ par

$$\lambda_1^T(w) = \sup_{[0,T]} \|w\|_s, \quad \lambda_2^T(w) = \| |J|^{s+1/2} w \|_T, \quad \lambda_3^T(w) = \sup_{[0,T]} \|\partial_t w\|_{n/2+1+\varepsilon},$$

$$\Gamma^T(w) = \max(\lambda_1^T(w), \lambda_2^T(w), \lambda_3^T(w)).$$

On pose

$$Z_{\|u_0\|_s}^T = \{w \in C([0, T]; H^s(\mathbb{R}^n)) : w(x, 0) = u_0(x) \text{ et } \Gamma^T(w) \leq 10K_n(\|u_0\|_s)\},$$

où $K_n(\|u_0\|_s)$ désigne une constante fixé assez grande ne dépendant que de n , de s et de $\|u_0\|_s$ telle que $K_n(\|u_0\|_s) = \|u_0\|_s C_n(\|u_0\|_s)$ avec $C_n(\|u_0\|_s)$ une constante polynomiale en n , $B_n(\|u_0\|_s)$ et $e^{B_n(\|u_0\|_s)}$.

Dans la suite, pour tout $w \in Z^T_{\|u_0\|_s}$, on pose

$$\Upsilon w(t) = W(t) u_0 + \int_0^t W(t-t') \tilde{R}_w(t') dt',$$

où $W(t)u_0$ est la solution de l'équation (3.15) pour $f = 0$ (l'existence énoncée dans le théorème 3.1 n'est utilisée que dans le cas $f = 0$). Un point fixe de Υ est solution de (3.14) et donc solution du problème de Cauchy (3.12). En effet, en notant B l'opérateur conjuguaison, on a

$$\begin{aligned} \partial_t \Upsilon w(t) &= (i\mathcal{L} + T_{b_1^0}^{1/2} \cdot \nabla + T_{b_2^0}^{1/2} \cdot \nabla B + T_{a_1^0}^{1/2} + T_{a_2^0}^{1/2} B) W(t) u_0 \\ &\quad + \int_0^t (i\mathcal{L} + T_{b_1^0}^{1/2} \cdot \nabla + T_{b_2^0}^{1/2} \cdot \nabla B + T_{a_1^0}^{1/2} + T_{a_2^0}^{1/2} B) W(t-t') \tilde{R}_w(t') dt' + \tilde{R}_w(t) \\ (3.16) \quad &= (i\mathcal{L} + T_{b_1^0}^{1/2} \cdot \nabla + T_{b_2^0}^{1/2} \cdot \nabla B + T_{a_1^0}^{1/2} + T_{a_2^0}^{1/2} B) \Upsilon w(t) + \tilde{R}_w(t). \end{aligned}$$

Sachant que Υw est solution de (3.16), on peut appliquer les estimations (3.2) et (3.3) pour obtenir que

$$\begin{aligned} \lambda_1^T (\Upsilon w)^2 + \lambda_2^T (\Upsilon w)^2 &\leq C_n(\|u_0\|_s)^2 (\|u_0\|^2 + I_T(R(w, \nabla w, \bar{w}, \nabla \bar{w}) + \tilde{R}_{w,4}, \Upsilon w) \\ &\quad + I_T(\tilde{R}_{w,2}, \Upsilon w) + I_T(\tilde{R}_{w,3}, \Upsilon w)). \end{aligned}$$

Lemme 3.10. Soit $I_T(f, u)$ une somme trois termes de la forme $\int_0^T |\langle Gf, u \rangle| dt$ avec $G \in OpS_{0,0}^0$ et $\|G\|_{\mathcal{L}(L^2(\mathbb{R}^n))} \leq A$. Pour tout $T > 0$, on a

$$(3.17) \quad I_T(f, u) \leq AT \left(\sup_{[0,T]} \|f\|_0^2 + \sup_{[0,T]} \|u\|_0^2 \right).$$

Dans la suite θ_1 désigne une fonction dans $C^\infty(\mathbb{R}^n)$ telle que $\theta_1(x) = 0$ si $|x| \leq 1$ et $\theta_1(x) = 1$ si $|x| \geq 2$.

Si $f = \sum_\mu \alpha_\mu f_\mu$ avec $\sum_\mu |\alpha_\mu| \leq A$ alors, pour tout $T > 0$, tout $R' \geq 1$ et tout $R \geq 1$, on a

$$\begin{aligned} I_T(J^s f, J^s u) &\leq AR' \sup_\mu \|\langle x - x_\mu \rangle^2 J^{s-1/2} \theta_1(D/R) f_\mu\|_{L^2(\mathbb{R}^n \times [0,T])}^2 + \frac{A}{R'} \|J^{s+1/2} u\|_T^2 \\ (3.18) \quad &\quad + AT \left(\sup_{[0,T]} \|(\text{Id} - \theta_1(D/R)) J^s f\|_0^2 + \sup_{[0,T]} \|J^s u\|_0^2 \right). \end{aligned}$$

Cette dernière estimation est aussi vérifiée avec Id au lieu de $\theta_1(D/R)$.

Preuve : Voir section 4.

On applique alors (3.17) à $I_T(R(w, \nabla w, \bar{w}, \nabla \bar{w}) + \tilde{R}_{w,4}, \Upsilon w)$. De plus, en posant

$$b_{3,i}(x, t) = \int_0^1 \partial_i b_i(x, tt') dt',$$

on a $T_{b_i} - T_{b_i^0} = tT_{b_{3,i}(x,t)}$. On a aussi

$$\partial_t b_i(x, t) = \sum_{\mu} \tilde{\alpha}_{i,\mu} \tilde{\varphi}_{i,\mu}$$

avec $\tilde{\alpha}_{i,\mu} = \|q_{\mu} \partial_t b_i(x, t)\|_{L^{\infty}(\mathbb{R}^n)}$ et $\tilde{\varphi}_{i,\mu} = q_{\mu} \partial_t b_i / \|q_{\mu} \partial_t b_i(x, t)\|_{L^{\infty}(\mathbb{R}^n)}$.

Sachant que $w \in Z_{\|u_0\|_s}^T$, que, par exemple pour $i = 1$,

$$b_i(x, t) = \sum_{\gamma \in \mathbb{N}^{2n+2}, |\gamma|=2} z^{\gamma} h_{1,\gamma}(z),$$

avec $z = (w, \nabla_x w, \bar{w}, \nabla_x \bar{w})$, pour $s_2 = n/2 + 1 + \varepsilon$, on a

$$\partial_t b_i \in H^{n/2+\varepsilon} \quad \text{et} \quad \sum_{\mu} |\tilde{\alpha}_{i,\mu}| \leq A_n \left(\sup_{[0,T]} \|w\|_{s_2} \right) \|\partial_t w\|_{s_2} \leq D_n(\|u_0\|_s).$$

On peut donc appliquer (3.18) à $I_T(\tilde{R}_{w,2}, \Upsilon w)$ et à $I_T(\tilde{R}_{w,3}, \Upsilon w)$.

Pour R et R' assez grand et T assez petit, en posant $b_{i,\mu} = \int_0^1 \tilde{\varphi}_{i,\mu}(x, tt') dt'$, on obtient donc

$$\begin{aligned} & \lambda_1^T(\Upsilon w)^2 + \lambda_2^T(\Upsilon w)^2 \\ & \leq C_n(\|u_0\|_s)^2 (\|u_0\|_s^2 + T \sup_{[0,T]} \|R(w, \nabla w, \bar{w}, \nabla \bar{w} + \tilde{R}_{w,4}\|_s^2 \\ & \quad + TD_n(\|u_0\|_s) \sup_{i,\mu} \left(\int_0^T \|\langle x - x_{\mu} \rangle^2 J^{s-1/2} T_{b_{i,\mu}} \cdot \nabla w\|_0^2 dt \right) \\ & \quad + \sup_{i,\mu} \left(\int_0^T \|\langle x - x_{\mu} \rangle^2 J^{s-1/2} \theta_1 \left(\frac{D}{R} \right) (T_{\varphi_{i,\mu}^0} - T_{\varphi_{i,\mu}^{1/2}}) \cdot \nabla w\|_0^2 dt \right). \end{aligned}$$

D'après le théorème 2.10 et la proposition 2.16, pour $\varrho > 1/2$, on a

$$\|R(w, \nabla w, \bar{w}, \nabla \bar{w})\|_s \leq A \sup_{x \in [-\sup_{[0,T]} \|w\|_s, \sup_{[0,T]} \|w\|_s]} \Theta(x) \|w\|_s.$$

On rappelle que, par construction, $\|b_{\mu}\|_{L^{\infty}} \leq 1$ et $\|\varphi_{i,\mu}\|_{C^{\varepsilon}} \leq 1$.

De plus, on a les deux lemmes suivants.

Lemme 3.11. *On a*

$$\sup_{i,\mu} \left(\int_0^T \|\langle x - x_{\mu} \rangle^2 J^{s-1/2} T_{b_{i,\mu}} \cdot \nabla w\|_0^2 dt \right)^{1/2} \leq A (\lambda_2^T(w) + T \lambda_1^T(w)).$$

Lemme 3.12.

$$\begin{aligned} & \sup_{i,\mu} \left(\int_0^T \|\langle x - x_{\mu} \rangle^2 J^{s-1/2} \theta_1 \left(\frac{D}{R} \right) (T_{\varphi_{i,\mu}^0} - T_{\varphi_{i,\mu}^{1/2}}) \cdot \nabla w\|_0^2 dt \right)^{1/2} \\ & \leq A \left(RT \lambda_1^T(w) + \frac{1}{R^{1/2}} \lambda_2^T(w) \right). \end{aligned}$$

Preuve : Voir section 4.

Sachant que $R^{-1} \leq R^{-1/2}$, on obtient donc que

$$\lambda_1^T(\Upsilon w)^2 + \lambda_2^T(\Upsilon w)^2 \leq C_n(\|u_0\|_s)^2(\|u_0\|_s^2 + D_n(\|u_0\|_s)((R^{-1/2} + T)\lambda_2^T(w)^2 + A(1+R)T\lambda_1^T(w)^2)). \tag{3.19}$$

Ce qui donne, pour R assez grand et T assez petit,

$$\lambda_1^T(\Upsilon w) + \lambda_2^T(\Upsilon w) \leq 2K_n(\|u_0\|_s). \tag{3.20}$$

Estimons alors $\lambda_3^T(\Upsilon w) = \sup_{[0,T]} \|\partial_t \Upsilon w\|_{n/2+1+\varepsilon}$. On rappelle que Υw est solution de (3.15) avec $f = \tilde{R}_w$ et $\Upsilon w(0) = u_0$. En écrivant que

$$f = \tilde{R}(u_0, \nabla_x u_0, \bar{u}_0, \nabla_x \bar{u}_0) + \tilde{R}(w, \nabla_x w, \bar{w}, \nabla_x \bar{w}) - \tilde{R}(u_0, \nabla_x u_0, \bar{u}_0, \nabla_x \bar{u}_0) + (T_{b_1}^\delta - T_{b_1^0}^\delta) \cdot \nabla w + (T_{b_2}^\delta - T_{b_2^0}^\delta) \cdot \nabla \bar{w} + (T_{a_1}^\delta - T_{a_1^0}^\delta)w + (T_{a_2}^\delta - T_{a_2^0}^\delta)\bar{w},$$

et que, en posant $w_R = (1 - \theta_1(D/R))w$ et $u_R = (1 - \theta_1(D/R))u_0$ où R est fixé assez grand, on a

$$\begin{aligned} &\tilde{R}(w, \nabla_x w, \bar{w}, \nabla_x \bar{w}) - \tilde{R}(u_0, \nabla_x u_0, \bar{u}_0, \nabla_x \bar{u}_0) \\ &= \tilde{R}(w, \nabla_x w, \bar{w}, \nabla_x \bar{w}) - \tilde{R}(w_R, \nabla_x w_R, \bar{w}_R, \nabla_x \bar{w}_R) \\ &\quad + \tilde{R}(w_R, \nabla_x w_R, \bar{w}_R, \nabla_x \bar{w}_R) - \tilde{R}(u_R, \nabla_x u_R, \bar{u}_R, \nabla_x \bar{u}_R) \\ &\quad + \tilde{R}(u_R, \nabla_x u_R, \bar{u}_R, \nabla_x \bar{u}_R) - \tilde{R}(u_0, \nabla_x u_0, \bar{u}_0, \nabla_x \bar{u}_0), \end{aligned}$$

en utilisant alors la proposition 2.16 et le théorème 2.10, on obtient que

$$\lambda_3^T(\Upsilon w) \leq \lambda_1^T(\Upsilon w) + E_n(\|u_0\|_s)(TR^2 + R^{-1}) + K_n(\|u_0\|_s)$$

avec $E_n(\|u_0\|_s)$ est une constante fixée assez grande.

On utilise alors l'estimation (3.20), ce qui donne, pour R assez grand et T assez petit,

$$\lambda_3^T(\Upsilon w) \leq 10K_n(\|u_0\|_s). \tag{3.21}$$

On déduit de (3.20) et de (3.21) que $\Upsilon(Z_{\|u_0\|_s}^T) \subset Z_{\|u_0\|_s}^T$.

Pour prouver que, pour T assez petit, Υ est contractante sur $Z_{\|u_0\|_s}^T$, comme précédemment, on applique les estimations du théorème 3.1 à $\Upsilon w_1 - \Upsilon w_2$, ce qui est possible car

$$\begin{aligned} &\partial_t(\Upsilon w_1 - \Upsilon w_2) \\ &= (i\mathcal{L} + T_{b_1^0}^{1/2} \cdot \nabla + T_{b_2^0}^{1/2} \cdot \nabla B + T_{a_1^0}^{1/2} + T_{a_2^0}^{1/2} B)(\Upsilon w_1 - \Upsilon w_2) + \tilde{R}_{w_1} - \tilde{R}_{w_2}. \end{aligned}$$

On remarque, par exemple, que

$$\begin{aligned} \tilde{R}_{w_1,3} - \tilde{R}_{w_2,3} &= (T_{b_1(w_1)} - T_{b_1(w_2)}) \cdot \nabla_x w_1 + T_{b_1(w_2)} \cdot \nabla_x (w_1 - w_2) \\ &\quad + (T_{b_1(w_1)} - T_{b_1(w_2)}) \cdot \nabla_x \bar{w}_1 + T_{b_1(w_2)} \cdot \nabla_x (\bar{w}_1 - \bar{w}_2), \end{aligned}$$

sachant que

$$b_1(w_1) - b_1(w_2) = (w_1 - w_2) \cdot \int_0^1 (\nabla b_1)(t'w_1 + (1-t')w_2) dt' ;$$

le second membre de l'égalité ci-dessus admettant une décomposition $\sum_{\mu} \alpha_{4,\mu} \tilde{\varphi}_{4,\mu}$ suivant les Q_{μ} telle que

$$\sum_{\mu} |\alpha_{4,\mu}| \leq \sup_{[0,T]} \|w_1 - w_2\|_{n/2+\varrho'} \sup_{t' \in [0,1], t \in [0,T]} \|(\nabla b_1)(t'w_1 + (1-t')w_2)\|_{n/2+\varrho'}.$$

On utilise aussi une nouvelle fois le théorème 2.10 pour estimer

$$\|R(w_1, \nabla_x w_1, \bar{w}_1, \nabla_x \bar{w}_1) - R(w_2, \nabla_x w_2, \bar{w}_2, \nabla_x \bar{w}_2)\|_s,$$

et, les arguments déjà utilisés pour les autres termes, on obtient que, pour tout w_1 et tout w_2 dans $Z_{\|u_0\|_s}^T$,

$$\Gamma^T(\Upsilon w_1 - \Upsilon w_2) \leq F_n(\|u_0\|_s) (T + R^{-\delta\varrho}) \Gamma^T(w_1 - w_2).$$

Ce qui permet d'obtenir que Υ est contractante dans $Z_{\|u_0\|_s}^T$ pour R assez grand et T assez petit.

Sachant que $Z_{\|u_0\|_s}^T$ est un espace métrique complet, on peut donc appliquer le théorème du point fixe. On obtient alors le théorème 1.1 car

$$Z_{\|u_0\|_s}^T \subset \{u \in C([0, T]; H^s(\mathbb{R}^n)), u(x, 0) = u_0 \text{ et } \|J^{s+1/2}u\|_T < \infty\} = E_T.$$

L'unicité dans E_T s'obtient en remarquant que si une solution u existe dans E_T alors, en appliquant les estimations du théorème 3.1 à u et en utilisant des arguments déjà utilisés pour obtenir le point fixe, pour $T > 0$ assez petit, on a $u \in Z_{\|u_0\|_s}^T$.

Pour prouver la propriété de continuité par rapport aux données initiales, on remarque tout d'abord que, s'il existe $r > 0$ tel que $\|u_0\| \leq r$ alors toutes les constantes $A_n(\|u_0\|_s), B_n(\|u_0\|_s), \dots, K_n(\|u_0\|_s)$ se majorent par une constantes $A_{n,r}$ ne dépendant plus de u_0 , et donc la solution u associée à u_0 existe sur un intervalle $[-T_r, T_r]$ avec T_r indépendant de u_0 . On utilise ensuite que $u - \tilde{u}$ est solution de (3.15) avec

$$f = \tilde{R}_u - \tilde{R}_{\tilde{u}} + T_{b_1^0 - b_1(\tilde{u}_0)} \cdot \nabla_x \tilde{u} + T_{b_2^0 - b_2(\tilde{u}_0)} \cdot \nabla_x \tilde{\tilde{u}} + T_{a_1^0 - a_1(\tilde{u}_0)} \tilde{u} + T_{a_2^0 - a_2(\tilde{u}_0)} \tilde{\tilde{u}}$$

où $b_1(\tilde{u}_0) = (\nabla_v F)(\tilde{u}_0, \nabla \tilde{u}_0, \tilde{\tilde{u}}_0, \nabla \tilde{\tilde{u}}_0)$, etc. On obtient alors que, pour $T = T_r$, on a

$$\Gamma^{T_r}(u - \tilde{u}) \leq 10 C_n(\|u_0 - \tilde{u}_0\|_s) \|u_0 - \tilde{u}_0\|_s + \|u_0 - \tilde{u}_0\|_s T_r H_n(\|\tilde{u}_0\|_s).$$

Cette dernière estimation permet d'obtenir l'uniforme continuité par rapport aux données initiales pour $T = T_r$ assez petit.

4. Preuve des lemmes

4.1. Preuve du lemme 3.3

La preuve de ce lemme suit le même raisonnement que pour celle du lemme 3.3 dans [5]. Les modifications à apporter sont dues au fait que l'on travaille avec des opérateurs T_b^δ de symboles $\tilde{b}^\delta(x, \xi)$ (notés dans cette démonstration T_b et $\tilde{b}(x, \xi)$, la valeur de $\delta < 1$ ne modifiant pas la démonstration.) au lieu de $b(x)$. Dans la suite, on désigne par \tilde{C}_1 et \tilde{C}_2 les opérateurs tels que $\tilde{C}_i \bar{u} = \overline{C_i u}$. On a donc $\tilde{C}_i u = \overline{C_i \bar{u}}$ or, pour tout réel s , C_i est borné de H^s dans H^s donc \tilde{C}_i aussi, ainsi que leurs adjoints respectifs.

La démonstration est écrite simultanément dans le cas $\mathbf{C} = \text{Id}$ et $\mathbf{C} \neq \text{Id}$ en précisant les simplifications éventuelles obtenues dans les calculs, la démarche étant la même dans les deux cas.

On a

$$\begin{aligned} \partial_t \mathbf{C}u &= i\mathcal{L}\mathbf{C}u + i[\mathbf{C}, \mathcal{L}]u + T_{b_1} \cdot \nabla_x \mathbf{C}u + T_{b_2} \cdot \nabla_x \overline{\mathbf{C}u} + C_1 \mathbf{C}u + C_2 \overline{\mathbf{C}u} + \mathbf{C}f(x, t) \\ &\quad + [\mathbf{C}, T_{b_1} \cdot \nabla]u + [\mathbf{C}, T_{b_2} \cdot \nabla] \bar{u} + [\mathbf{C}, C_1]u + [\mathbf{C}, C_2] \bar{u}. \end{aligned}$$

On pose aussi

$$\begin{aligned} B &= \begin{pmatrix} T_{b_1} \cdot \nabla_x & T_{b_2} \cdot \nabla_x \\ T_{b_2} \cdot \nabla_x & T_{b_1} \cdot \nabla_x \end{pmatrix}, \quad \Phi = \begin{pmatrix} C_1 & C_2 \\ \tilde{C}_1 & \tilde{C}_2 \end{pmatrix}, \\ \Psi_M &= \begin{pmatrix} \Psi & 0 \\ 0 & -\Psi \end{pmatrix}, \quad H = \begin{pmatrix} \mathcal{L} & 0 \\ 0 & -\mathcal{L} \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

où Ψ est un opérateur dont on choisira le symbole $\psi(x, \xi)$ dans $S_{1,0}^0$ vérifiant $\psi(x, \xi) \geq A$ avec $A > 0$. De plus, d'après la proposition (v) du lemme 3.6 (dans la preuve du lemme 3.2), on a

$$i[\mathbf{C}, \mathcal{L}] = -\mathbf{C}T_{i\mathcal{J}(b_1)} \cdot \nabla + E_{1,R} + E_{2,R} + E$$

donc

$$\begin{aligned} i \begin{pmatrix} [\mathbf{C}, \mathcal{L}] & 0 \\ 0 & -[\mathbf{C}, \mathcal{L}] \end{pmatrix} &= \tilde{B}\mathbf{C} + g(x, D)\tilde{I} \text{ avec} \\ \tilde{B} &= \begin{pmatrix} -T_{i\mathcal{J}(b_1)} \cdot \nabla & 0 \\ 0 & -T_{i\mathcal{J}(b_1)} \cdot \nabla \end{pmatrix}, \quad \tilde{I} = \begin{pmatrix} \text{Id} & 0 \\ 0 & -\text{Id} \end{pmatrix} \text{ et} \\ g(x, D) &= -[\mathbf{C}, T_{i\mathcal{J}(b_1)} \cdot \nabla] + E_{1,R} + E_{2,R} + E \end{aligned}$$

D'après la proposition (v), mais aussi la proposition (iv) du lemme 3.6, on a

$$\int_0^T \langle g(x, D)u, u \rangle dt \leq A \sup_{\mu} \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}^N \left(\frac{1}{R} \| \|J^{1/2}u\| \|_T^2 + RT \sup_{[0,T]} \|u\|_0^2 \right).$$

Remarque : Dans le cas où $\mathbf{C} = \text{Id}$, le commutateur $[\mathbf{C}, \mathcal{L}] = 0$ et donc dans le cas $\mathbf{C} = \text{Id}$, on n'a pas les termes en \tilde{B} et $g(x, D)$. C'est le terme en $g(x, D)$ qui fait que l'estimation dans le cas $\mathbf{C} \neq \text{Id}$ est différente de celle obtenue dans le cas $\mathbf{C} = \text{Id}$.

En posant $\vec{w} = (u, \bar{u})^T$, on a

$$(4.1) \quad \partial_t \mathbf{C}\vec{w} = iH\mathbf{C}\vec{w} + (B + \tilde{B} + \Phi)\mathbf{C}\vec{w} + ([B + \Phi, \mathbf{C} \text{Id}] + g(x, D)\tilde{I})\vec{w} + \mathbf{C}\vec{F}$$

avec $\vec{F} = (f(x), \overline{f(x)})^T$. Sachant que $\mathbf{c}(x, \xi)$ est pair en ξ et réel donc $\mathbf{C}\bar{u} = \overline{\mathbf{C}u}$, en posant dans la suite $\vec{w}_c = (\mathbf{C}u, \overline{\mathbf{C}u})$ et $\vec{w} = (u, \bar{u})$, on obtient que

$$(4.2) \quad \begin{aligned} \partial_t \langle \Psi_M \vec{w}_c, \vec{w}_c \rangle &= -i \langle (H\Psi_M - \Psi_M H)\vec{w}_c, \vec{w}_c \rangle + \langle (B^* \Psi_M + \Psi_M B)\vec{w}_c, \vec{w}_c \rangle \\ &+ \langle (\tilde{B}^* \Psi_M + \Psi_M \tilde{B})\vec{w}_c, \vec{w}_c \rangle + \langle (\Phi^* \Psi_M + \Psi_M \Phi)\vec{w}_c, \vec{w}_c \rangle \\ &+ \langle \Psi_M \mathbf{C}\vec{F}, \vec{w}_c \rangle + \langle \Psi_M \vec{w}_c, \mathbf{C}\vec{F} \rangle + \langle G\Psi_M \vec{w}, \vec{w} \rangle + \langle \Psi_M \vec{w}, G\vec{w} \rangle. \end{aligned}$$

avec $G = [B + \Phi, \mathbf{C} \text{Id}] + g(x, D)$. De plus, modulo des opérateurs bornés dans L^2 , on a

$$\langle (B^* \Psi_M + \Psi_M B)\vec{w}, \vec{w} \rangle = \left\langle \begin{pmatrix} \Psi T_{b_1 - \bar{b}_1} \cdot \nabla_x & 2\Psi T_{b_2} \cdot \nabla_x \\ -2\Psi T_{\bar{b}_2} \cdot \nabla_x & \Psi T_{b_1 - \bar{b}_1} \cdot \nabla_x \end{pmatrix} \vec{w}, \vec{w} \right\rangle$$

En notant ψ le symbole de Ψ ,

$$\sigma(B^* \Psi_M + \Psi_M B) = \psi(x, \xi) \begin{pmatrix} i(\tilde{b}_1 - \bar{\tilde{b}}_1)(x, \xi) \cdot \xi & 2i\tilde{b}_2(x, \xi) \cdot \xi \\ -2i\bar{\tilde{b}}_2(x, \xi) \cdot \xi & i(\tilde{b}_1 - \bar{\tilde{b}}_1)(x, \xi) \cdot \xi \end{pmatrix}$$

De plus

$$\sigma(\tilde{B}^* \Psi_M + \Psi_M \tilde{B}) = \psi(x, \xi) \begin{pmatrix} 2\mathcal{J}(\tilde{b}_1(x, \xi)) \cdot \xi & 0 \\ 0 & -2\mathcal{J}(\tilde{b}_1(x, \xi)) \cdot \xi \end{pmatrix}$$

Le terme $\langle \Psi_M [B + \Phi, \mathbf{C} \text{Id}]\vec{w}, \vec{w} \rangle + \langle \Psi_M \vec{w}, [B + \Phi, \mathbf{C} \text{Id}]\vec{w} \rangle$ s'estime comme celui en $g(x, D)$.

Remarque : le commutateur $[B + \Phi, \mathbf{C} \text{Id}]$ est nul si $\mathbf{C} = \text{Id}$.

Dans la suite, on utilise le lemme suivant

Lemme 4.1 (Lemme de Doi). *Soit λ une fonction paire, positive, régulière et bornée ainsi que toutes ses dérivées, $\lambda \in L^1(0, \infty)$. Il existe une fonction régulière $\theta_0(x) = (\theta_1(x), \dots, \theta_n(x))$ bornée, ainsi que toutes ses dérivées telle que, au sens des matrices, on ait*

$$D\theta_{\text{symm}}(x) = \frac{1}{2} (\partial_{x_j} \theta_k + \partial_{x_k} \theta_j(x)) \geq \lambda(|x|)I.$$

On peut choisir $\theta_0(x) = (f(x_1), \dots, f(x_n))$ avec $f(t) = \int_0^t \lambda(|s|)ds$.

On définit $p(x, \xi) = \theta_0(x) \cdot \tilde{\xi} / \langle \xi \rangle \in S_{1,0}^0$ où $\tilde{\xi} = (-\xi_1, \dots, -\xi_k, \xi_{k+1}, \dots, \xi_n)$. On a

$$-2\tilde{\xi} \cdot \nabla_x p(x, \xi) = 2 \frac{D\theta_{\text{symm}}(x) \tilde{\xi} \cdot \tilde{\xi}}{\langle \xi \rangle} \geq \lambda(|x|) \frac{|\xi|^2}{\langle \xi \rangle}.$$

Preuve : Voir [3].

□

D'après le lemme de Doi ci-dessus appliqué avec λ que l'on fixera plus tard, en posant,

$$\gamma(x, \xi) = p(x - x_{\mu_0}, \xi) + 10A_2 \sum_{\mu \in \mathbb{Z}^n} (|\alpha_{1,\mu}| + |\alpha_{2,\mu}|) p(x - x_\mu, \xi),$$

où μ_0 est fixé, $A_2 = \sup_{\mu, i, x, \xi} \langle |x - x_\mu|^4 \tilde{\varphi}_{i,\mu}(x, \xi) \rangle$, et $p(x, \xi) = -\theta_0(x) \cdot \tilde{\xi} / \langle \xi \rangle$ avec

$$\theta_0(x) = (f(x_1), \dots, f(x_n)), \quad f(t) = \int_0^t \lambda(|s|) ds \quad \text{et} \quad \lambda(|s|) = \langle s \rangle^{-4}.$$

On obtient donc que p vérifie le lemme de Doi et donc que

$$(4.3) \quad \begin{aligned} & -2\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma(x, \xi) \\ & \geq 2\lambda(|x - x_{\mu_0}|) \frac{|\tilde{\xi}|^2}{\langle \xi \rangle} + \sum_{\mu \in \mathbb{Z}^n} 10A_2 (|\alpha_{1,\mu}| + |\alpha_{2,\mu}|) \lambda(|x - x_\mu|) \frac{|\tilde{\xi}|^2}{\langle \xi \rangle}. \end{aligned}$$

On choisit Ψ de symbole $\psi(x, \xi) = \exp(-\gamma(x, \xi))$ donc $\psi \in S_{1,0}^0$ car $\gamma \in S_{1,0}^0$ et Ψ admet une paramétrix dans $S_{1,0}^0$.

L'opérateur $-i(H\Psi_M - \Psi_M H) + (\Psi_M(B + \tilde{B}) + (B + \tilde{B})^* \Psi_M)$ a pour symbole principal la matrice

$$s(x, \xi) = 2\psi \begin{pmatrix} \tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma(x, \xi) & -i\tilde{b}_2(x, \xi) \cdot \xi \\ \overline{i\tilde{b}_2(x, \xi) \cdot \xi} & \tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma(x, \xi) \end{pmatrix}.$$

Remarque : Dans le cas $\mathbf{C} = \text{Id}$, on a

$$s(x, \xi) = 2\psi \begin{pmatrix} \tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma(x, \xi) - 2\mathcal{I}(\tilde{b}_1(x, \xi)) & -i\tilde{b}_2(x, \xi) \cdot \xi \\ \overline{i\tilde{b}_2(x, \xi) \cdot \xi} & \tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma(x, \xi) - 2\mathcal{I}(\tilde{b}_1(x, \xi)) \end{pmatrix}.$$

et les calculs ci-dessous sont écrits dans le cas $\mathbf{C} = \text{Id}$ sachant qu'ils sont plus simple dans le cas $\mathbf{C} \neq \text{Id}$ car il n'y a plus le terme en $\mathcal{I}(\tilde{b}_1)$ mais l'opérateur Ψ construit ci-dessus fait fonctionner la démonstration dans les deux cas.

Définissons alors

$$\kappa(x, \xi) = \begin{pmatrix} 2\psi \lambda(|x - x_{\mu_0}|) |\tilde{\xi}|^2 / \langle \xi \rangle & 0 \\ 0 & 2\psi \lambda(|x - x_{\mu_0}|) |\tilde{\xi}|^2 / \langle \xi \rangle \end{pmatrix}$$

et $\zeta(x, \xi) = -s(x, \xi) - \kappa(x, \xi)$. On a

$$\begin{aligned} & \zeta(x, \xi) + \zeta(x, \xi)^* \\ & = -4\psi(x, \xi) \begin{pmatrix} \tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma(x, \xi) - \mathcal{I}(\tilde{b}_1(x, \xi)) & i\tilde{b}_2(x, \xi) \cdot \xi \\ -\overline{i\tilde{b}_2(x, \xi) \cdot \xi} & \tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma(x, \xi) - \mathcal{I}(\tilde{b}_1(x, \xi)) \end{pmatrix} - 2\kappa(x, \xi). \end{aligned}$$

En posant, dans le cas $\mathbf{C} = \text{Id}$,

$$c = -\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma(x, \xi) + 2\mathcal{I}(\tilde{b}_1(x, \xi)) \cdot \xi - \lambda(|x - x_{\mu_0}|) \frac{|\tilde{\xi}|^2}{\langle \xi \rangle}$$

et, dans le cas $\mathbf{C} \neq \text{Id}$,

$$c = -\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma(x, \xi) - \lambda(|x - x_{\mu_0}|) \frac{|\tilde{\xi}|^2}{\langle \xi \rangle},$$

on a

$$\det(\zeta(x, \xi) + \zeta(x, \xi)^* - \nu \text{Id}) = 16 \psi^2(\nu^2 - 2c\nu + c^2 - 4|\tilde{b}_2(x, \xi) \cdot \xi|^2).$$

Le discriminant réduit Δ de ce trinôme du second degré est $4|\tilde{b}_2(x, \xi) \cdot \xi|^2$. Les deux racines réelles du trinôme du seconde degré $\det(\zeta(x, \xi) + \zeta(x, \xi)^* - \nu \text{Id})$ sont donc $\nu_1 = c - \sqrt{\Delta}$ et $\nu_2 = \nu_1 + 2\sqrt{\Delta}$. Il suffit donc de prouver que $\nu_1 \geq 0$. Pour cela, on utilise le lemme Doi et que, pour $|\xi| \geq 1$, on a

$$2|\tilde{b}_1(x, \xi) \cdot \xi| + 2|\tilde{b}_2(x, \xi) \cdot \xi| \leq 4A_2 \sum_{\mu} \langle x - x_{\mu} \rangle^{-4} (|\alpha_{1,\mu}| + |\alpha_{2,\mu}|) \frac{|\xi|^2}{\langle \xi \rangle}.$$

Sachant que $\tilde{b}_1 \in C^2S_{1,0}^0$ donc $\zeta \in C^2S_{1,0}^1$, d'après l'inégalité de Gårding précisée pour un système, on obtient

$$\mathcal{R}(\langle (-i(H\Psi_M - \Psi_M H) + \Psi_M(B + \tilde{B}) + (B + \tilde{B})^* \Psi_M + \kappa(x, D))\vec{w}_c, \vec{w}_c \rangle) \leq A \|\vec{w}_c\|_0^2$$

avec A ne dépendant que de n et de $\sup_{\mu} \|\varphi_{1,\mu}(x)\|_{C^2}$.

En intégrant alors en temps la partie réelle de (4.2) puis en utilisant l'inégalité précédente sachant que

$$\kappa(x, D) = \lambda(x - x_{\mu_0})J\Psi \text{Id} + R_3, \quad \text{où } \Psi = \tilde{\Psi}^2 + R_4$$

avec R_3 dans $OpS_{1,0}^0$, R_4 dans $OpS_{1,0}^{-1}$ et $\tilde{\Psi} = \exp(-\gamma(x, D)/2)$, on obtient

$$\begin{aligned} &\mathcal{R} \int_0^T \langle \sqrt{\lambda}(|x - x_{\mu_0}|) \tilde{\Psi} J^{1/2} \vec{w}_c, \sqrt{\lambda}(|x - x_{\mu_0}|) \tilde{\Psi} J^{1/2} \vec{w}_c \rangle dt \\ &\leq (A + AT) \sup_{0 \leq t \leq T} \|\vec{w}_c\|^2 + \mathcal{R} \int_0^T (\langle \Psi_M \mathbf{C}\vec{F}, \vec{w}_c \rangle + \langle \Psi_M \vec{w}_c, \mathbf{C}\vec{F} \rangle) dt \\ &\quad + A \sup_{\mu, i} \|\varphi_{i,\mu}\|_{C^M}^3 \left(\frac{1}{R} \|J^{1/2} u\|_T^2 + RT \sup_{[0,T]} \|u\|_0^2 \right). \end{aligned}$$

De plus, on a

$$(4.4) \quad \left| \int_0^T \langle \Psi_M \mathbf{C}\vec{F}, \vec{w}_c \rangle dt \right| \leq 2 \int_0^T \mathcal{R}(\langle \Psi \mathbf{C}f, \mathbf{C}u \rangle) dt.$$

On a aussi

$$\begin{aligned} &\mathcal{R} \int_0^T \langle \sqrt{\lambda}(|x - x_{\mu_0}|) \tilde{\Psi} J^{1/2} \vec{w}_c, \sqrt{\lambda}(|x - x_{\mu_0}|) \tilde{\Psi} J^{1/2} \vec{w}_c \rangle dt \\ &\geq \mathcal{R} \int_0^T \int_{\mathbb{R}^n} |\eta(|x - x_{\mu_0}|) \tilde{\Psi} J^{1/2} \mathbf{C}u|^2 dx dt. \end{aligned}$$

En utilisant l'inversibilité de $\tilde{\Psi}$, modulo des commutateurs à symbole dans $S_{1,0}^0$ et le lemme 3.6, on obtient que

$$\int_0^T \|\sqrt{\lambda}(|x - x_{\mu_0})J^{1/2} \mathbf{C}u\|_0^2 dt \leq A \left(\int_0^T |\langle \Psi \mathbf{C}f, \mathbf{C}u \rangle| dt + \sup_{0 \leq t \leq T} \|\mathbf{C}u(t)\|_0^2 \right) + A \sup_{\mu, i} \|\varphi_{i,\mu}\|_{C^M}^3 \left(RT \sup_{0 \leq t \leq T} \|u(t)\|_0^2 + \frac{1}{R} \|J^{1/2}u\|_T^2 \right).$$

On obtient donc le résultat en prenant alors le sup sur μ_0 .

4.2. Preuve du lemme 3.5

La proposition (a) est évidente. Vérifions la proposition (b).

Lemme 4.2. *Pour tout multi-indices α et β , il existe $A_{\alpha,\beta} \in \mathbb{R}$ tel que pour tout $\mu \in \mathbb{Z}^n$ et tout $R \in [1, +\infty)$,*

$$\left| \partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta \psi \left(\frac{R\langle x - x_\mu \rangle}{\langle \xi \rangle} \right) \right| \leq A_{\alpha,\beta} \langle \xi \rangle^{-|\beta|}.$$

Preuve : voir à la fin de la démonstration du lemme 3.5.

Revenons à la preuve du lemme 3.5. Les fonctions θ , $\tilde{\varphi}_{1,\mu}$ et ψ sont C^∞ , donc $\gamma_{R,\mu}$ est C^∞ . De plus, pour tout multi-indice α , on a

$$\partial_x^\alpha \gamma_{R,\mu}(x, \xi) = \theta_1 \left(\frac{|\xi|}{R} \right) \sum_{|\gamma| \leq |\alpha|} A_{\gamma,\alpha} \partial_x^\gamma \left(\psi \left(\frac{R\langle x - x_\mu \rangle}{\langle \xi \rangle} \right) \right) \partial_x^{\alpha-\gamma} v_\mu(x, \xi)$$

et, pour tout multi-indice β , on a donc

$$\begin{aligned} & \partial_\xi^\beta \partial_x^\alpha \gamma_{R,\mu}(x, \xi) \\ &= \sum_{|\gamma_1| \leq |\beta|, |\gamma| \leq |\alpha|} A_{\gamma,\alpha,\gamma_1,\beta} \partial_\xi^{\gamma_1} \left[\theta_1 \left(\frac{|\xi|}{R} \right) \partial_x^\gamma \left(\psi \left(\frac{R\langle x - x_\mu \rangle}{\langle \xi \rangle} \right) \right) \right] \partial_\xi^{\beta-\gamma_1} \partial_x^{\alpha-\gamma} v_\mu(x, \xi). \end{aligned}$$

Or, $\theta_1 \in C^\infty(\mathbb{R})$ est une fonction plateau telle que $\theta_1(x) = 0$ si $|x| \leq 1$ et $\theta_1(x) = 1$ si $|x| \geq 2$ donc on a $\theta_1(|\xi|/R) \in S_{1,0}^0$ avec, sur le support de θ_1' , $|\xi| \sim R$.

En utilisant les estimations obtenues sur η_μ (lemme 3.4), sachant que sur le support ψ ,

$$\langle x - x_\mu \rangle^{|\beta-\gamma_1|} \leq 2^{|\beta-\gamma_1|} \left(\frac{\langle \xi \rangle}{R} \right)^{|\beta-\gamma_1|},$$

on en déduit donc que, pour $|\xi| \geq 1$,

$$\begin{aligned} |\partial_\xi^\beta \partial_x^\alpha \gamma_{R,\mu}(x, \xi)| &\leq A \sup_{|\gamma_1|} \langle \xi \rangle^{-|\gamma_1|} \langle \xi \rangle^{-|\beta-\gamma_1|} 2^{|\beta-\gamma_1|} \left(\frac{\langle \xi \rangle}{R} \right)^{|\beta-\gamma_1|} \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^{|\beta-\gamma_1|+|\alpha-\gamma|}}, \\ &\text{soit } |\partial_\xi^\beta \partial_x^\alpha \gamma_{R,\mu}(x, \xi)| \leq A \langle \xi \rangle^{-|\beta|} \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^{|\beta|+|\alpha|}}. \end{aligned}$$

Le théorème de Calderón–Vaillancourt donne alors le résultat pour M assez grand. Ce qui prouve la proposition (b).

Prouvons alors la proposition (d) dans le cas $\alpha = \beta = 0$. On a

$$\begin{aligned} \partial_{\xi_k} \gamma_{R,\mu}(x, \xi) &= \frac{1}{R} \frac{\xi_k}{|\xi|} \theta_1 \left(\frac{|\xi|}{R} \right) \psi \left(\frac{R\langle x - x_\mu \rangle}{\langle \xi \rangle} \right) v_\mu(x, \xi) \\ &+ \theta_1 \left(\frac{|\xi|}{R} \right) \partial_{\xi_k} \left(\psi \left(\frac{R\langle x - x_\mu \rangle}{\langle \xi \rangle} \right) \right) v_\mu(x, \xi) + \theta_1 \left(\frac{|\xi|}{R} \right) \psi \left(\frac{R\langle x - x_\mu \rangle}{\langle \xi \rangle} \right) \partial_{\xi_k} v_\mu(x, \xi). \end{aligned}$$

La proposition (d) s’obtient en remarquant que $|\xi|^{-1} \leq 1/R$ sur le support de θ_1 , que d’après le lemme 4.2, $\partial_{\xi_k}(\psi(R\langle x - x_\mu \rangle/\langle \xi \rangle)) \in S_{1,0}^{-1}$ avec ses semi-normes uniformément bornées en R , sachant que sur le support de $\psi(R\langle x - x_\mu \rangle/\langle \xi \rangle)$ et de ses dérivées $\langle x - x_\mu \rangle \leq 2\langle \xi \rangle/R$, $\partial_{\xi_k} v_\mu(x, \xi) \in S_{1,0}^0$. Le cas α et β quelconque s’obtient avec les mêmes arguments en utilisant, en plus, la formule de Faa-di-Bruno par exemple.

Prouvons ensuite la proposition (c).

En utilisant l’égalité donnée dans le lemme 3.4, vérifiée par η_μ , on a

$$-2\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \gamma_{R,\mu}(x, \xi) - \mathcal{I}(\tilde{\varphi}_{1,\mu}^\delta(x, \xi)) \cdot \xi = e_{R,\mu}(x, \xi)$$

avec

$$\begin{aligned} e_{R,\mu}(x, \xi) &= -2 \frac{R\tilde{\xi} \cdot \nabla_x(\langle x - x_\mu \rangle)}{\langle \xi \rangle} \psi' \left(\frac{R\langle x - x_\mu \rangle}{\langle \xi \rangle} \right) \theta_1 \left(\frac{|\xi|}{R} \right) v_\mu(x, \xi) \\ &+ \left(1 - \psi \left(\frac{R\langle x - x_\mu \rangle}{\langle \xi \rangle} \right) \right) \mathcal{I}(\tilde{\varphi}_{1,\mu}^\delta(x, \xi)) \cdot \xi + \left(1 - \theta_1 \left(\frac{|\xi|}{R} \right) \right) \mathcal{I}(\tilde{\varphi}_{1,\mu}^\delta(x, \xi)) \cdot \xi. \end{aligned}$$

Pour obtenir la proposition (c), on peut remarquer que le premier terme est dans $S_{0,0}^0$ et que les deux derniers sont dans $S^{-\infty}$. Pour prouver cela, on utilise le support de $1 - \psi$, $1 \leq R\langle x - x_\mu \rangle/\langle \xi \rangle$ et que, pour $|\alpha| + |\beta| \neq 0$, $\partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta (1 - \psi) = \partial_x^\alpha \partial_\xi^\beta \psi$, ce qui permet d’appliquer le lemme 4.2 dans ce cas, sachant que $\tilde{\varphi}_{1,\mu}$ absorbe les puissances de $\langle x - x_\mu \rangle$. Pour le troisième terme, on utilise le support de $1 - \theta_1$.

Preuve du lemme 4.2. Pour simplifier, on écrit la démonstration dans le cas $\mu = 0$, la cas μ quelconque se traitant exactement de la même façon.

En utilisant la formule de Faa di Bruno, pour tout $\alpha \in \mathbb{N}^n$, on a

$$\begin{aligned} \partial_x^\alpha \left(\psi \left(\frac{R\langle x \rangle}{\langle \xi \rangle} \right) \right) &= \sum_{\substack{q \in \mathbb{N} \\ q \leq |\alpha|}} \sum_{\substack{\alpha = \nu_1 + \dots + \nu_q \\ \nu_i \neq 0}} \psi^q \left(\frac{R\langle x \rangle}{\langle \xi \rangle} \right) \partial_x^{\nu_1}(\langle x \rangle) \dots \partial_x^{\nu_q}(\langle x \rangle) \left(\frac{R}{\langle \xi \rangle} \right)^q, \\ \partial_\xi^\beta \partial_x^\alpha \left(\psi \left(\frac{R\langle x \rangle}{\langle \xi \rangle} \right) \right) &= \sum_{\substack{q \in \mathbb{N} \\ q \leq |\alpha|}} \sum_{\substack{\alpha = \nu_1 + \dots + \nu_q \\ \nu_i \neq 0}} \sum_{\gamma \leq \beta} a_{\gamma,\beta} \partial_\xi^\gamma \left(\psi^q \left(\frac{R\langle x \rangle}{\langle \xi \rangle} \right) \right) \partial_x^{\nu_1}(\langle x \rangle) \dots \partial_x^{\nu_q}(\langle x \rangle) R^q \partial_\xi^{\beta-\gamma} (\langle \xi \rangle^{-q}). \end{aligned}$$

On applique à nouveau la formule de Fàa di Bruno en ξ , ce qui donne

$$\begin{aligned}
 (4.5) \quad & \partial_\xi^\beta \partial_x^\alpha \left(\psi \left(\frac{R(x)}{\langle \xi \rangle} \right) \right) \\
 &= \sum_{\substack{q \in \mathbb{N} \\ q \leq |\alpha|}} \sum_{\substack{\alpha = \nu_1 + \dots + \nu_q \\ \nu_i \neq 0}} \sum_{\gamma \leq \beta} a_{\gamma, \beta} \partial_x^{\nu_1}(\langle x \rangle) \dots \partial_x^{\nu_q}(\langle x \rangle) R^q \partial_\xi^{\beta - \gamma}(\langle \xi \rangle^{-q}) \\
 &+ \sum_{q_2 \leq |\gamma|} \sum_{\substack{\gamma = \gamma_1 + \dots + \gamma_{q_2} \\ \gamma_i \neq 0}} \psi^{q+q_2} \left(\frac{R(x)}{\langle \xi \rangle} \right) \partial_\xi^{\gamma_1}(\langle \xi \rangle^{-1}) \dots \partial_\xi^{\gamma_{q_2}}(\langle \xi \rangle^{-1}) \langle x \rangle^{q_2} R^{q_2}.
 \end{aligned}$$

et

$$(4.6) \quad \left| \partial_\xi^\beta \partial_x^\alpha \left(\psi \left(\frac{R(x)}{\langle \xi \rangle} \right) \right) \right| \leq A_{\beta, \alpha} \sum_{q, q_2, \gamma} \langle x \rangle^{-|\nu|} R^q \langle \xi \rangle^{-q - |\beta| + |\gamma|} \langle \xi \rangle^{-q_2 - |\gamma|} \langle x \rangle^{q_2} R^{q_2}.$$

Sur le support de $\psi(R(x)/\langle \xi \rangle)$ on a $(R(x)/\langle \xi \rangle)^q \leq 2^q$ et $\langle x \rangle^{-q - |\nu|} \leq 1$, on obtient donc que

$$\left| \partial_\xi^\beta \partial_x^\alpha \left(\psi \left(\frac{R(x)}{\langle \xi \rangle} \right) \right) \right| \leq A_{\beta, \alpha} \langle \xi \rangle^{-|\beta|},$$

avec $A_{\beta, \alpha}$ indépendante de R .

4.3. Preuve du lemme 3.6

Les propositions (i), (ii), (iii) découlent directement des propriétés de $\gamma_{R, \mu}$.

Pour démontrer (vi), on pose $s_R(x, \xi) = \exp(-\gamma_R(x, \xi))$. On observe que les propriétés (i), (ii), (iii) sont encore vraies pour $s_R(x, \xi)$. D'après le théorème 2.1, on a

$$\mathbf{C}(x, D)S(x, D) = I + L_1, \quad S(x, D)\mathbf{C}(x, D) = I + L_2$$

avec $L_1, L_2 \in \text{Op}S_{0,0}^0$ et, d'après la proposition (d) du lemme 3.5, $\|L_i\|_{\mathcal{L}(L^2)} \leq A \sup_\mu \|\varphi_{1, \mu}\|_{C^M} / R$.

Pour prouver (v), l'opérateur \mathcal{L} étant différentiel, par intégrations par parties, on a

$$i[\mathbf{C}\mathcal{L} - \mathcal{L}\mathbf{C}] = -2(\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \mathbf{c})(x, D) + E$$

où E a son symbole $\mathcal{L}_x \mathbf{c}(x, \xi)$ dans $S_{0,0}^0$ avec ses semi-normes majorées par $A \sup_\mu \|\varphi_{1, \mu}\|_{C^M}$. De plus, on a

$$-2\tilde{\xi} \cdot \nabla_x \mathbf{c}(x, \xi) = \mathbf{c}(x, \xi) (\mathcal{I}(\tilde{b}_1^\delta(x, \xi)) \cdot \xi + e_{1,R}(x, \xi))$$

où $e_{1,R}(x, \xi) = \sum_\mu \alpha_{1, \mu} e_{R, \mu}(x, \xi)$ est défini comme dans la preuve du lemme 3.5. Posons $E_{1,R} = (\mathbf{c}e_{1,R})(x, D)$. D'après (ii), $\mathbf{c} \in S_{0,0}^0$ avec ses semi-normes bornées par $A \sup_\mu \|\varphi_{1, \mu}\|_{C^M}$, et $e_{1,R}$ par $AR \sup_\mu \|\varphi_{1, \mu}\|_{C^M}$, donc, d'après le théorème 2.1 et le théorème de Calderón–Vaillancourt, pour M assez grand,

$$\|E_{1,R}\|_{\mathcal{L}(L^2(\mathbb{R}^n))} \leq AR \sup_\mu \|\varphi_{1, \mu}\|_{C^M}^2.$$

On pose

$$E_{2,R} = \mathbf{C}T_{b_1}^\delta \cdot \nabla_x - (\mathbf{c}(x, \xi) i\tilde{b}_1^\delta(x, \xi) \cdot \xi)(x, D).$$

En notant $e_{2,R}$ le symbole de $E_{2,R}$, on a $e_{2,R}(x, \xi) = \sum_{\mu} \alpha_{1,\mu} e_{2,\mu}(x, \xi)$ avec

$$e_{2,\mu}(x, \xi) = - \sum_{|\gamma|=1} \int_0^1 \int e^{iy \cdot \eta} \partial_{\xi}^{\gamma} \mathbf{c}(x, \xi + \theta \eta) \partial_x^{\gamma} \tilde{\varphi}_{1,\mu}^{\delta}(x + y, \xi) \cdot \xi \, dy \, d\eta \, d\theta.$$

Lemme 4.3. *Le symbole $e_{2,\mu}(x, \xi) \in S_{0,0}^1$ avec semi-normes bornées par*

$$\frac{A}{R} \sup_{\mu} \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}^2.$$

De plus, $e_{2,\mu}$ absorbe les puissances de $\langle x - x_{\mu} \rangle$.

Preuve : On utilise le lemme 2.1 puisque $\partial_{\xi} \mathbf{c}, \partial_x \tilde{\varphi}_{1,\mu}^{\delta} \in S_{0,0}^0$, associé au lemme 3.6. □

On a

$$\langle E_{2,R}u, Su \rangle = \sum_{\mu} \alpha_{1,\mu} \langle e_{2,\mu}(x, D)J^{-1/2} + r(x, D)u, J^{1/2}Su \rangle$$

où, d'après le théorème 2.1, $r(x, D) \in OpS_{0,0}^{-1/2}$ avec

$$\|J^{1/2}r(x, D)\|_{\mathcal{L}(L^2)} \leq A \sup_{\mu} \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}^2,$$

donc

$$|\langle r(x, D)u, J^{1/2}Su \rangle| \leq A \sup_{\mu} \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}^2 \|S\|_{\mathcal{L}(L^2)} \|u\|_0^2$$

car $S \in OpS_{0,0}^0$.

Si $S = \mathbf{C}$, $\|S\|_{\mathcal{L}(L^2)} \leq A \sup_{\mu} \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}$. De plus

$$\langle e_{2,\mu}(x, D)J^{-1/2}u, J^{1/2}Su \rangle = \langle \langle x - x_{\mu} \rangle^2 e_{2,\mu}(x, D)J^{-1/2}u, \langle x - x_{\mu} \rangle^{-2} J^{1/2}Su \rangle$$

et

$$\langle x - x_{\mu} \rangle^2 e_{2,\mu}(x, D)J^{-1/2}u = \langle x - x_{\mu} \rangle^2 e_{2,\mu}(x, D)J^{-1} \langle x - x_{\mu} \rangle^2 \langle x - x_{\mu} \rangle^{-2} J^{1/2}u.$$

Sachant que $\langle x - x_{\mu} \rangle^2$ est un polynôme de degré 2, on a

$$\begin{aligned} & \langle x - x_{\mu} \rangle^2 e_{2,\mu}(x, D)J^{-1} \langle x - x_{\mu} \rangle^2 \\ &= (\langle x - x_{\mu} \rangle^4 e_{2,\mu}(x, \xi) \langle \xi \rangle^{-1})(x, D) \\ &+ (\langle x - x_{\mu} \rangle^2 \nabla_{\xi} (e_{2,\mu}(x, \xi) \langle \xi \rangle^{-1}) \cdot \nabla_x (\langle x - x_{\mu} \rangle^2))(x, D) \\ &+ \sum_{|\nu|=2} (\langle x - x_{\mu} \rangle^2 \partial_{\xi}^{\nu} (\langle \xi \rangle^{-1} e_{2,\mu}(x, \xi)) \partial_x^{\nu} (\langle x - x_{\mu} \rangle^2))(x, D). \end{aligned}$$

En utilisant le lemme 4.3, sachant que $\sum_{\mu} |\alpha_{1,\mu}| \leq A_1$, on obtient donc que

$$\begin{aligned} & \left| \int_0^T \langle E_{2,R}u, Su \rangle dt \right| \\ & \leq \frac{A \sup_{\mu} \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}^2 A_1}{R} \| \|J^{1/2}Su\| \|_T + A \sup_{\mu} \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}^2 \|S\|_{\mathcal{L}(L^2)} T \sup_{[0,T]} \|u\|_0^2. \end{aligned}$$

En remarquant que $J^{1/2}S = SJ^{1/2} + [J^{1/2}, S]$ avec $[J^{1/2}, S] \in S_{0,0}^0$ et en utilisant le corollaire 2.1, on obtient l'estimation annoncée pour $E_{2,R}$.

Preuve de la proposition (iv). On remarque que

$$[\mathbf{C}, T_{b_i}^\delta \cdot \nabla] = E_{2,R} + (\tilde{b}_i^\delta(x, \xi) \cdot i\xi \mathbf{c}(x, \xi))(x, D) - T_{b_i}^\delta \cdot \nabla \mathbf{C}$$

Pour le second terme, on applique la même démonstration que pour $E_{2,R}$ sachant que $T_{b_i}^\delta \in OpS_{1,\delta}^{0,\varrho}$.

C'est à dire que si l'on dérive en ξ et que l'on ne dépasse pas ϱ , on gagne 1 en $|\xi|$. Si on dépasse ϱ , on utilise que $T_{b_i}^\delta \in OpS_{0,0}^0$ avec $\|T_{b_i}^\delta\|_{\mathcal{L}(L^2)} \leq A \sup_\mu \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}$.

4.4. Preuve du lemme 3.8

On a

$$2\mathcal{R}\langle \mathbf{C}T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle = \langle \mathbf{C}T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle + \langle \mathbf{C}u, \mathbf{C}T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla u \rangle$$

or,

$$\langle \mathbf{C}u, \mathbf{C}T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla u \rangle = \langle \mathbf{C}u, [\mathbf{C}, T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla]u \rangle + \langle (T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla)^* \mathbf{C}u, \mathbf{C}u \rangle$$

et, d'après le théorème 2.1,

$$T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla = (\mathcal{R}(\tilde{b}_1(x, \xi)) \cdot i\xi)(x, D)$$

et

$$\begin{aligned} (T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla)^* &= (\mathcal{R}(\tilde{b}_1(x, \xi)) \cdot i\xi)(x, D)^* \cdot (\mathcal{R}(\tilde{b}_1(x, \xi)) \cdot i\xi)(x, D)^* \\ &= -(\mathcal{R}(\tilde{b}_1(x, \xi)) \cdot i\xi)(x, D) + r_1(x, D) \end{aligned}$$

et donc

$$(T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla)^* = -T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla + r_1(x, D)$$

avec $r_1 \in S_{1,\delta}^0$ si $\varrho \geq 1$ avec ses semi-normes majorées par des semi-normes de \tilde{b}_1 qui, elles-mêmes, sont majorées par $C\text{ste} \cdot \sup_\mu \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}$ pour M assez grand. On obtient donc que

$$\begin{aligned} 2\mathcal{R}\langle \mathbf{C}T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle &= \langle \mathbf{C}T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle - \langle T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla \mathbf{C}u, \mathbf{C}u \rangle \\ &\quad + \langle r_1(x, D)\mathbf{C}u, \mathbf{C}u \rangle + \langle \mathbf{C}u, [\mathbf{C}, T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla]u \rangle \\ 2\mathcal{R}\langle \mathbf{C}T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla u, \mathbf{C}u \rangle &= \langle [\mathbf{C}, T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla]u, \mathbf{C}u \rangle + \langle r_1(x, D)\mathbf{C}u, \mathbf{C}u \rangle \\ &\quad + \langle \mathbf{C}u, [\mathbf{C}, T_{\mathcal{R}(b_1)} \cdot \nabla]u \rangle. \end{aligned}$$

On intègre alors sur $[0, T]$ et, les propositions (ii), (iii) et (iv) du lemme 3.6 donnent l'estimation souhaitée car $\mathcal{R}(b_1)$ a les mêmes propriétés que b_1 .

4.5. Preuve du lemme 3.7

On a

$$\langle \mathbf{C}T_{b_2}^\delta \cdot \nabla_x \bar{u}, \mathbf{C}u \rangle = \langle [\mathbf{C}, T_{b_2}^\delta \cdot \nabla_x] \bar{u}, \mathbf{C}u \rangle + \langle T_{b_2}^\delta \cdot \nabla_x \mathbf{C} \bar{u}, \mathbf{C}u \rangle,$$

or, d'après la proposition (iv) du lemme 3.6, on a

$$\begin{aligned} & \left| \int_0^T \langle [\mathbf{C}, T_{b_2}^\delta \cdot \nabla_x] \bar{u}, \mathbf{C}u \rangle dt \right| \\ & \leq A \sup_\mu \left(\|\varphi_{1,\mu}\|_{C^M}^2 \|\varphi_{2,\mu}\|_{C^M} \right) \left(\frac{1}{R} \|J^{1/2}u\|_T^2 + RT \sup_{[0,T]} \|u\|_0^2 \right). \end{aligned}$$

De plus, $\mathbf{c}(x, \xi)$ est réel et pair en ξ donc $\mathbf{C}\bar{u} = \overline{\mathbf{C}u}$. Le deuxième terme de cette somme est donc de la forme $\langle T_{b_2}^\delta \cdot \nabla_x \bar{v}, v \rangle$ avec $v = \mathbf{C}u$.

On a

$$\langle T_{b_2}^\delta \cdot \nabla_x \bar{v}, v \rangle = -\langle \bar{v}, \nabla_x \cdot (T_{b_2}^\delta + r(x, D))v \rangle \quad \text{avec } r \in S_{1,\delta}^{-1,\varrho-1}.$$

Le terme en $\nabla_x \cdot r(x, D)$ étant d'ordre 0 pour $\varrho \geq 1$, il ne pose pas de problème et ne sera donc pas écrit dans la suite. On a alors $\langle T_{b_2}^\delta \cdot \nabla_x \bar{v}, v \rangle = -\langle \nabla_x \cdot T_{b_2}^\delta v, \bar{v} \rangle$ or $\overline{\nabla_x v} = \nabla_x \bar{v}$, sachant que $\tilde{b}_2(x, \xi)$ est pair en ξ , on a $\overline{T_{b_2}^\delta v} = T_{b_2}^\delta \bar{v}$, et $\langle T_{b_2}^\delta \cdot \nabla_x \bar{v}, v \rangle = -\langle \nabla_x \cdot T_{b_2}^\delta \bar{v}, v \rangle$ or $\nabla_x \cdot T_{b_2}^\delta = T_{b_2}^\delta \cdot \nabla_x + r_1(x, D)$ avec $r_1 \in S_{1,\delta}^{0,\varrho-1}$ donc

$$2\langle T_{b_2}^\delta \cdot \nabla_x \bar{v}, v \rangle = \langle (r + r_1)(x, D)\bar{v}, v \rangle \leq A \|\mathbf{C}u\|_0^2 \leq A \sup_{\mu,i} \|\varphi_{i,\mu}\|_{C^M}^3 \sup_{[0,T]} \|u\|_0^2.$$

Ce qui termine la preuve du lemme 3.7.

4.6. Preuve du lemme 3.9

Soit m' un nombre réel positif fixé assez grand. On commence par écrire que

$$T_{\varphi_{i,\mu}}^\delta - T_{\varphi_{i,\mu,m}}^\delta = T_{\varphi_{i,\mu}}^\delta - T_{\varphi_{i,\mu,m'}}^\delta + T_b$$

o ù $\forall x \in \mathbb{R}^n, b(x) = \varphi_{i,\mu,m'}(x) - \varphi_{i,\mu,m}(x)$. On a

$$\langle \mathbf{C}_m T_b \cdot \nabla u, \mathbf{C}_m u \rangle = \langle T_b \cdot \nabla \mathbf{C}_m u, \mathbf{C}_m u \rangle + \langle [\mathbf{C}_m, T_b \cdot \nabla] u, \mathbf{C}_m u \rangle.$$

Comme dans la preuve de la proposition (iv) du lemme 3.6, on a

$$(4.7) \quad \left| \int_0^T \langle [\mathbf{C}_m, T_b \cdot \nabla] u, \mathbf{C}_m u \rangle dt \right| \leq A \sup_{\mu,i} \|\varphi_{i,\mu}\|_{C^M}^3 \left(RT \sup_{[0,T]} \|u\|_0^2 + \frac{1}{R} \|J^{1/2}u\|_T^2 \right).$$

De plus, on a

$$\begin{aligned} \langle T_b \cdot \nabla \mathbf{C}_m u, \mathbf{C}_m u \rangle &= \langle J^{-1/2} T_b \cdot \nabla \mathbf{C}_m u, J^{1/2} \mathbf{C}_m u \rangle \\ &= \langle [J^{-1/2}, T_b \cdot \nabla] \mathbf{C}_m u, J^{1/2} \mathbf{C}_m u \rangle + \langle (x - x_\mu)^2 T_b \cdot \nabla J^{-1/2} \mathbf{C}_m u, (x - x_\mu)^{-2} J^{1/2} \mathbf{C}_m u \rangle. \end{aligned}$$

D'après le théorème 2.1, pour $\varrho \geq 1, [J^{-1/2}, T_b \cdot \nabla] \in OpS_{1,\delta}^{-1/\varrho}$ avec les semi-normes de son symbole majorées par $A \|b\|_{C^1}$. On a donc

$$(4.8) \quad \int_0^T \langle [J^{-1/2}, T_b \cdot \nabla] \mathbf{C}_m u, J^{1/2} \mathbf{C}_m u \rangle dt \leq AT \|b\|_{C^1} \|\mathbf{C}_m\|_{\mathcal{L}(L^2)} \|u\|_0^2.$$

De plus, on a

$$\begin{aligned} & \langle \langle x - x_\mu \rangle^2 T_b \cdot \nabla J^{-1/2} \mathbf{C}_m u, \langle x - x_\mu \rangle^{-2} J^{1/2} \mathbf{C}_m u \rangle \\ &= \langle \langle x - x_\mu \rangle^2 T_b \cdot \nabla J^{-1} \langle x - x_\mu \rangle^2 \langle x - x_\mu \rangle^{-2} J^{1/2} \mathbf{C}_m u, \langle x - x_\mu \rangle^{-2} J^{1/2} \mathbf{C}_m u \rangle, \end{aligned}$$

or

$$\langle x - x_\mu \rangle^2 T_b \cdot \nabla J^{-1} \langle x - x_\mu \rangle^2 \in OpS_{1,\delta}^0$$

avec ses semi-normes majorées par $\|b\|_{L^\infty}$. En effet, le symbole de cet opérateur est

$$\langle x - x_\mu \rangle^2 \sum_{|\nu| \leq 2} \partial_\xi^\nu (\tilde{b}(x, \xi) i \xi \langle \xi \rangle^{-1}) (-i \partial_x)^\nu (\langle x - x_\mu \rangle^2).$$

Sachant que \tilde{b} absorbe les puissance $\langle x - x_\mu \rangle$, on obtient le résultat. On a donc

$$(4.9) \quad \int_0^T \langle \langle x - x_\mu \rangle^2 T_b \cdot \nabla J^{-1/2} \mathbf{C}_m u, \langle x - x_\mu \rangle^{-2} J^{1/2} \mathbf{C}_m u \rangle dt \leq A \|b\|_{L^\infty} \|J^{1/2} \mathbf{C}_m u\|_T^2,$$

or, d'après le lemme 2.20, on a $\|b\|_{L^\infty} \leq (A/m + A/m') \|\varphi_{1,\mu}\|_{C^1}$. De plus, pour le terme en $T_{\varphi_{i,\mu}}^\delta - T_{\varphi_{i,\mu,m'}}^\delta$, on utilise C_m^* pour éviter la commutation entre C_m et $T_{\varphi_{i,\mu}}^\delta - T_{\varphi_{i,\mu,m'}}^\delta$. C'est l'estimation de ce terme qui fait apparaître $\frac{Am^{NM}}{m'} \|J^{1/2} u\|_T$ où N et M sont des entiers fixés assez grands ne dépendant que de n . En utilisant (4.7), (4.8) et (4.9), on obtient l'inégalité du lemme 3.9.

4.7. Preuve du lemme 3.10

L'inégalité (3.17) se prouve en utilisant l'inégalité de Cauchy–Schwarz et le fait que, pour tout réel a , tout réel b et tout $R' > 0$,

$$(4.10) \quad ab \leq \frac{1}{2} \left(\frac{a^2}{R'} + R' b^2 \right).$$

Pour prouver l'inégalité (3.18), on commence par intercaler θ_1 . On a

$$I_T(J^s f, J^s u) \leq I_T(\theta_1(D/R) J^s f, J^s u) + I_T((1 - \theta_1(D/R)) J^s f, J^s u).$$

Pour le deuxième terme, on utilise (3.17). Pour le premier, sachant que $\theta_1(D/R)$ et J^s commutent, on a

$$I_T(\theta_1(D/R) J^s f, J^s u) \leq \sum_\mu |\alpha_\mu| I_T(J^s \theta_1(D/R) f_\mu, J^s u),$$

or

$$I_T(J^s \theta_1(D/R) f_\mu, J^s u) = I_T(\langle x - x_\mu \rangle^2 J^{s-1/2} \theta_1(D/R) f_\mu, \langle x - x_\mu \rangle^{-2} J^{s+1/2} u).$$

On utilise ensuite l'inégalité de Cauchy–Schwarz, puis (4.10), en enfin, on prend le sup sur μ , ce qui donne l'estimation (3.18).

4.8. Preuve du lemme 3.11

On étudie tout d’abord $[\langle x - x_\mu \rangle^2, J^{s-1/2}]$. Le multiplicateur $\langle x - x_\mu \rangle^2$ étant un polynôme de degré 2, on a $[\langle x - x_\mu \rangle^2, J^{s-1/2}] = r(x, D)$ avec

$$r(x, \xi) = - \sum_{|\nu| \in \{1,2\}} r_\nu(x, \xi)$$

où $r_\nu(x, \xi) = \partial_\xi^\nu (\langle \xi \rangle^{s-1/2}) D_x^\nu (\langle x - x_\mu \rangle^2)$ et $r_\nu(x, D) \langle x - x_\mu \rangle^{-2} \in S_{1,0}^{s-1-1/2}$.

En posant $b = \int_0^1 (\partial_t \tilde{\varphi}_{1,\mu})(x, tt') dt'$, on obtient donc que

$$\begin{aligned} & \sup_\mu \left(\int_0^T \|\langle x - x_\mu \rangle^2 J^{s-1/2} T_b \cdot \nabla w\|_0^2 dt \right)^{1/2} \\ & \leq AT \sup_{[0,T]} \|\langle x - x_\mu \rangle^2 T_b \cdot \nabla w\|_{s-3/2} + \sup_\mu \left(\int_0^T \|\langle x - x_\mu \rangle^2 T_b \cdot \nabla w\|_{s-1/2}^2 dt \right)^{1/2}. \end{aligned}$$

Or, $\langle x - x_\mu \rangle^2 T_b \langle x - x_\mu \rangle^2 \in OpS_{1,1}^0$ car, par construction b absorbe les puissances de $\langle x - x_\mu \rangle$ et $b \in S_{1,1}^0$. On obtient donc

$$\begin{aligned} & \sup_\mu \left(\int_0^T \|\langle x - x_\mu \rangle^2 T_b \cdot \nabla w\|_{s-1/2}^2 dt \right)^{1/2} \\ & \leq A \left(\sup_\mu \left(\int_0^T \|\langle x - x_\mu \rangle^{-2} \nabla w\|_{s-1/2}^2 dt \right)^{1/2} + T \sup_{[0,T]} \|w\|_s \right). \end{aligned}$$

Après commutation de $J^{s-1/2}$ et $\langle x - x_\mu \rangle^{-2}$, on obtient l’estimation annoncée.

4.9. Preuve du lemme 3.12

On a

$$\begin{aligned} & \langle x - x_\mu \rangle^2 J^{s-1/2} \theta_1 \left(\frac{D}{R} \right) (T_{\varphi_{1,\mu}} - T_{\varphi_{1,\mu}}^\delta) \cdot \nabla \\ & = (\langle x - x_\mu \rangle^2 \langle \xi \rangle^{s-1/2} \theta_1 \left(\frac{\xi}{R} \right))(x, D) \langle x - x_\mu \rangle^{-2} \langle x - x_\mu \rangle^2 (T_{\varphi_{1,\mu}} - T_{\varphi_{1,\mu}}^\delta) \cdot \nabla. \end{aligned}$$

En utilisant que sur le support de θ_1 , $R^\delta \langle \xi \rangle^{-\delta} \leq 1$, on a

$$(\langle x - x_\mu \rangle^2 \langle \xi \rangle^{s-1/2} \theta_1 \left(\frac{\xi}{R} \right))(x, D) \langle x - x_\mu \rangle^{-2} R^\delta J^{-\delta} \in OpS_{1,\delta}^{s-1/2}$$

avec ses seminormes indépendantes de R . On obtient donc que

$$\begin{aligned} & \left\| (\langle x - x_\mu \rangle^2 \langle \xi \rangle^{s-1/2} \theta_1 \left(\frac{\xi}{R} \right))(x, D) (T_{\varphi_{1,\mu}} - T_{\varphi_{1,\mu}}^\delta) \cdot \nabla w \right\|_0 \\ & \leq \frac{A}{R^\delta} \|J^\delta \langle x - x_\mu \rangle^2 (T_{\varphi_{1,\mu}} - T_{\varphi_{1,\mu}}^\delta) \cdot \nabla w\|_{s-1/2} \end{aligned}$$

en intercalant $\langle x - x_\mu \rangle^{-2} R^\delta J^{-\delta} R^{-\delta} J^\delta \langle x - x_\mu \rangle^2$. Or, pour tout $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$, l’opérateur $\langle x - x_\mu \rangle^2 (T_{\varphi_{1,\mu,k}} - T_{\varphi_{1,\mu,k}}^\delta) \langle x - x_\mu \rangle^2$ est borné de H^s dans $H^{s+\delta \min(1,\varrho)}$ car $\langle x - x_\mu \rangle^2$ est un polynôme de degré 2 et donc, le symbole de cet opérateur est

$$- \sum_{|\nu| \leq 2} \langle x - x_\mu \rangle^2 \partial_\xi^\nu ((\tilde{\varphi}_{1,\mu,k}(x, \xi) - \tilde{\varphi}_{1,\mu,k}^\delta(x, \xi))) D_x^\nu (\langle x - x_\mu \rangle^2).$$

De plus, on a le lemme suivant (prouver à la fin de cette démonstration),

Lemme 4.4. *Pour tout k et tout $k' \in \llbracket 1, n \rrbracket$, on a $\langle x - x_\mu \rangle^2 (\tilde{\varphi}_{1,\mu,k} - \tilde{\varphi}_{1,\mu,k}^\delta)(x, D)$ et $\langle (x - x_\mu)^2 (x_{k'} - x_{\mu,k'}) (\tilde{\varphi}_{1,\mu,k} - \tilde{\varphi}_{1,\mu,k}^\delta)(x, D) \rangle$ sont des opérateurs bornés de H^s dans $H^{s+\delta \min(1,\varrho)}$.*

Sachant que $\varrho > 2$, on obtient donc

$$\int_0^T \|J^\delta \langle x - x_\mu \rangle^2 (T_{\varphi_{1,\mu}} - T_{\varphi_{1,\mu}}^\delta) \cdot \nabla w\|_{s-1/2} dt \leq A \sum_k \int_0^T \|\langle x - x_\mu \rangle^{-2} \partial_{x_k} w\|_{s-1/2} dt.$$

Le commutateur $[J^{s-1/2}, \langle x - x_\mu \rangle^{-2}] \in S_{1,0}^{s-3/2}$ donc on a

$$\left(\int_0^T \|J^{s-1/2} \langle x - x_\mu \rangle^2 \theta_1 \left(\frac{D}{R}\right) (T_{\varphi_{1,\mu}} - T_{\varphi_{1,\mu}}^\delta) \cdot \nabla w\|_0^2 dt \right)^{1/2} \leq \frac{A}{R^\delta} \lambda_2^T(w) + AT \lambda_1^T(w).$$

□

Preuve du lemme 4.4. On remarque tout d'abord que $\langle x - x_\mu \rangle^2 = 1 + \sum_{k'} (x_{k'} - x_{\mu,k'})^2$ et donc

$$\begin{aligned} &\langle x - x_\mu \rangle^2 (\tilde{\varphi}_{1,\mu,k}(x, \xi) - \tilde{\varphi}_{1,\mu,k}^\delta(x, \xi)) \\ &= \tilde{\varphi}_{1,\mu,k}(x, \xi) - \tilde{\varphi}_{1,\mu,k}^\delta(x, \xi) + \sum_{k'} (x_{k'} - x_{\mu,k'})^2 (\tilde{\varphi}_{1,\mu,k}(x, \xi) - \tilde{\varphi}_{1,\mu,k}^\delta(x, \xi)). \end{aligned}$$

La proposition 2.16 donne le résultat pour le premier terme. Pour l'autre terme, sachant que

$$(x_{k'} - x_{\mu,k'})^2 = (x_{k'} - y_{k'})^2 + 2(x_{k'} - y_{k'})(y_{k'} - x_{\mu,k'}) + (y_{k'} - x_{\mu,k'})^2,$$

que $|x - x_\mu|^2$, et que $T_\varphi^\delta = \varphi^\delta(x, D)$ avec

$$\tilde{\varphi}^\delta(x, \xi) = (1 - \theta_1(\xi)) |\xi|^{\delta n} \int_{\mathbb{R}^n} \hat{\chi}_1(|\xi|^\delta(x - y)) \varphi(y) dy$$

où $\hat{\chi}_1 \in \mathcal{S}$, donc, pour tout $\delta \in [0, 1]$, on a $(x_{k'} - y_{k'})^{k_0} T_\varphi^\delta \in OpS_{1,\delta}^{-k_0\delta}$.

On a

$$(x_{k'} - x_{\mu,k'})^2 (T_{\varphi_{1,\mu,k}} - T_{\varphi_{1,\mu,k}}^\delta) = \sum_{k_0=0}^2 \binom{2}{k_0} (x_{k'} - y_{k'})^{2-k_0} (T_{\varphi_{k_0}} - T_{\varphi_{k_0}}^\delta)$$

où $\varphi_{k_0}(y) = (y_{k'} - x_{\mu,k'})^{k_0} \varphi_{1,\mu,k}(y) \in C^\varrho$. En développant le facteur $(x_{k'} - y_{k'})^{2-k_0}$, on obtient donc que les deux premiers termes de cette somme sont dans $S_{1,1}^{-(2-k_0)\delta}$ car $0 < \delta \leq 1$. Le troisième vérifie le lemme 2.13 et la proposition 2.16, on obtient donc le lemme 4.4 dans la premier cas.

Le deuxième cas énoncé dans le lemme 4.4 se traite comme ci-dessus.

Références

- [1] BONY, J.-M.: Calcul symbolique et propagation des singularités pour les équations aux dérivées partielles non linéaires. *Ann. Sci. École Norm. Sup. (4)* **14** (1981), no. 2, 209–246.
- [2] COIFMAN, R. ET MEYER, Y.: *Au delà des opérateurs pseudo-différentiels*. Astérisque 57, Société Mathématique de France, Paris, 1978.
- [3] DOI, S.: On the Cauchy problem for Schrödinger type equations and the regularity of the solutions. *J. Math. Kyoto Univ.* **34** (1994), 319–328.
- [4] KENIG, C. E.: *The Cauchy problem for quasi-linear Schrödinger equations (Following Kenig–Ponce–Vega)*. IAS/Park City Mathematics Series, 2002.
- [5] KENIG, C. E., PONCE, G. AND VEGA, L.: Smoothing effect and local existence theory for the generalized nonlinear Schrödinger equations. *Invent. Math.* **134** (1998), no. 3, 489–545.
- [6] KENIG, C. E., PONCE, G. AND VEGA, L.: Small solutions to nonlinear Schrödinger equations. *Ann. Inst. H. Poincaré Anal. Non Linéaire* **10** (1993), 255–288.
- [7] KENIG, C. E., PONCE, G. AND VEGA, L.: The Cauchy problem for quasi-linear Schrödinger equations. *Invent. math.* **158** (2004), 343–388.
- [8] MEYER, Y.: Nouvelles estimations pour les solutions d'équations aux dérivées partielles. In *Séminaire Goulaouic–Meyer–Schwartz, 1981/1982.*, Exp. no. VI, 13 pp. École Polytech., Palaiseau, 1982.
- [9] MEYER, Y.: Remarques sur un théorème de J.-M. Bony. *Rend. Circ. Mat. Palermo (2)* 1981, suppl. 1, 1–20.
- [10] MIZOHATA, S.: *On the Cauchy problem*. Notes and Reports in Math. in Science and Engineering 3, Academic Press, Orlando, FL; Science Press, Beijing, 1985.
- [11] PONCE, G.: Local existence theory for the generalized Schrödinger equation. In *Journées “Équations aux Dérivées Partielles” (Saint-Jean-de-Monts, 1997)*, Exp. no. XIV, 1–11. École Polytech., Palaiseau, 1997.
- [12] SZEFTTEL, J.: Microlocal dispersive smoothing for the nonlinear Schrödinger equation. *SIAM J. Math. Anal.* **37** (2005), no. 2, 549–597.
- [13] T’JOEN, L.: Effets régularisants et existence locale pour l'équation de Schrödinger non linéaire à coefficients variables. *Comm. Partial Differential Equations* **27** (2002), no. 3-4, 527–564.
- [14] TAYLOR, M. E.: *Pseudodifferential operators and nonlinear PDE*. Progress in Mathematics 100, Birkhäuser Boston, Boston, MA, 1991.
- [15] TATARU, D.: On the Fefferman–Phong inequality and related problems. *Comm. Partial Differential Equations* **27** (2002), no. 11, 2101–2138.
- [16] TAKEUCHI, J.: On the Cauchy problem for some non-Kowalewskian equations with distinct characteristic roots. *J. Math. Kyoto Univ.* **20** (1980), 105–124.

Received May 10, 2012; revised January 18, 2014.

PIERRE-YVES BIENAIMÉ : 8 Place Louis Descars, 72240 Saint Symphorien, France.

E-mail: pierre-yves.bienaime@univ-nantes.fr